

ROZDZIAŁ V

INDUKCYA ELEKTROMAGNETYCZNA

62. — Uważając Ziemię za magnes kulisty, jednorodny, wyznaczyć jaką byłaby w woltach siła elektromotoryczna, wzbudzona w przewodniku łączącym biegun z równikiem, a nie biorącym udziału w obrocie dziennym. Przyjmując na biegunach natężenie pola magnetycznego równe 0,66 gausa?

Oznaczmy przez \mathfrak{U} potok magnetyczny półkuli południowej, przez ω prędkość kątową ruchu dziennego Ziemi. Ilość linii sił przeciętych przez przewodnik stały podczas obrotu Ziemi około swej osi o kąt równy jednemu radyanowi, wynosi $\mathfrak{U}/2\pi$, zaś wzbudzona siła elektromotoryczna

$$E = \frac{\omega \mathfrak{U}}{2\pi}.$$

Indukcyę magnetyczną \mathfrak{B} magnesu kulistego jednorodnego, wraz z jego natężeniem \mathfrak{J} łączy zależność

$$\mathfrak{B} = -\frac{4}{3}\pi\mathfrak{J} + 4\pi\mathfrak{J} = \frac{8}{3}\pi\mathfrak{J},$$

gdzie $\frac{4}{3}\pi\mathfrak{J}$ oznacza siłę rozmagnesowującą biegunów.

Jeżeli przez $2r$ oznaczmy średnicę Ziemi, wówczas

$$\mathfrak{U} = \frac{8}{3}\pi\mathfrak{J} \cdot \pi r^2 = \frac{8}{3}\pi^2 r^2 \mathfrak{J}.$$

Wiemy (zadanie 9), że magnes kulisty jednorodny można rozważać jako utworzony przez złożenie dwóch kul fikcyjnych,

wypełnionych jedną masą magnetyczną dodatnią, druga ujemną, i oddalonych jedna od drugiej wzdłuż kierunku namagnesowania o wielkość nieskończenie małą ε tak dobraną, że oznaczając przez δ gęstość objętościową mas magnetycznych, moglibyśmy napisać $\delta \varepsilon = \mathfrak{J}$. W jakimkolwiek punkcie, leżącym na osi magnetycznej magnesu, po jego stronie północnej, w odległości a od środka odcinka łączącego środki naszych kul fikcyjnych, natężenie pola, wytworzonego przez magnes wynosi (zad. 9)

$$\begin{aligned} \mathcal{H} &= \frac{4}{3} \pi r^3 \delta \left[\frac{1}{\left(a - \frac{\varepsilon}{2}\right)^2} - \frac{1}{\left(a + \frac{\varepsilon}{2}\right)^2} \right] = \frac{4}{3} \pi r^3 \delta \frac{2a\varepsilon}{\left(a^2 - \frac{\varepsilon^2}{4}\right)^2} = \\ &= \frac{8}{3} \pi r^3 \delta \frac{\varepsilon}{a^3} = \frac{8}{3} \pi \frac{r^3 \mathfrak{J}}{a^3}, \end{aligned}$$

pomijając nieskończenie małą wyższego rzędu $\frac{\varepsilon^2}{4}$.

Przy północnym zakończeniu osi magnetycznej, gdzie $a = r$, mamy

$$\mathcal{H} = \frac{8}{3} \pi \mathfrak{J}.$$

W ten sposób wyraziłoby się natężenie ziemskiego pola magnetycznego przy biegunie południowym. Można byłoby więc napisać

$$\begin{aligned} \mathfrak{J} &= \frac{3}{8\pi} \mathcal{H}, \\ \mathfrak{U} &= \frac{8}{3} \pi^2 r^2 \cdot \frac{3}{8\pi} \mathcal{H} = \pi r^2 \mathcal{H}, \\ E &= \frac{\omega}{2\pi} \cdot \pi r^2 \mathcal{H} = \frac{\omega r^2 \mathcal{H}}{2}. \end{aligned}$$

Ponieważ

$$\omega = \frac{2\pi}{24 \cdot 3600} = 7,27 \cdot 10^{-5} \text{ radjana na sekundę,}$$

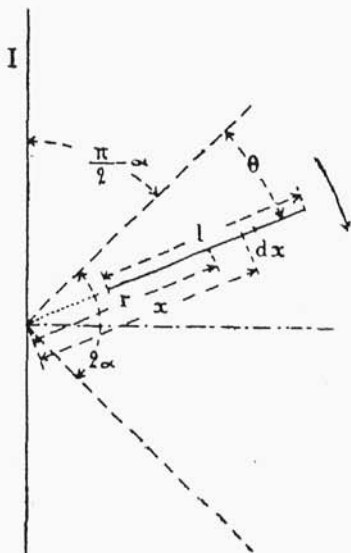
$$r = \frac{4 \cdot 10^9}{2\pi} = 6,37 \cdot 10^8 \text{ cm; } \mathcal{H} = 0,66 \text{ gausa,}$$

otrzymamy

$$E = \frac{7,27 \cdot 10^{-5} \cdot 6,37^2 \cdot 10^{16} \cdot 0,66}{2} =$$

$= 9,73 \cdot 10^{12}$ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym,
czyli $9,73 \cdot 10^{12} \cdot 10^{-8} = 97300$ woltom.

63. — Mamy prąd stały (rys. 46) prostolinijny i nieskończenie długi o natężeniu $I = 1000$ amp. W płaszczyźnie przechodzącej przez przewodnik z naszym prądem, waha się z szybkością kątową $\omega = 2\pi$ radyanom na sekundę, prosty kawałek drutu metalowego długości $l = 50$ cm w ten sposób, że jego końce zakreślają, około punktu leżącego na przewodniku z prądem, łuki odpowiadające kątowi 2α , którego dwusieczna jest prostopadłą do kierunku prądu. Wyznaczyć w mikrowoltach wartość czynną siły elektromotorycznej, wzbudzonej w tym kawałku drutu przez jego ruch wahadłowy.



Rys. 46.

Rozpatrzmy drut w położeniu pośrednim, określonym kątem θ , tworzącym ze swem położeniem początkowym, nachyleniem o kąt $\frac{\pi}{2} - \alpha$ do przewodnika z prądem, od którego się oddala. Oznaczmy przez dx element drutu w odległości x od środka obrotu.

W miejscu gdzie się znajduje element, pole magnetyczne, wytworzone przez prąd nieskończenie długi, wyniesie

$$\mathcal{H} = \frac{2I}{x \sin\left(\frac{\pi}{2} - \alpha + \theta\right)} = \frac{2I}{x \cos(\alpha - \theta)}.$$

Potok przecięty przez element przy obrocie drutu o kąt $d\theta$

$$d\mathcal{Q} = \mathcal{H} \cdot dx \cdot x d\theta = \frac{2I}{\cos(\alpha - \theta)} dx d\theta,$$

oznaczając przez dt czas odpowiadający temu obrotowi, otrzymamy jako wartość siły elektromotorycznej

$$de = \frac{d\mathcal{E}}{dt} = \frac{2I}{\cos(\alpha - \theta)} dx \frac{d\theta}{dt} = \frac{2I\omega}{\cos(\alpha - \theta)} dx.$$

Gdy środek drutu zakreśli łuk o promieniu r , całkowita siła elektromotoryczna dla danego momentu będzie

$$e = \frac{2I\omega}{\cos(\alpha - \theta)} \int_{r - \frac{l}{2}}^{r + \frac{l}{2}} dx = \frac{2I\omega}{\cos(\alpha - \theta)} l = \frac{2I\omega l}{\cos(\alpha - \omega t)},$$

gdzie t oznacza czas, w którym przewodnik zakreśla kąt θ .

Czas trwania zmiany 2α kąta θ wynosi $\frac{2\alpha}{\omega}$ (okres). Znajdziemy więc kwadrat wartości czynnej, całkowitej siły elektromotorycznej

$$\begin{aligned} E^2 &= \frac{1}{\left(\frac{2\alpha}{\omega}\right)} \int_0^{\frac{2\alpha}{\omega}} e^2 dt = \frac{\omega}{2\alpha} \cdot 4I^2 \omega^2 l^2 \int_0^{\frac{2\alpha}{\omega}} \frac{dt}{\cos^2(\alpha - \omega t)} = \\ &= \frac{2I^2 \omega^3 l^2}{\alpha} \left\{ -\frac{1}{\omega} \left[\operatorname{tg}(\alpha - \omega t) \right]_0^{\frac{2\alpha}{\omega}} \right\} = \frac{4I^2 \omega^2 l^2}{\alpha} \operatorname{tg} \alpha, \end{aligned}$$

skąd

$$E = 2I\omega l \sqrt{\frac{\operatorname{tg} \alpha}{\alpha}}.$$

Kładąc

$I = 1000 \cdot 10^{-1} = 100$ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym,
 $\omega = 2\pi$ radianom na sekundę,

$l = 50 \text{ cm}$; $\alpha = \frac{\pi}{4}$ oraz $\operatorname{tg} \alpha = 1$,

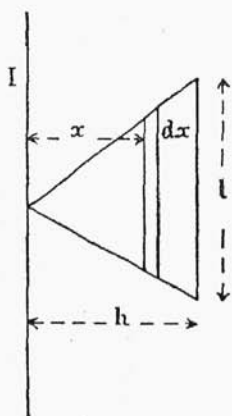
otrzymamy

$$E = 2 \cdot 100 \cdot 2 \cdot 3,14 \cdot 50 \cdot \sqrt{\frac{4}{3,14}} =$$

$= 70900$ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym,

czyli $70900 \cdot 10^{-8} \cdot 10^6 = 709$ mikrowoltom.

64. — Pętlica zamknięta w kształcie trójkąta (rys. 47), posiadająca opór $R = 0,05 \text{ oma}$ znajduje się w płaszczyźnie, w której leży przewodnik prostoliniowy w ten sposób, że jej wierzchołek znajduje się na tym przewodniku, zaś bok przeciwny jest do niego równoległy (długości $l = 1 \text{ m}$). Wyznaczyć w mikrokulombach ilość elektryczności wzbudzonej w pętlicy, gdy natężenie prądu stałego przez przewodnik prostoliniowy przechodzącego zmniejszył się o 100 amperów.



Rys. 47.

Oznaczmy przez h odległość przewodnika z prądem od boku trójkąta do niego równoległego.

W odległości x od przewodnika, przez który przepływa prąd o natężeniu I , natężenie pola magnetycznego wynosi $\frac{2I}{x}$, zaś potok przechodzący przez element pola trójkąta, szeroki dx , a długi $\frac{x}{h}l$, wynosi

$$d\mathcal{F} = \frac{2I}{x} \cdot \frac{x}{h} l \cdot dx = 2I \frac{l}{h} dx,$$

zaś całkowita wartość potoku magnetycznego objętego polem trójkąta

$$\mathcal{F} = 2I \frac{l}{h} \int_0^h dx = 2Il.$$

Oznaczając przez i chwilowe natężenie prądu wzbudzonego w trójkątnej pętlicy (której współczynnik samoindukcji oznaczamy przez \mathcal{L}) gdy prąd I z wielkości stałej I_1 przechodzi do wielkości również stałej I_2 , otrzymamy

$$i = \frac{-\frac{d\mathcal{F}}{dt} - \mathcal{L} \frac{di}{dt}}{R}$$

lub

$$i dt = -\frac{2l}{R} dI - \frac{\mathcal{E}}{R} di,$$

zaś jako wyrażenie na ilość elektryczności $q = \int i dt$ przesuniętej w obwodzie mamy

$$q = -\frac{2l}{R} \int_{I_1}^{I_2} dI - \frac{\mathcal{E}}{R} \int_0^0 di = \frac{2l}{R} (I_1 - I_2),$$

(prąd wzbudzony staje się równym zeru gdy wzbudzający przyjmuje wartość stałą).

Podstawiając

$l = 100 \text{ cm}$; $R = 0,05 \cdot 10^9$ jednostkom c. g. s. elektromagnet.,
 $I_1 - I_2 = 100 \cdot 10^{-1} = 10$ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym
 znajdziemy

$q = \frac{2 \cdot 100}{0,05 \cdot 10^9} \cdot 10 = 0,00004$ jednostce c. g. s. elektromagnetycznej, czyli

$$0,00004 \cdot 10 \cdot 10^6 = 400 \text{ mikrokulombom.}$$

65. — Dokoła rdzenia z miękkiego żelaza, długiego solenoidu, nawinięto $n = 200$ zwoi, których końcówki połączone z galwanometrem poprzez opór $R = 1400$ omom. Opór zwojnicy wynosi $R_1 = 50$ omom, galwanometru $R_2 = 350$ omom. Solenoid posiada $n_1 = 6$ zwojom na centymetr długości, rdzeń przekrój $s = 1 \text{ cm}^2$. Stała balistyczna galwanometru $K = 0,003$ radyana na mikrokulomb. Wyznaczyć w amperach natężenie prądu przechodzącego przez solenoid, wiedząc, że gdy zmienimy jego kierunek, kreska świetlna galwanometru wychyli się na $k = 200$ działkom na podziałce kolistej, odległej o $l = 1500$ działkom od zwierciadła ruchomego.

Wychylenie k na kolistej podziałce, odległej o l od zwierciadła, tworzy między promieniem świetlnym odbitym i padającym kąt $\frac{k}{l}$, z czego wynika, że ruchoma część galwanometru obróciła się o kąt

$$\alpha = \frac{1}{2} \frac{k}{l} = \frac{1}{2} \cdot \frac{200}{1500} = 0,0666 \text{ radyana,}$$

który odpowiada ilości elektryczności

$$q = \frac{\alpha}{K} = \frac{0,0666}{0,003} = 22,2 \text{ mikrokulombom}$$

czyli

$22,2 \cdot 10^{-6} \cdot 10^{-1} = 0,00000222$ jednostki c. g. s. elektromagnetycznej.

Potok magnetyczny zmienił się z $+\mathfrak{F}$ na $-\mathfrak{F}$ w środkowych częściach rdzenia (gdy zmieniliśmy kierunek prądu w solenoidzie), możemy więc napisać

$$q = \frac{n \cdot 2 \mathfrak{F}}{R_1 + R_2 + R}$$

skąd znajdziemy

$$\begin{aligned} \mathfrak{F} &= \frac{q (R_1 + R_2 + R)}{2n} = \frac{0,00000222 \cdot (50 + 350 + 1400) \cdot 10^9}{2 \cdot 200} \\ &= 10000 \text{ makswełom.} \end{aligned}$$

Indukcyja magnetyczna w rdzeniu

$$\mathfrak{B} = \frac{\mathfrak{F}}{s} = \frac{10000}{1} = 10000 \text{ gaussom,}$$

odpowiada jej przenikliwość magnetyczna $\mu = 2000$ (żelazo miękkie) i siła magnesująca

$$\mathfrak{H} = \frac{\mathfrak{B}}{\mu} = \frac{10000}{2000} = 5 \text{ gaussom.}$$

Aby ją wywołać, przez solenoid należy puścić prąd o natężeniu

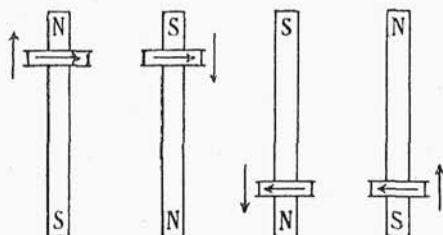
$$I = \frac{\mathfrak{H}}{4\pi n_1} = \frac{5}{4 \cdot 3,14 \cdot 6} = 0,0664 \text{ jednostki c. g. s. elektromagnetycznej, czyli}$$

$$0,0664 \cdot 10 = 0,664 \text{ ampera.}$$

66. — Pośrodku namagnesowanej sztabki, której długość wynosi $l = 2 \text{ dm}$, a moment magnetyczny $\mathfrak{A} = 2000$ jednostkom c. g. s., jest nawinięta zwojnica o $n = 1000$ zwojów, której końcówki są przyłączone przez przełącznik, zmieniający kierunek prądu, do elektrod miedzianych woltametu z siarczanem miedzi. Zwojnica posiada ruch zmienny wzdłuż magnesu o amplitudzie większej od jego długości, w ten sposób, że za każdym razem, gdy opuści jeden lub drugi koniec magnesu, przekreślamy go końcami,

oraz gdy przechodzi przez środek magnesu przekładamy przełącznik. Ile całkowitych okresów wychylenia powinna wykonać zwojnica, aby o jeden miligram zmienić ciężar elektrod? Całkowity opór woltametr i zwojnicy wynosi $R = 50$ omom.

Przekręcanie magnesu oraz działanie przełącznikiem, zmieniającym połączenie końcówek z woltametr, mają na celu prze-



Rys. 48.

puszczanie prądu wzbudzonego zawsze w jednym kierunku (rys. 48).

Oznaczmy przez \mathcal{Q} potok magnetyczny magnesu. Zmienia się on w zwojnicy cztery razy podczas całkowitego okresu wykonywanych przesunięć. Te zmiany powodują przejście przez

woltametr, nie posiadający siły przeciwelektromotorycznej (polaryzacji), ilości elektryczności wzbudzonej

$$q = n \frac{4 \mathcal{Q}}{R}.$$

Pomijając reakcję biegunów o masie \mathcal{Q}/l , którą w części środkowej magnesu przyjmujemy za jednostajną, mamy

$$\mathcal{Q} = 4 \pi \frac{\mathcal{Q}}{l},$$

skąd

$$q = \frac{4n}{R} \cdot \frac{4 \pi \mathcal{Q}}{l} = \frac{16 \cdot 3,14 \cdot 1000 \cdot 2000}{50 \cdot 10^9 \cdot 20}$$

$$= 0,0001 \text{ jednostki c. g. s. elektromagnetycznej,}$$

czyli

$$0,0001 \cdot 10 = 0,001 \text{ kulomba.}$$

Ponieważ równoważnik elektrochemiczny miedzi wynosi 0,327 miligramów na kulomb, więc aby uwolnić z roztworu jeden miligram tego metalu potrzeba $\frac{1}{0,327} = 3,06$ kulomby. Zwojnica powinna więc wykonać

$$\frac{3,06}{0,001} = 3060 \text{ okresów wychylenia.}$$

67. — Tarcza, zrobiona z przewodnika, o średnicy $D = 25\text{ cm}$, porusza się dokoła swej osi w polu magnetycznem jednostajnem o natężeniu $\mathcal{H} = 3000$ gausów i kierunku prostopadłym do płaszczyzny tarczy. Wiedząc, że przez tarczę płynie od jej środka ku obwodowi prąd o natężeniu 10 amperów, otrzymywany ze źródła rozwijającego siłę elektromotoryczną $E = 2$ woltom, i że opór całkowity obwodu wynosi $R = 0,196$ oma, wyznaczyć prędkość obrotu tarczy, oraz moc zużywaną na pokonanie tarcia.

Obracając się, tarcza wywołuje siłę przeciwelektromotoryczną

$$E' = E - IR = 2 - 10 \cdot 0,196 = 0,04 \text{ wolta,}$$

którą wiąże z ilością obrotów na sekundę N wyrażenie

$$E' \cdot 10^8 = \mathcal{H} \cdot \pi \frac{D^2}{4} \cdot N,$$

z którego znajdziemy

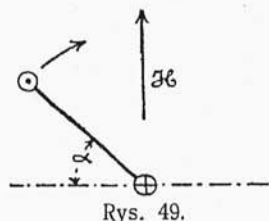
$$N = \frac{4 E' \cdot 10^8}{\pi D^2 \mathcal{H}} = \frac{4 \cdot 0,04 \cdot 10^8}{3,14 \cdot 25^2 \cdot 3000} = 2,71 \text{ obrotom na sekundę.}$$

Moc zużywana na pokonanie tarcia

$$EI = 0,04 \cdot 10 = 0,4 \text{ wata.}$$

68. — Wyznaczyć w mikrodżaulach pracę potrzebną do podtrzymania ruchu obrotowego, z prędkością 2π radyanów na sekundę, zwoju kołowego dokoła stycznej do niego pionowej osi w polu magnetycznem jednostajnem, poziomem, o natężeniu równem 150 gausom, podczas ćwierci obrotu, licząc od położenia w którym płaszczyzna zwoju jest prostopadłą do kierunku pola. Odrzucamy jako małe wpływ samoindukcyi i tarcia. Średnica zwoju wynosi 3 *dem*, jego opór 20 000 mikroomów.

Oznaczmy kąt, który w chwili t tworzy płaszczyzna zwoju ze swoim położeniem prostopadłym do linii sił magnetycznych przez α (rys. 49); \mathcal{H} natężenie pola, s — powierzchnia zwoju, R — jego opór, ω — prędkość kątowna ruchu obrotowego.



Rys. 49.

W rozpatrywanej chwili, zwoj obejmuje potok magnetyczny

$$\Phi = \mathcal{H} s \cos \alpha.$$

Jest więc siedliskiem indukcyjnej siły elektromotorycznej

$$e = - \frac{d\mathcal{U}}{dt} = \mathcal{H} s \sin \alpha \frac{d\alpha}{dt} = \mathcal{H} s \omega \sin \alpha,$$

dającej prąd o natężeniu

$$i = \frac{e}{R} = \frac{\mathcal{H} s \omega}{R} \sin \alpha.$$

Gdy zwój obróci się o kąt $d\alpha$, jego energia potencjalna w polu zmieni się o

$$\begin{aligned} dW &= - i d\mathcal{U} = - \frac{\mathcal{H} s \omega}{R} \sin \alpha \cdot (- \mathcal{H} s \sin \alpha d\alpha) = \\ &= \frac{\mathcal{H}^2 s^2 \omega}{R} \sin^2 \alpha d\alpha. \end{aligned}$$

Praca sił elektromagnetycznych, podczas tego przesunięcia

$$dT = - dW = - \frac{\mathcal{H}^2 s^2 \omega}{R} \sin^2 \alpha d\alpha,$$

praca zaś odpowiadająca obrotowi między położeniami $\alpha = 0$ oraz $\alpha = 90^\circ$ wyrazi się

$$\begin{aligned} T &= - \frac{\mathcal{H}^2 s^2 \omega}{R} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \alpha d\alpha = - \frac{\mathcal{H}^2 s^2 \omega}{R} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 - \cos 2\alpha}{2} d\alpha = \\ &= - \frac{\pi \mathcal{H}^2 s^2 \omega}{4 R}. \end{aligned}$$

T jest ujemne, gdyż ruch zwoju wymaga wkładu energii mechanicznej w celu pokonania hamującego działania pola magnetycznego na prąd wzbudzony.

Podstawiając $\mathcal{H} = 150$ gausm,

$s = \frac{3,14 \cdot 30^2}{4} = 706 \text{ cm}^2$; $\omega = 2 \cdot 3,14$ radyanom na sekundę;
 $R = 20000 \cdot 10^{-6} \cdot 10^9 = 2 \cdot 10^7$ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym, otrzymujemy, jako wartość liczbową pobranej pracy

$$\frac{3,14 \cdot 150^2 \cdot 706^2 \cdot 6,28}{4 \cdot 2 \cdot 10^7} = 2765 \text{ erg}$$

czyli $2765 \cdot 10^{-7} \cdot 10^6 = 276,5$ mikrodżaulom.

69. — Tarcza miedziana, której gęstość $\delta = 8,8 \text{ gr/cm}^3$, grubość $e = 2 \text{ mm}$, obraca się w płaszczyźnie poziomej dookoła swej osi z prędkością kątową ω_0 , w jednostajnym polu magnetycznym, pionowym o natężeniu $\mathcal{H} = 3000 \text{ gausów}$. Środek i obwód tarczy są połączone przy pomocy szczotek z przewodnikiem bezindukcyjnym, tak iż tworzy się obwód zamknięty o oporze $R = 0,3 \text{ oma}$. Po upływie jakiego czasu od usunięcia siły obracającej tarczę, ostatnia straci połowę swej prędkości obrotowej? Wpływy tarcia pomijamy.

Oznaczmy przez θ moment bezwładności tarczy, przez ω jej prędkość kątową w chwili t , w okresie zwalniania obrotów.

Zmniejszenie się energii cynetycznej tarczy podczas nieskończenia krótkiego czasu dt wynosi

$$-d\left(\frac{1}{2}\theta\omega^2\right) = -\theta\omega d\omega.$$

Jest ono równe elementarnej pracy elektromagnetycznej, wyrażonej iloczynem z chwilowego natężenia prądu i , wzbudzonego na skutek obrotu tarczy w polu magnetycznym, przez liczbę linii sił $\mathcal{H} \cdot \frac{1}{2}\omega r^2 dt$, którą promień tarczy r przecina w ciągu tego nieskończenia krótkiego czasu.

Ponieważ siła elektromotoryczna indukcji mierzy się ilością linii sił przeciętych w jednostce czasu, więc

$$i = \frac{1}{R} \cdot \mathcal{H} \cdot \frac{\omega r^2}{2},$$

z czego

$$-\theta\omega d\omega = i \cdot \mathcal{H} \frac{1}{2}\omega r^2 dt = \frac{\mathcal{H}^2 r^4}{4R} \omega^2 dt.$$

Z ostatniego równania

$$-\int_{\omega_0}^{\omega} \frac{d\omega}{\omega} = \frac{\mathcal{H}^2 r^4}{4R\theta} \int_0^t dt$$

lub

$$\log_e \frac{\omega_0}{\omega} = \frac{\mathcal{H}^2 r^4}{4R\theta} t.$$

Oznaczając przez x długość taką, aby $0 < x < r$, możemy napisać

$$\theta = \int_0^r x^2 \cdot \delta \cdot 2\pi x e dx = 2\pi \delta e \frac{r^4}{4}.$$

otrzymamy więc

$$\log_e \frac{\omega_0}{\omega} = \frac{\mathcal{H}^2}{2\pi \delta e R} t,$$

skąd znajdziemy

$$t = \frac{2\pi \delta e R}{\mathcal{H}^2} \log_e \frac{\omega_0}{\omega}.$$

Kładąc w to równanie

$$\delta = 8,8 \text{ gr/cm}^3; \quad e = 0,2 \text{ cm}; \quad \mathcal{H} = 3000 \text{ gausów}, \\ R = 0,3 \cdot 10^9 \text{ jednostkom c. g. s. elektromagnetycznym},$$

$$\log_e \frac{\omega_0}{\omega} = \log_e 2 = 0,693,$$

znajdziemy

$$t = \frac{2 \cdot 3,14 \cdot 8,8 \cdot 0,2 \cdot 0,3 \cdot 10^9}{3000^2} \cdot 0,693 = 255 \text{ sekundom}$$

czyli

$$4,25 \text{ minutom}.$$

70. — Okrągła tarcza metalowa, której ciężar wynosi 500 gr, jest ustawiona w jednostajnym polu magnetycznym pionowym (o natężeniu $\mathcal{H} = 5$ gausm), którego kierunek jest prostopadły do płaszczyzny tarczy. W chwili gdy, na skutek energii cyne-tycznej, którą jej nadaliśmy, tarcza obraca się z prędkością jedno-go obrotu na sekundę, łączymy jej środek i obwód za pomocą szczotek z przewodem bezindukcyjnym. Jaką byłaby w am-per-godzinach, ilość elektryczności, która przeszła łączącym prze-wodnikiem do chwili zatrzymania się tarczy, gdyby nie istniały opory tarcia?

Oznaczmy przez \mathcal{H} natężenie pola magnetycznego, przez r promień tarczy, przez θ jej moment bezwładności, oraz przez R całkowity opór obwodu elektrycznego.

Niech w chwili t , licząc od zamknięcia obwodu, ω będzie prędkością kątową tarczy, e siłą elektromotoryczną indukcyi w niej powstałą, oraz i natężeniem prądu.