

czywiste, jak urojone .-

ROZDZIAŁ XIII.

Kolineacja i biegunowość .

§ 147. Perspektywiczność dwóch układów płaskich

Rzucając figurę F , leżącą w płaszczyźnie S na płaszczyznę P z punktu O , nieleżącego na żadnej z tych płaszczyzn , otrzymujemy figurę F_1 , która z figurą F znajduje się w pewnym związku geometrycznym, polegającym na tem, że

1/ Każdemu punktowi figury F odpowiada jeden jedyny punkt figury F_1 i nawzajem, każdemu punktowi figury F_1 odpowiada jeden jedyny punkt figury F .

2/ Każdej prostej figury F odpowiada jedna jedyna prosta figury F_1 i nawzajem , każdej prostej figury F_1 odpowiada jedna jedyna prosta figury F .

3/ Punktowi i prostej należącym do siebie w jednej z tych figur odpowiadają punkt i prosta drugiej figury, które również do siebie należą .

4/ Punkty odpowiednie leżą parami na prostych , przechodzących przez jeden punkt /mianowicie przez punkt

O / i

5/ Proste odpowiednie przecinają się w punktach leżących na jednej prostej /mianowicie na prostej przecięcia S płaszczyzn S i P .

Oczywista, że każdy punkt i każda prosta płaszczyzny S mogą być zaliczone do figury F ; a każdy punkt i każda prosta płaszczyzny P mogą być zaliczone do figury F_1 . Tak rozszerzone pojęcia figur płaskich nazywają się układami płaskimi F i F_1 .

Związek geometryczny dwóch układów płaskich, leżących w różnych płaszczyznach, polegający na powyższych 5-ciu własnościach, nazywa się ich perspektywicznością; o układach F i F_1 mówimy, że są w perspektywie.

Z rozważań rozdziału poprzedniego wynika, że każdemu szeregowi lub pękowi jednego układu odpowiada perspektywiczny; a więc i rzutowy z nim szereg, lub pęk drugiego układu. Prostej niewłaściwej q^∞ układu F odpowiada w układzie F_1 prosta q_1 , która wogóle jest właściwa; jest to ślad na płaszczyźnie P płaszczyzny prowadzonej przez punkt O równolegle do płaszczyzny S ; prostej niewłaściwej r_1^∞ układu F_1 odpowiada w układzie F prosta r , która jest śladem na płaszczyźnie S płaszczyzny poprowadzonej przez punkt O równolegle do płaszczyzny P .

§ 148. Kolineacja środkowa dwóch układów płaskich.

Jeżeli układ płaski F rzucimy z dwóch różnych punktów O_1 i O_2 na tę samą płaszczyznę P to otrzymamy w tej płaszczyźnie dwa układy płaskie F_1 i F_2 , które są w związku socharakteryzowanym przez te same 5 własności wymienionych w artykule poprzednim. Związek ten nazywamy kolineacją środkową układów F_1 i F_2 /88-82 - 86/. Środkiem tej kolineacji jest punkt O , w którym prosta $O_1 O_2$ przebija płaszczyznę P ; przez ten punkt przechodzą wszystkie proste łączące punkty odpowiednie dwóch układów A_1 i A_2 , B_1 i B_2; osią tej kolineacji jest ślad S płaszczyzny S układu F na płaszczyźnie P ; na prostej S leżą wszystkie punkty przecięcia prostych odpowiednich dwóch układów: α_1 i α_2 , β_1 i β_2 Każde dwa szeregi odpowiednie, których podstawy nie przechodzą przez środek kolineacji O , są perspektywiczne, a więc i rzutowe; środkiem ich perspektywy jest punkt O ; - każde dwa pęki odpowiednie, których wierzchołki nie leżą na osi kolineacji S , są perspektywiczne, a więc i rzutowe; - osią ich perspektywy jest prosta S . Środek kolineacji O oraz wszystkie punkty osi kolineacji S odpowiadają same sobie; oś kolineacji oraz wszystkie proste, przechodzące przez środek

kolineacji O /promienie kolineacji/ odpowiadają same sobie. Prostej niewłaściwej q_1^∞ układu F_1 odpowiada prosta q_2 ; prostej niewłaściwej r_2^∞ układu F_2 odpowiada prosta r_1 ; proste q_2 i r_1 nazywają się osiami wzajemnymi; są one równoległe do osi kolineacji S i mają tę własność, że odległość jednej z nich od środka kolineacji i odległość drugiej od osi kolineacji są odcinkami równej długości i przeciwnego zwrotu /§ 85/.

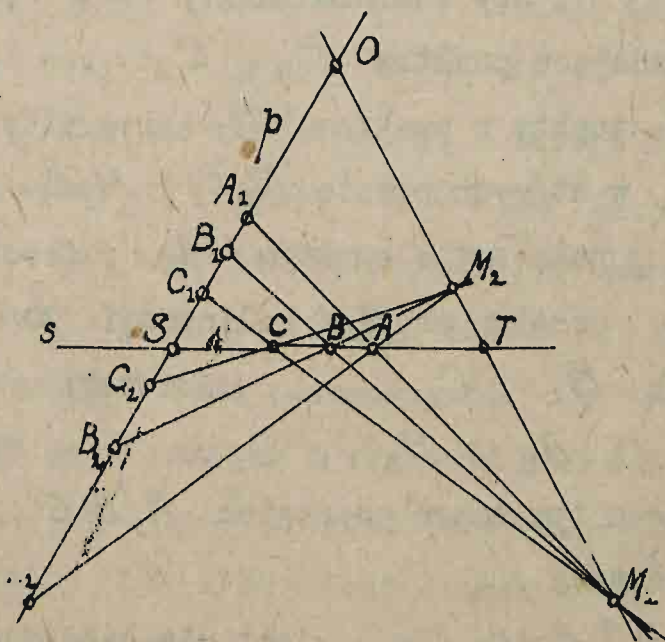
Jeżeli jeden z dwóch punktów O_1 i O_2 ; z których rzucamy układ F , np. punkt O_2 jest kierunkiem prostopadłym do płaszczyzny dwusiecznej kąta dwusiecznego między płaszczyznami P i S to rzut F_2 układu F z tego punktu jest kładem układu F na płaszczyznę P dokoła śladu S .

Z dwóch układów leżących w kolineacji środkowej można zawsze jeden którykolwiek z nich uważać za kład układu, którego rzutem jest drugi.

Kolineacja środkowa jest wyznaczona przez swój środek O , swoją oś S i jedną parę punktów odpowiednich A_1 i A_2 , leżących na prostej przechodzącej przez środek O , albo przez jedną parę prostych odpowiednich α_1 i α_2 przecinających się w punkcie, leżącym na osi S . W szczególności

kolineacja środkowa będzie wyznaczona przez środek O oś S i jedną z osi wzajemnych q_2 lub r_1 / § 85/ .

Pary punktów odpowiednich A_1 i A_2 , B_1 i B_2 , C_1 i C_2 , leżących na tym samym promieniu kolineacji p /Rys. 290/ tworzą dwa szeregi rzutowe na wspólnej



Rys. 290

podstawie p :
 $p(A_1 B_1 C_1 \dots) \pi$
 $\pi p(A_2 B_2 C_2 \dots)$.
 Środek kolineacji O i punkt S , w którym promień kolineacji p przecina oś kolineacji, są punktami tych szeregów .-

W samej rzeczy, niechaj kolineacja środkowa będzie dana przez swój środek O , oś S i dwa punkty odpowiednie A_1 i A_2 , leżące na prostej p , przechodzącej przez punkt O . Aby wyznaczyć punkty B_2 , C_2 , odpowiadające w tej kolineacji punktom B_1 , C_1 prostej

p ; obierzmy najpierw punkt jakikolwiek M_1 ,
nie leżący ani na osi S ; ani na prostej p i
wyznaczmy punkt odpowiedni M_2 . W tym celu połączmy
punkty A_1 i M_1 ; i punkt A ; w którym prosta
 A_1M_1 przecina oś S ; połączmy z punktem A_2 ;
prosta AA_2 przetnie promień kolineacji OM ; w
szukanym punkcie M_2 . Aby znaleźć punkty B_2 ,
 C_2 odpowiadające punktom B_1 , C_1
połączmy te ostatnie punkty z punktem M_1 i punkty
 B ; C ; w których proste M_1B_1 ; M_1C_1 ...
przecinają oś S ; połączmy z punktem M_2 ; proste
 M_2B ; M_2C ... przetną promień kolineacji p
w szukanych punktach B_2 ; C_2 Szeregi
 A_1 , B_1 , C_1 ... i A_2 ; B_2 ; C_2 ... są
więc perspektywiczne z tym samym szeregiem A, B, C ...
a więc są rzutowe ze sobą .

Dwustosunek $(OS A_1 A_2)$ jest dla każdej
kolineacji środkowej liczbą stałą t.j. niezależną ani
od prostej p , na której leżą oba punkty A_1 i A_2
ani od położenia samych tych punktów na prostej p .
W samej rzeczy, oznaczwszy literą T punkt, w któ-
rym prosta OM_1M_2 przecina oś kolineacji i zważyw-
szy, że dla każdego dwóch punktów odpowiednich A_1 i
 A_2 , B_1 i B_2 ... istnieje punkt osi A ,

$B \dots$ który jest środkiem perspektywy czwórek
 OSA_1A_2 i OTM_1M_2 , OSB_1B_2 i
 $OTM_1M_2 \dots$

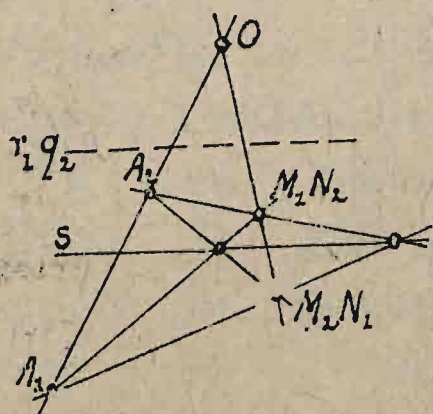
$$\text{mamy } (OSA_1A_2) = (OSB_1B_2) = (OTM_1M_2)$$

Wartość λ tego dwustosunku nazywa się cecha
 kolineacji środkowej, - jest to wartość stosunku, w
 którym oś wzajemna r_1 dzieli odległość środka O
 od osi S /gdyż $(OSR_1R_2) = \frac{OR_1}{SR_1}$ /, albo
 w którym oś wzajemna q_1 dzieli odległość osi S od
 środka O /gdyż $(OSQ_1Q_2) = \frac{SQ_2}{OQ_2}$ /.

Tak samo dowiedlibyśmy, że pary prostych odpowied-
 ních a_1 i a_2 , b_1 i b_2 , c_1 i c_2 , wycho-
 dzących z tego samego punktu S osi kolineacji tworzą
 dwa pęki rsutowe o wspólnym wierzchołku $S: S(a_1b_1c_1) \propto$
 $\propto S(a_2b_2c_2)$ przytem dwustosunek (psa_1a_2) ,
 gdzie $p = OS$ jest liczbą stałą, równą zresztą tej
 samej liczbie λ , która jest wartością dwustosunku
 (OSA_1A_2) .

Jeżeli cecha kolineacji środkowej $\lambda = -1$, to
 ta kolineacja nazywa się inwolucyjna. Na każdym pro-
 mieniu kolineacji punkty odpowiednie A_1 i A_2 , B_1
 i $B_2 \dots$ są wówczas sprzężone inwolucyjnie, tak że

każdemu punktowi P odpowiada jeden jedyny punkt, niezależny od tego, czy punkt P zaliczymy do układu F_1 czy do układu F_2 . - Podobnież pary prostych odpowiednich a_1 i a_2 , b_1 i b_2 ... , wychodzących z tego samego punktu S osi, są w inwolucji, tak że każdej prostej p odpowiada jedna jedyna prosta, niezależna od tego, do którego układu tą samą prostą zaliczymy. W szczególności, prostej niewłaściwej odpowiada jedna jedyna oś wzajemna $q_2 \equiv r_2$, która leży pośrodku między środkiem a osią kolineacji. - Każde dwie pary punktów odpowiednich tworzą czworokąt zupełny



Rys.291.

/Rys.291/, którego jeden punkt przekątny jest środkiem, a drugi leży na osi kolineacji; każde dwie pary prostych odpowiednich tworzą czworobok zupełny, którego jedna przekątna jest osią, a druga przechodzi przez środek kolineacji. - Dwa układy płaskie w kolineacji inwolucyjnej

stanowią właściwie jeden jedyny układ płaski, którego zarówno punkty, jak proste są parami sprzężone.

§ 149. Kolineacja ogólna dwóch układów płaskich.

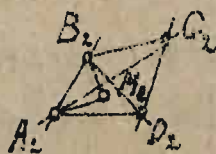
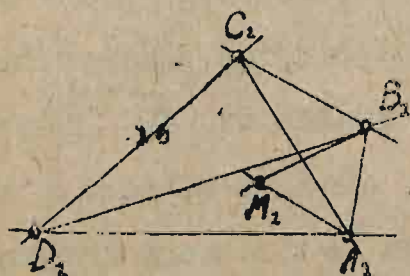
Niech będą dwa układy płaskie F_1 i F_2 , spełniające wszystkie 5 warunków § 147, a więc perspektywiczne, jeżeli nie leżą w jednej płaszczyźnie, lub w kolineacji środkowej, jeżeli leżą w jednej płaszczyźnie. Nie tykając jednego z tych układów, przenieśmy drugi w dowolny sposób; z 5 warunków, którym te układy czyniły zadość, ostatnie dwa nie będą wogóle w nowym położeniu tych układów spełnione, podczas gdy pierwsze trzy pozostaną w swej mocy, nie ustanie również rzutowość odpowiednich czwórek, szeregów i pęków. O układach takich mówimy wciąż jeszcze, że są w kolineacji, która jednak nie będzie już wogóle środkową; ta ostatnia jest przypadkiem szczególnym owej kolineacji ogólnej.

Do kolineacji ogólnej dwóch układów płaskich możemy dojść na innej jeszcze drodze. Niech będą dwa układy perspektywiczne F_1 i F_2 ; rzucając jeden z nich np. F_2 z dowolnego punktu na dowolną płaszczyznę, otrzymamy układ F_3 , który z układem F_1 nie będzie już wogóle w perspektywie, choć pozostanie z nim w kolineacji ogólnej. Kolineacja ta zostanie areszta zachowana po dowolnej ilości kolejnych rzutów każdego z układów F_1 i F_2 . -- Podobnież, wychodząc z dwóch układów F_1 i F_2 , znajdujących się w kolineacji

środkowej i przekształcając środkowo-koalicyjnie w dowolny sposób jeden lub oba układy F_1 i F_2 , otrzymamy nowe układy, które będą ze sobą w kolineacji ogólnej.

Kolineacja ogólna jest wyznaczona przez 4 pary punktów albo 4 pary prostych odpowiednich w tom zastrzeżeniu, żeby żadne 3 z tych punktów żadnym układzie nie leżały na jednej prostej; względnie aby żadne 3 z tych prostych w żadnym układzie nie przechodziły przez jeden punkt.

Innymi słowy, kolineacja ogólna jest wyznaczona przez odpowiedniość dwóch czworokątów lub dwóch czworokątów zupełnych. W samej rzeczy, niech będą np. dwa czworokąty zupełne $A_1 B_1 C_1 D_1$ i $A_2 B_2 C_2 D_2$ leżące w jednej lub w różnych płaszczyznach [Rys. 292]; jeżeli za-



łożymy, że punktom A_1 , B_1 , C_1 i D_1 , I układu odpowiadają punkty A_2 , B_2 , C_2 i D_2 II układu, to

Rys. 292.

każdemu punktowi M_2 leżącemu w płaszczyźnie czworokąta $A_1 B_1 C_1 D_1$ i zaliczonemu do I układu odpowiada jeden i tylko punkt M_1 leżący w płaszczyźnie czworokąta $A_2 B_2 C_2 D_2$ i należący do układu II. Połączmy punkt M_1 z dwoma któremikolwiek wierzchołkami czworokąta $A_1 B_1 C_1 D_1$ np. z A_1 i B_1 . Punkty te będą wierzchołkami dwóch czwórek $A_1 (B_1 C_1 D_1 M_1)$ i $B_1 (A_1 C_1 D_1 M_1)$. Wyznaczymy w układzie II proste $A_2 M_2$ i $B_2 M_2$ odpowiadające prostym $A_1 M_1$ i $B_1 M_1$ w czwórkach rzutowych

$$A_1 (B_1 C_1 D_1 M_1) \pi A_2 (B_2 C_2 D_2 M_2) \text{ i}$$

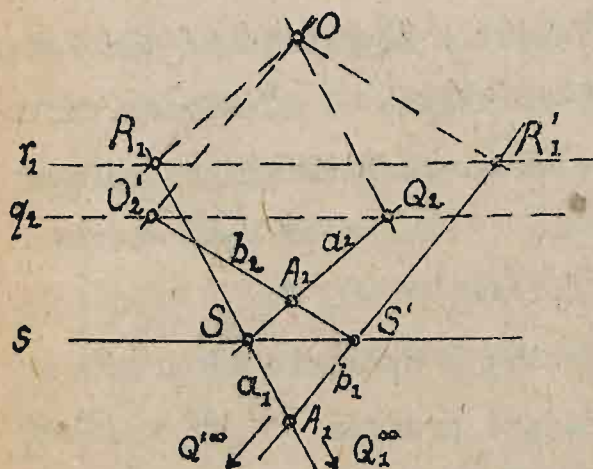
$$B_1 (A_1 C_1 D_1 M_1) \pi B_2 (A_2 C_2 D_2 M_2);$$

punkt przecięcia M_2 prostych $A_2 M_2$ i $B_2 M_2$ będzie odpowiadał punktowi M_1 , który jest przecięciem prostych odpowiednich $A_1 M_1$ i $B_1 M_1$.

Każde dwa układy F_1 i F_2 , znajdujące się w kolineacji ogólnej, można zawsze przez odpowiednie przesunięcie jednego z nich sprowadzić do kolineacji środkowej.

Zanim rozwiążemy to zagadnienie, zauważmy, że gdy dwa układy F_1 i F_2 są w kolineacji środkowej /Rys. 293/ to trójkąt $A_1 R_1 R_1'$, który tworzą dwie jakiekolwiek proste α_1 i β_1 , I układu z osią wspólną r_1 , jest podobny do trójkąta $O Q_2 Q_2'$, któ-

ry tworzy środek kolineacji O z punktami wzajemnymi



Rys. 293.

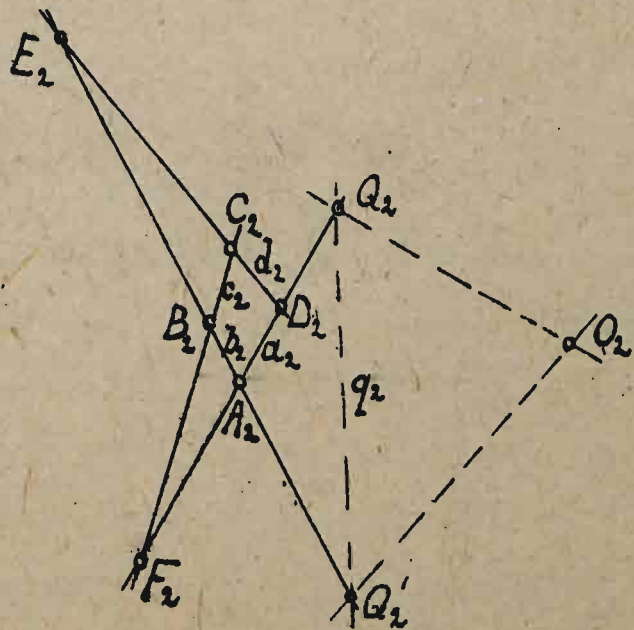
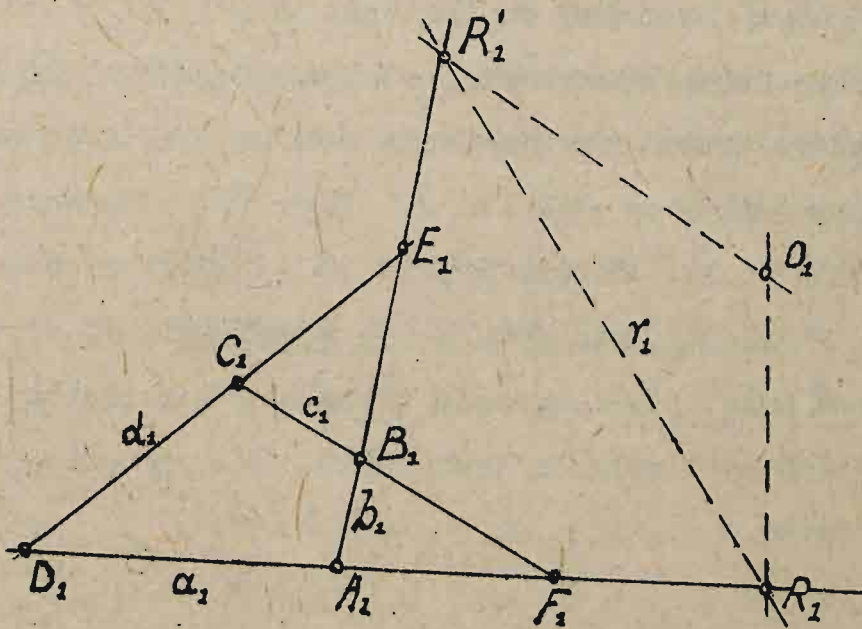
Q_2 i Q_2' ;
odpowiadającymi w
układzie II pun-
ktom niewłaściwym
 Q_1^∞ i $Q_1'^\infty$
prostych α_1 i β_1 .
Tak samo oczywi-
ście podobne będą
trójkąty $A_2Q_2Q_2'$
i OR_1R_1' . Niech

będzie teraz kolineacja ogólna dwóch układów F_1 i
 F_2 , wyznaczona np. przez czworoboki zupełne
 $\alpha_1\beta_1c_1d_1$ i $\alpha_2\beta_2c_2d_2$ /Rys. 294/.

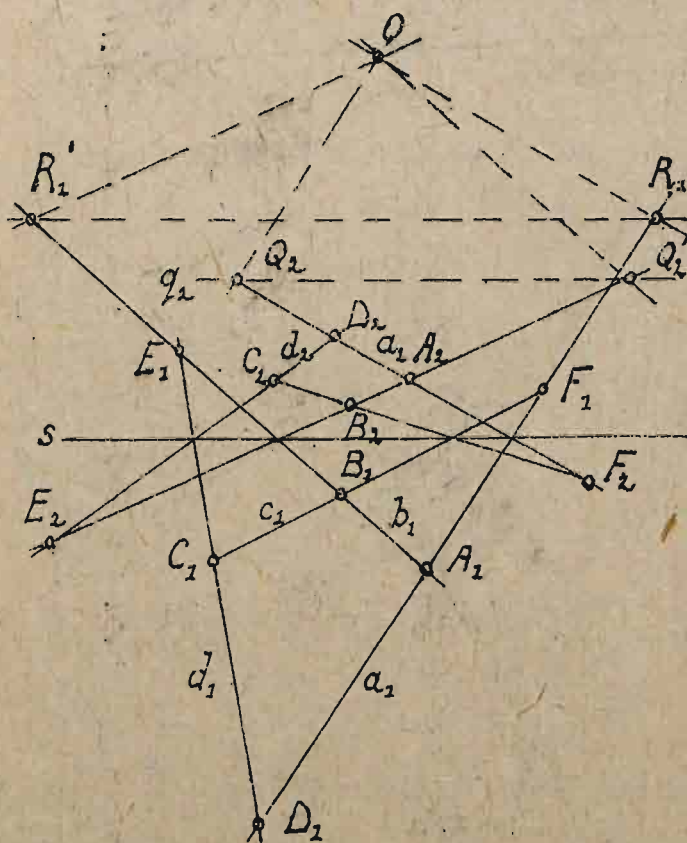
Wyznamy na bokach α_1 i β_1 punkty wzajemne
 R_1 i R_1' i na bokach α_2 i β_2 punkty wzajemne
 Q_2 i Q_2' za pomocą czwórek ramiowych

$$\begin{aligned} A_1D_1F_1R_1 &\propto A_2D_2F_2R_2^\infty \\ A_1B_1E_1R_1' &\propto A_2B_2E_2R_2'^\infty \\ A_2D_2F_2Q_2 &\propto A_1D_1F_1Q_2^\infty \\ A_2B_2E_2Q_2' &\propto A_1B_1E_1Q_1'^\infty \end{aligned}$$

Proste R_1R_1' i Q_2Q_2' będą osiami wzajemnymi
 r_1 i q_2 układów F_1 i F_2 ; budując na odcinku
 R_1R_1' trójkąt $O_1R_1R_1'$ podobny do trójkąta $A_1Q_2Q_2'$



/co można zrobić dwoma sposobami/ a na odcinku $Q_2 Q_2'$ trójkąt $O_1 Q_2 Q_2'$ podobny do trójkąta $A_1 R_1 R_1'$ /co możliwe także dwoma sposobami/, otrzymamy punkty Q_1 i Q_2 , które przez przeniesienie układu F_2 doprowadzamy do przystania w punkcie O /Rys.295/. Obracamy teraz układ F_2 dookoła punktu O dopóty dopóki prosta $q_2 \equiv Q_2 Q_2'$ nie stanie się równoległą do prostej $r_2 \equiv R_1 R_1'$; układy będą natenczas w kolineacji środkowej, której środkiem jest punkt O , a osią pro-



Rys.295.

sta S , poprowadzona równolegle do osi wzajemnych r_1 i q_2 tak, aby odległość jej od jednej z tych prostych była odcinkiem równej odległości i przeciwnego zwrotu, niż odległość drugiej od środka O . Ponieważ zarówno punkt O_1 jak punkt O_2 może być wyznaczony dwoma sposobami, więc zagadnienie ma 4 rozwiązania .

§ 150. Korelacja dwóch układów płaskich . Kolineacja ogólna dwóch układów płaskich naprowadza nas na nowy związek geometryczny dwóch układów płaskich zwany korelacją , a polegający na następujących własnościach:

1/. Każdemu punktowi układu F_1 , odpowiada jedna jedyna prosta układu F_2 ; każdej prostej układu F_1 odpowiada jeden jedyny punkt układu F_2 i nawzajem .

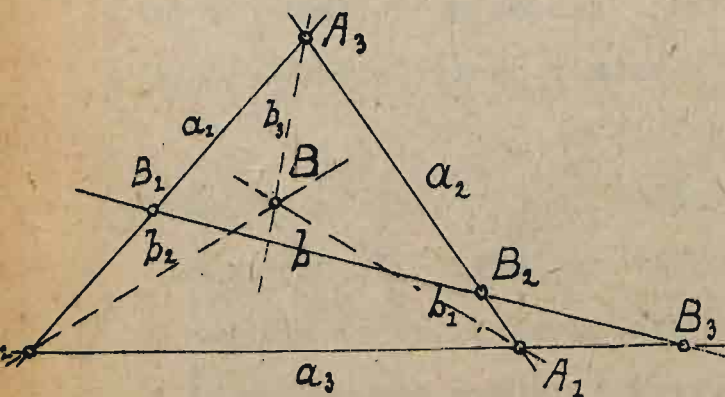
2/. Punktowi i prostej, należącym do siebie w jednym układzie , odpowiada prosta i punkt drugiego układu, które również do siebie należą .

3/ Każdej czwórce punktów jednego układu odpowiada czwórka prostych drugiego, która jest z nią rzutowa i nawzajem ; wogóle każdemu szeregowi punktów jednego układu odpowiada pęk prostych drugiego i nawzajem .

"Korelacja" taka będzie wyznaczona przez założenie odwrotności wzajemnej 4 punktów jakiegokolwiek I układu A_1, B_1, C_1 i D_1 , z 4 prostymi drugiego układu a_1, b_1, c_1 i d_1 z tem jedynem zastrze-

żeniem, żeby z tych 4 punktów żadne 3 nie leżały na jednej prostej; ani z tych 4 prostych żadne 3 nie przechodziły przez jeden punkt; innemi słowy przez założenie odpowiedniości czworokąta zupełnego $A_1 B_1 C_1 D_1$ z czworobokiem zupełnym $a_1 b_1 c_1 d_1$.

§ 151. Układ biegunowy. Niech będzie trójkąt $A_1 A_2 A_3$ [którego boki oznaczymy literami: $a_1 \equiv A_2 A_3$, $a_2 \equiv A_3 A_1$ i $a_3 \equiv A_1 A_2$ / , punkt jakikolwiek B nie leżący na żadnym z boków i prosta b nie przechodząca przez żaden z wierzchołków tego trójkąta



/Rys. 296/. Na mocy poprzedniego artykułu odpowiedniość punktów A_1, A_2, A_3 i B i prostych a_1, a_2, a_3 i b wyznacza korelację dwóch układów płaskich, leżących w tej samej płaszczyźnie. Korelacja ta ma tę własność, że każdemu punktowi tej płasz-

Rys. 296 .

czyżby odpowiada zawsze ta sama prosta, a każdej prostej
ten sam punkt, niezależnie od tego, do którego układu
tamten punkt albo tamta prosta zaliczymy.

Przedewszystkiem własność ta dotyczy punktów A_1 ,
 A_2 , A_3 , B i prostych a_1 , a_2 , a_3 , b .
 Jeżeli zaliczymy punkty A_1 , A_2 , A_3 i B do
 I układu, to na mocy założenia odpowiadają im proste
 a_1 , a_2 , a_3 i b . Jeżeli te punkty zali-
 czymy do II układu, uważając je za przecięcia prostych
 a_2 i a_3 , a_3 i a_1 , a_1 i a_2 , A_1B i A_2B
 to odpowiadać tym punktom będą w I układzie proste łą-
 czące punkty A_2 i A_3 , A_3 i A_1 , A_1 i
 A_2 , a_1b i a_2b , a więc te same proste
 a_1 , a_2 , a_3 i b .

Stąd wynika, że tę samą własność posiadać będą pun-
 kty B_1 , B_2 i B_3 , w których prosta b prze-
 cina boki a_1 , a_2 i a_3 trójkąta $A_1A_2A_3$,
 oraz proste b_1 , b_2 i b_3 , które łączą punkt
 B z jego wierzchołkami A_1 , A_2 i A_3 . Sko-
 ro bowiem punktem A_1 , A_2 , A_3 i B ode-
 wiadają w obu układach te same proste a_1 , a_2 , a_3
 i b , to prostym $A_1B \equiv b_1$, $A_2B \equiv b_2$, $A_3B \equiv b_3$
 odpowiadać muszą w obu układach te same punkty $a_1b \equiv B_1$,
 $a_2b \equiv B_2$ i $a_3b \equiv B_3$.

Tę samą własność rozszerzymy teraz na wszystkie punkty, leżące na którejkolwiek prostych α_1 , α_2 i α_3 i β i na wszystkie proste przechodzące przez którykolwiek z punktów A_1 , A_2 i A_3 i B . Ponieważ bowiem punktom A_2 i A_3 i B_1 , odpowiadają w obu układach te same proste α_2 , α_3 i β_1 , więc każdemu punktowi M_1 prostej α_1 odpowiadać będzie w obu układach ta sama prosta m_1 , przechodząca przez punkt A_1 w ten sposób, aby

$$\alpha_1(A_2 A_3 B_1 M_1) \propto A_1(\alpha_2 \alpha_3 \beta_1 m_1); .$$

Wreszcie tę samą własność posiadać będą wszystkie inne punkty i proste płaszczyzny. Połączmy np. punkt P , nie leżący na żadnej z prostych α_1 , α_2 , α_3 i β z punktami A_1 i A_2 prostymi p_1 i p_2 ; ponieważ na mocy poprzedniego ustępu, prostym tym w obu układach odpowiadają te same punkty P_1 i P_2 ; z których pierwszy leży na prostej α_1 , a drugi na prostej α_2 , więc punktowi P odpowiadać musi w obu układach ta sama prosta $P_1 P_2 \equiv p$.

Te dwa układy korelacyjne można przeto uważać za jeden jedyny układ płaski, w którym zachodzi wzajemne podporządkowanie punktów prostych prostym punktem.

Układ taki nazywany biegunowym; prosta p , podporządkowana punktowi P , nazywa się jego biegunowa;

punkt P : podporządkowany prostej p nazywa się jej biegunem .

Ponieważ punktowi i prostej należącym do siebie podporządkowane są prosta i punkt również do siebie należące, więc mamy twierdzenia :

Jeżeli punkt C leży na biegunowej punktu B , to biegunowa punktu C przechodzi przez punkt B .

Jeżeli prosta c przechodzi przez biegun prostej b , to biegun prostej c leży na prostej b .

Stąd zaś wynika, że biegunowa punktu przecięcia prostych m i n jest prosta łącząca ich bieguny

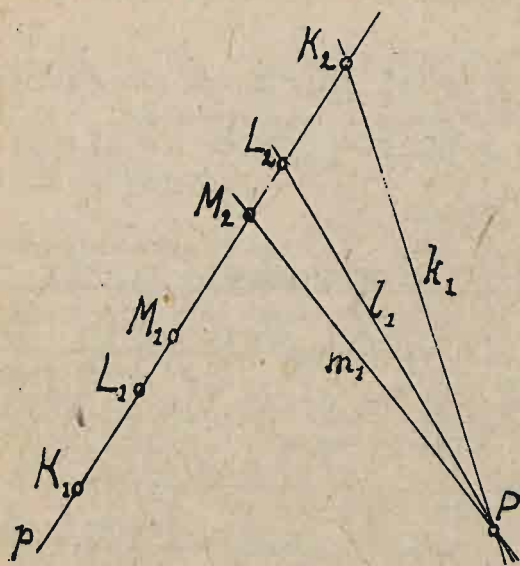
M i N i nawzałem biegunem prostej, łączącej punkty

M i N jest punkt przecięcia ich biegunowych m i n .

§ 152. Punkty i proste sprzężone . Inwolucja biegunowa . Proste b i c , mając tę własność, że biegun jednej z nich leży na drugiej /a wtedy biegun drugiej leży na pierwszej/, nazywają się prostami biegunowo sprzężenymi ; punkty B i C , z których jeden leży na biegunowej drugiej /a wtedy drugi leży na biegunowej pierwszej/, nazywają się punktami biegunowo sprzężenymi .

Niechaj będzie szereg punktów K_1, L_1, M_1, \dots na podstawie p /Rys. 297/ ; biegunowe tych punktów

K_1 : L_1 : m_1 ... przechodzą będą wszystkie



Rys. 297.

przez biegun prostej

p ; oznaczmy li-
terami K_2 : L_2 :

M_2 ... punkty, w
których proste k_1 :
 l_1 : m_2 ...

przecinają prostą

p . Ponieważ

$$p(K_2 L_2 M_2 \dots) \pi$$

$$\pi p(K_1 l_1 m_1 \dots) \pi$$

$$\pi p(K_2 L_2 M_2 \dots)$$

$$\text{więc } p(K_1 L_1 M_1 \dots) \pi$$

$$\pi p(K_2 L_2 M_2 \dots)$$

Łatwo okazać, że każde dwa punkty odpowiednio tych szeregów rzutowych na wspólnej podstawie odpowiadają sobie podwójnie. Zaliczmy np. punkt K_2 do I szeregu ; punkt odpowiedni znajdziemy w przecięciu prostej p z biegunową punktu K_2 ; ale na mocy I twierdzenia poprzedniego artykułu biegunowa punktu K_2 przechodzi przez biegun prostej k_1 , to jest przez punkt K_1 ; w ten sposób punkty K_1 i K_2 odpowiadają sobie podwójnie ; skąd już wynika , że każde dwa punkty odpowiednie L_1 i L_2 , M_1 i M_2 ... odpowiadają sobie podwójnie, tak że dwa szeregi rzutowe

$p(K_1 L_1 M_1 K_2 L_2 M_2)$ i $p(K_2 L_2 M_2 K_1 L_1 M_1 \dots)$
 stanowią inwolucję punktów /§ 142 / . Mamy więc
 twierdzenie :

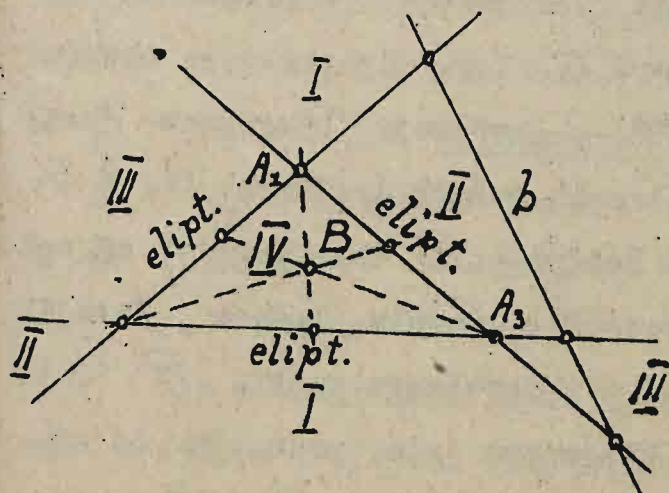
W układzie biegunowym na każdej prostej punkty
 biegunowo sprzężone stanowią inwolucję i wzajemnie ;
 dokoła każdego punktu proste sprzężone biegunowo sta-
 nowią inwolucję . W ten sposób ; układ biegunowy wy-
 znacza na każdej prostej i dokoła każdego punktu pew-
 ną inwolucję ; zwaną inwolucją biegunową ; tak że pun-
 kty lub proste sprzężone biegunowo są zarazem sprzężo-
 ne w inwolucji biegunowej .

§ 153. Trójkąty biegunowe . Ponieważ proste α_1
 α_2 i α_3 są biegunowymi punktów A_1 ; A_2
 i A_3 ; więc każde dwie z tych prostych i każde
 dwa z tych punktów są ze sobą biegunowo sprzężone .
 Trójkąt $A_1 A_2 A_3$ ma tę osobliwość ; że każdy jego
 wierzchołek jest biegunem przeciwległego mu boku ; za-
 równo jego wierzchołki , jak i jego boki są sprzężo-
 ne . Trójkąt taki nazywamy trójkątem biegunowym .
 Trójkątów biegunowych jest nieskończenie wiele .
 Dla otrzymania któregokolwiek z nich postępujemy ;
 jak następuje : Obieramy dowolnie punkt M ; znaj-
 dujemy jego biegunową m , na prostej m obiera-
 my dowolnie punkt N i znajdujemy jego biegunową

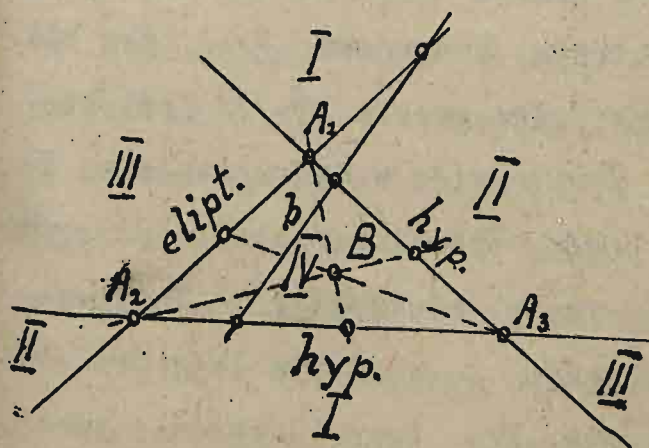
n , która na mocy twierdzenia § 157 przejdzie przez punkt M , wreszcie łączymy punkty M i N prostą p ; będzie to na zasadzie § 751 biegunowa punktu P , w którym się przecinają proste m i n . Trójkąt MNP będzie trójkątem biegunowym . Oczywiście ten sam układ biegunowy , który określiliśmy za pomocą trójkąta biegunowego $A_1 A_2 A_3$ punktu B i jego biegunowej b , można określić za pomocą każdego innego trójkąta biegunowego MNP jakiegokolwiek punktu Q i jego biegunowej q .

§ 154. UKŁADY BIEGUNOWE JEDNOSTAJNE I NIJEDNOSTAJNE . Niech będzie układ biegunowy , wyznaczony przez trójkąt biegunowy $A_1 A_2 A_3$ oraz biegunową b punktu dowolnego B , przytem punkt B nie leży na żadnym z boków , a prosta b nie przechodzi przez żaden z wierzchołków trójkąta $A_1 A_2 A_3$. Trójkąt ten dzieli płaszczyznę na 4 obszary, z których jeden tylko bywa skończony i nazywa się wtedy polem trójkąta , a trzy są nieskończone . /Rys. 298 i 299/ . Ponieważ punkt B nie może leżeć na żadnym z boków trójkąta , więc musi on należeć tylko do jednego z 4 obszarów płaszczyzny , ponieważ prosta b nie może przechodzić przez żaden wierzchołek , więc musi ona przenikać do trzech obszarów , dla czwartego pozosta-

jąc obcą. Wobec tego względne położenie punktu



Rys. 298.



Rys. 299.

B i prostej b może być tylko dwojako: albo prosta b nie przenika do obszaru, w którym leży punkt B ,

t.j. nie przecina obwodu tego obszaru /Rys. 298/ -

albo prosta b przenika do obszaru, w którym znajduje się punkt B t.j. przecina obwód tego

obszaru /Rys.299/. Pierwszy przypadek zachodzi np. wtedy ; gdy punkt B znajduje się w obszarze IV , t.j. wewnątrz trójkąta biegunowego ; a prosta b nie przenika do obszaru IV, t.j. nie przecina obwodu tego trójkąta /Rys.298/ . Inwolucja biegunowa jest wtedy na wszystkich trzech bokach trójkąta $A_1 A_2 A_3$ eliptyczna ; gdyż na każdym boku dwa punkty sprzężone przegradzają wierzchołki na nim leżące . Jeżeli wyznaczymy biegunową p dowolnego punktu P , to się pokaże ; że ta biegunowa nie przenika do obszaru ; w którym się znajduje punkt P . W samej rzeczy ; zauważmy że rzut któregośkolwiek wierzchołka trójkąta biegunowego z punktu P na bok przeciwny oraz punkt ; w którym biegunowa p ten bok przecina są sprzężone /gdyż prosta $A_1 P$ jest biegunową punktu $a_1 p$ /; - a więc w danym razie są te punkty na każdym z boków przez wierzchołki przegradzone ; ponieważ zaś rzuty wierzchołków leżą zawsze na obwodzie obszaru ; w którym leży środek rzutów P ; więc prosta p tego obwodu nie przecina t.j. nie przeniknie do obszaru ; zawierającego punkt P . Możemy więc twierdzić stanowczo ; że w takim układzie biegunowym nie istnieją punkty rzeczywiste , któreby leżały na włas-

nych biegunowych.

Układ biegunowy taki nazywany jednostaj-
nym; albowiem inwolucja biegunowa jest wtedy na
każdej prostej i dokoła każdego punktu jednego ro-
dzaju; mianowicie eliptyczna.

Drugi przypadek będzie miał miejsce wto-
dy np. . . gdy punkt B znajdzie się w obszarze
IV; t.j. wewnątrz trójkąta biegunowego; a prosta
 b nie omienie tego obszaru; t.j. przetnie ob-
wód trójkąta; przytem dwa jego boki zostaną przez
nią przecięte wewnątrznie; a trzeci zewnętrznie
/Rys. 299/. Jest oczywiście; że inwolucja biegu-
nowa na tych dwóch bokach; które są przecię-
te wewnątrznie przez prostą b ; będzie hy-
perboliczna. Na pierwszych dwóch bokach istnieje
ją zatem po dwa rzeczywiste punkty podwójne;
t.j. sprz. żone same ze sobą; a więc leżące
na własnych biegunowych. Natomiast na trzecim bo-
ku trójkąta biegunowego nie istnieją punkty rze-
czywiste; leżące na własnych biegunowych. Układ
biegunowy tak określony nazywany niejednostajnym;
albowiem inwolucja przeszeń wyznaczona na różnych
prostych i dokoła różnych punktów nie jest je-
dnego rodzaju.

§ 155. BIEGUN I BIEGUNOWA UROJONE. Jest oczywiście że biegunowe punktów jakiegokolwiek inwolucji na prostej p są prostami pewnej inwolucji dokoła jej bieguna P . Jeżeli w szczególności inwolucja na prostej jest biegunową, to biegunowe punktów sprzężonych tej inwolucji stanowią inwolucję biegunową dokoła bieguna prostej.

Inwolucja biegunowa na dowolnej prostej jest perspektywiczna z inwolucją biegunową dokoła tej prostej, jeżeli bowiem punkty K_1 i K_2 , L_1 i L_2 ... stanowią pary punktów sprzężonych inwolucji biegunowej na prostej p , to ich biegunowa K_1 i K_2 , L_1 i L_2 ... stanowią pary prostych sprzężonych inwolucji biegunowej dokoła punktu P , przechodzą odpowiednio przez pary punktów sprzężonych K_1 i K_2 , L_1 i L_2 ... inwolucji biegunowej na prostej p .

Prosta urojona $P(K'L'K''L')$ nazywa się biegunową punktu urojonego $p(K'L'K''L')$ jeżeli P jest biegunem prostej p , a proste K' , L' , K'' , L'' są biegunowymi punktów K' , L' , K'' , L'' . Punkt urojony

$P(K'L'K''L'')$ nazywa się wtedy biegunem prostej urojonej $P(k'l'k''l'')$. Nietylko więc rzeczywistym, ale i urojonym punktom i prostym można w danym układzie biegunowym podporządkować proste i punkty t.j. biegunowe i bieguny. - W podobny sposób można określić punkty i proste biegunowo sprzężone, że 1/ na każdej prostej rzeczywistej układu biegunowego leżą dwa punkty sprzężone same ze sobą, t.j. leżące na własnych biegunowych; mogą one być rzeczywiste i odrębne, rzeczywiste i zjednoczone, lub urojone sprzężone, 2/ z każdego punktu rzeczywistego wychodzą dwie proste sprzężone same ze sobą, t.j. przechodzące przez własne bieguny; mogą one być rzeczywiste i odrębne, rzeczywiste i zjednoczone, lub urojone sprzężone. -

R O Z D Z I A Ł X I V .

S T O Ż K O W E I S T O Ż K I .

§ 156. Określenie stożkowych. Ogół punktów i prostych, rzeczywistych i urojonych, które

w danym układzie biegunowym są sprzężone same ze sobą ; nazywamy stożkowa .

Punkty samosprężone nazywamy punktami stożkowej tego układu ; przechodzące przez nie własne ich biegunowe nazywamy stycznymi do stożkowej w tych punktach . Punkty stożkowej są to więc punkty podwójne inwolucji ; którą dany układ biegunowy wyznacza na jakiegokolwiek prostej rzeczywistej ; styczne do stożkowej są to proste podwójne inwolucji ; którą ten układ wyznacza dokoła jakiegokolwiek punktu rzeczywistego . Na każdej prostej rzeczywistej leżą dwa punkty stożkowej : rzeczywiste ; urojone sprzężone lub zjednoczone ; z każdego punktu rzeczywistego wychodzą dwie styczne : rzeczywiste ; urojone sprzężone lub zjednoczone . Innymi słowy ; każda prosta " przecina " stożkowa w dwóch punktach / rzeczywistych odrębnych ; rzeczywistych zjednoczonych lub urojonych sprzężonych / ; z każdego punktu można do stożkowej wyprowadzić dwie styczne / rzeczywiste odrębne ; rzeczywiste zjednoczone lub urojone sprzężone / . Wyrażamy to krótko , mówiąc , że stożkowe są krzywymi drugiego rzędu i drugiej klasy .

§ 157. Stożkowe urojone i rzeczywiste.

W układzie biegunowym jednostajnym wszystkie punkty stożkowej i wszystkie styczne do stożkowej są urojone ; gdyż inwolucja biegunowa na każdej prostej rzeczywistej i dokoła każdego punktu rzeczywistego jest eliptyczna . Stożkowa takiego układu jest więc urojona ; mówimy , że każda prosta rzeczywista " przecina " ją w dwóch punktach urojonych sprzężonych i że z każdego punktu rzeczywistego " wychodzą " do niej dwie styczne urojone sprzężone .

W układzie biegunowym niejednostajnym istnieją punkty i styczne stożkowej zarówno rzeczywiste , jak urojone ; dowiedziemy , że punktów i stycznych rzeczywistych jest nieskończenie wiele . Niechaj będzie w danym układzie biegunowym punkt S_0 , który leży na własnej swej biegunowej S_0 . /Rys. 300/ ; może to być np. punkt podwójny hyperbolicznej inwolucji biegunowej na jednym z boków trójkąta biegunowego . Weźmy na prostej S_0 dowolny punkt

A_1 ; jego biegunowa a_1 przechodzić musi przez punkt S_0 ; w samej rzeczy wiemy , że jeżeli biegunowa punktu S_0 /t.j. prosta S_0 /

przechodzi przez punkt A_1 , to nawzajem biegunowa punktu

A_1 /t.j.

prosta α_1

przechodzi

przez punkt

S_0 /s

151/ . Pun-

kty A_1 i

S_0 są

zatem sprzę-

żone gdyż

biegunowa

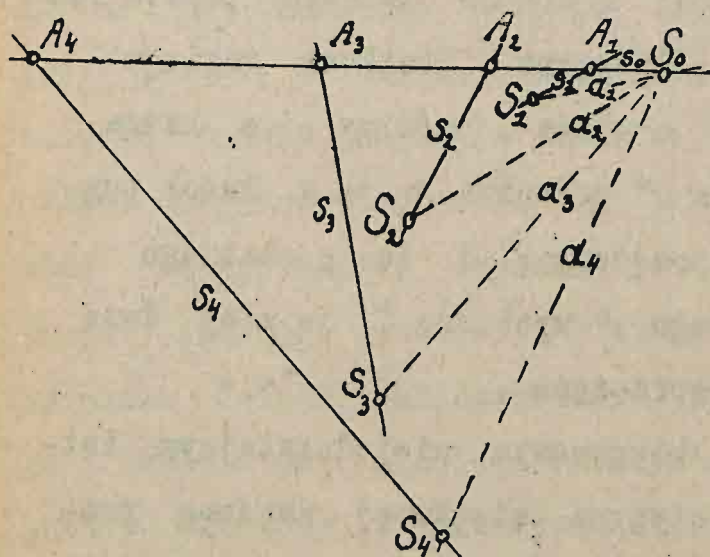
jednego/ A_1 /

przechodzi

przez dru-

gi / S_0 /.

W ten sposób



Rys. 300.

inwolucja biegunowa na prostej S_0 jest paraboliczna, wszystkie bowiem punkty prostej

S_0 są sprzężone z jednym jedynym punktem

S_0 ; który jest punktem podwójnym tej involucji, zresztą jedynym.

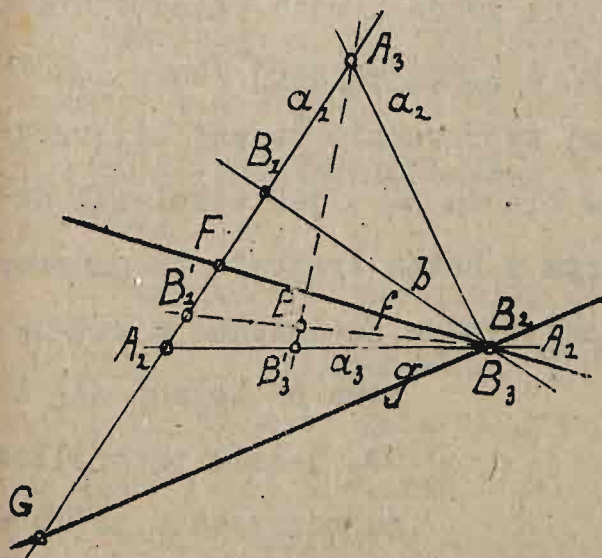
Inaczej się rzeczy mają z prostą α_1

Nie przechodzi ona przez własny biegun ; inwolucja biegunowa nie jest więc na niej paraboliczna . Ponieważ zaś ta inwolucja ma jeden punkt podwójny S_0 , musi ona być hyperboliczna i mieć zatem jeszcze drugi punkt podwójny S_1 . Punkt ten jest sprzężony sam ze sobą ; t.j. leży na własnej biegunowej S która zresztą musi przejść przez A_1 , gdyż jej biegun S_1 , leży na biegunowej punktu A_1 , t.j. na prostej α_1 . Jeżeli na prostej S_0 obierzemy inny punkt A_2 , którego biegunowa α_2 przechodzi zatem znowu przez S_0 , to na prostej α_2 znajdziemy , jak poprzednio , drugi punkt podwójny S_2 , który jest sprzężony z samym sobą ; t.j. leży na własnej swej biegunowej S_2 , przechodzącej przez A_2 . W ten sposób w danym niejednostajnym układzie biegunowym każdemu punktowi A_n prostej S_0 sprzężonej samej ze sobą podporządkowany być może punkt S_n sprzężony sam ze sobą , t.j. leżący na własnej biegunowej S_n . Położenie punktu S_n i prostej S_n zależy zatem wyłącznie od położenia punktu A_n na prostej S_0 .

Jeżeli sobie tedy pomyślimy, że pewien punkt zmienny A poprzez punkty $A_1, A_2, A_3, A_4, \dots$ porusza się w sposób ciągły po prostej S_0 , "opisując" tę prostą, to punkt zmienny S poruszać się będzie poprzez punkty $S_1, S_2, S_3, S_4, \dots$ również w sposób ciągły, "opisując" stożkową rzeczywistą. Jednocześnie zaś prosta zmienna S , poruszając się w sposób ciągły poprzez proste $S_1, S_2, S_3, S_4, \dots$ "powłóczyw" będzie tę samą stożkową. Stożkowa rzeczywista jest "miejscem geometrycznem" opisującego ją punktu i zarazem "obwiednią" powłóczącej ją prostej. Gdy punkt zmienny A , opisując prostą S_0 , przeszedłszy przez jej punkt niewłaściwy, powróci z przeciwnej strony do punktu S_0 , to i punkt zmienny S opisując stożkową powróci do punktu S_0 . Stożkowa rzeczywista jest przeto krzywa zamknięta.

§ 158. Stożkowe zwyrodniałe. W § 151 określiliśmy układ biegunowy zapomocą trójkąta biegunowego $A_1 A_2 A_3$ i biegunowej b punktu jakiegokolwiek B z tem zastrzeżeniem, że punkt B nie leży na żadnym z boków, a prosta b nie przechodzi przez żaden z wierzchołków trójkąta $A_1 A_2 A_3$. Odrzućmy teraz te zastrzeżenia.

Przypuśćmy najpierw, że biegunowa b punktu jakiegokolwiek B przechodzi przez jeden z wierzchołków trójkąta biegunowego, np. przez A_1 /Rys. 301/. Jest oczywiście,



Rys. 301.

że inwolucja biegunowa na bokach α_2 i α_3 będzie paraboliczna, na trzecim zaś boku albo hyperboliczna albo eliptyczna. W każdym przypadku biegunowa dowolnego punktu M może być wyznaczona i przejdzie przez punkt A_1 ; natomiast biegun dowol-

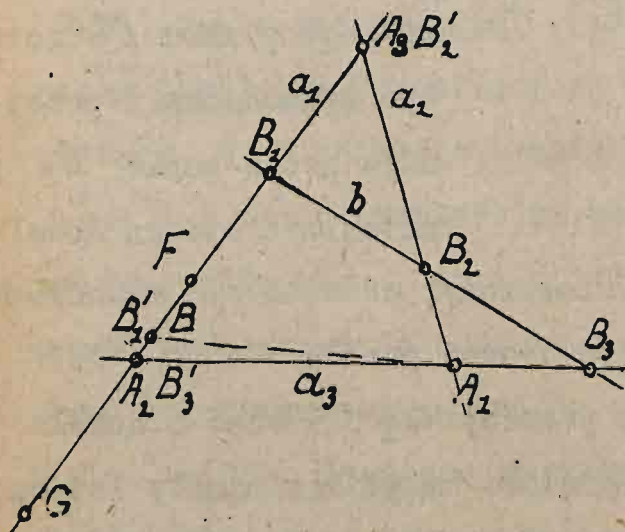
nej prostej m jest nie oznaczony; może to być mianowicie dowolny punkt leżący na biegunowej punktu $\alpha_1 m$. - Jeżeli inwolucja biegunowa na prostej α_1 i dookoła punktu A_1 jest hyperboliczna, to wszystkie punkty leżące na prostych podwójnych tej inwolucji są samosprężone; te dwie proste i i j i wszystkie punkty na nich leżące stanowią zatem stożkową rzeczywistą /Rys. 301/. Jeżeli inwolucja biegunowa na prostej α_1 i dookoła punktu A_1 jest eliptyczna, to i wtedy urojone punkty, leżące na urojonych prostych podwójnych tej inwolucji są samosprężone; te

dwie urojone proste samosprężone oraz wszystkie na nich leżące punkty stanowią zatem stożkową urojoną, której jedynym punktem rzeczywistym jest A_1 .

Dwie proste rzeczywiste i dwie proste urojone sprzężone są krzywą drugiego rzędu /bo każda prosta rzeczywista przecina ją w dwóch punktach/ i klasy zerowej /bo z dowolnego punktu nie można do niej wyprowadzić żadnej stycznej/.

Przypuśćmy następnie, że biegun B jakiegokolwiek danej prostej b leży na jednym z boków trójkąta biegunowego, np. na α_1 /Rys.302/; jest oczywiste, że involucja biegunowa na bokach α_2 i

α_3 będzie paraboliczna, na trzecim zaś boku α_1 albo hyperboliczna, albo eliptyczna. W każdym przypadku biegun dowolnej prostej m może być wyznaczony i leży zawsze na α_1 ; natomiast



Rys.302.

biegunowa dowolnego punktu M jest nieoznaczona; może to być mianowicie dowolna prosta przechodząca przez biegun prostej A_1M . Jeżeli involucja biegunowa na prostej α_1 jest hyperboliczna, to wszystkie proste, przechodzące przez

punkty podwójne tej inwolucji są samosprężone, te dwa punkty / i / oraz wszystkie proste przez nie przechodzące stanowią zatem stożkową rzeczywistą /Rys.302/. Jeżeli inwolucja biegunowa na prostej α_1 jest eliptyczna, to i wtedy urojone proste, przechodzące przez urojone punkty podwójne tej inwolucji są samosprężone ; te dwa urojone punkty sprężone i wszystkie przez nie przechodzące proste stanowią zatem stożkową urojoną, której jedyną styczną rzeczywistą jest α_1 .

Dwa punkty rzeczywiste i dwa punkty urojone sprężone są krzywą drugiej klasy /bo z każdego punktu rzeczywistego wychodzą do niej dwie styczne/ i rzedu zerowego /bo dowolna prosta jej nie przecina/.

§ 152. Proste zewnętrzne, sieczne i styczne. Prosta, na której układ biegunowy wyznacza inwolucję eliptyczną, nazywa się zewnętrzną względem stożkowej tego układu. Prosta zewnętrzna "przecina" zatem stożkową w dwóch punktach urojonych sprężonych, mianowicie w punktach podwójnych inwolucji eliptycznej, wyznaczonej przez układ biegunowy na tej prostej. Względem stożkowych urojonych wszystkie proste są zewnętrzne.

Prosta, na której inwolucja biegunowa jest hyperboliczna, nazywa się sieczną stożkowej tego układu.

Każda sieczna "przecina" stożkową w dwóch punktach

rzeczywistych, mianowicie w punktach podwójnych inwolucji biegunowej .

Prosta, na której inwolucja biegunowa jest paraboliczną, jest styczna do stożkowej /§ 156/. Na stycznej leży jeden jedyny punkt samosprężony, który jest jej biegunem i nazywa się punktem zetknięcia tej stycznej ze stożkową. Wszystkie inne proste, przechodzące przez punkt zetknięcia, są sieczne, bo gdyby przezeń przechodziła prosta zewnętrzna, to nie mógłby na niej leżeć punkt rzeczywisty stożkowej .

Jeżeli inwolucję paraboliczną uważać będziemy za przypadek "graniczny" inwolucji hyperbolicznej, to możemy powiedzieć, że styczna ma ze stożkową dwa punkty wspólne, które zostały "zjednoczone" w punkcie zetknięcia . Styczną do stożkowej w danym jej punkcie S_0 /Rys.300/ możemy przeto uważać za granicę siecznej przez ten punkt przechodzącej, gdy drugi jej punkt przecięcia ze stożkową nieograniczenie zbliża się do punktu S_0 .

§ 160. Punkty wewnętrzne, punkty zewnętrzne i punkty leżące na stożkowej .- Punkt, dokoła którego układ biegunowy wyznacza inwolucję eliptyczną, nazywa się wewnętrznym względem stożkowej tego układu. Z punktu wewnętrznego wychodzą do stożkowej dwie styczne urojone sprzężone, mianowicie preste podwójne inwolucji eliptycznej, wyzna-

czonoj przez układ biegunowy dokoła tego punktu . Względem stożkowych urojonych wszystkie punkty są wewnętrzne.

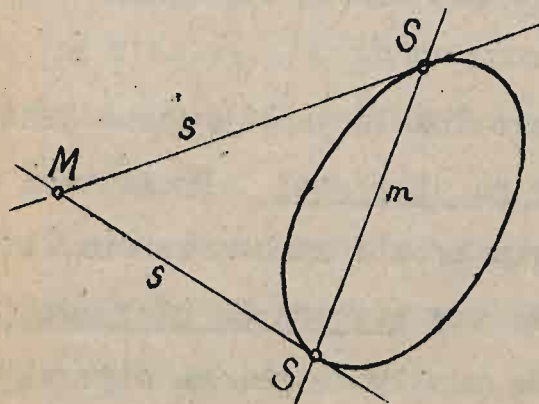
Punkt, dokoła którego inwolucja biegunowa jest hyperboliczna, nazywa się zewnątrznym względem stożkowej tego układu. Z punktu zewnętrznego można do stożkowej wyprowadzić dwie styczne rzeczywiste; są to proste podwójne inwolucji hyperbolicznej, wyznaczonej dokoła tego punktu przez układ biegunowy.

O punkcie, dokoła którego inwolucja biegunowa jest paraboliczna, mówimy, że leży na stożkowej . Przez taki punkt przechodzi jedna jedyna prosta samosprężona, która jest jego biegunową i nazywa się styczną do stożkowej w tym punkcie . Wszystkie inne punkty leżące na stycznej są zewnętrzne, bo gdyby leżał na niej punkt wewnętrzny, to nie mogłaby przezeń przechodzić żadna styczna rzeczywista.

Jeżeli inwolucję paraboliczną uważać będziemy za przypadek "graniczny" inwolucji hyperbolicznej, to możemy powiedzieć, że z punktu leżącego na stożkowej wychodzą do niej styczne "zjednoczone". Punkt zetknięcia stożkowej z daną prostą S_0 /Rys. 300/ możemy przeto uważać za granicę punktu zewnętrznego, na tej prostej leżącego, gdy druga styczna, z tego punktu do stożkowej wychodząca, nieograniczenie zbliża się do stycznej S_0 .

Jeżeli z punktu zewnętrznego M wyprowadzimy

do stożkowej dwie styczne S i S , to prosta m która łączy punkty zetknięcia S i S /Rys. 303/ jest biegunową punktu M . W samej rzeczy, biegunowa



punktu przecięcia M dwóch

prostych S

i S łączy

ich bieguny S

i S /§151/.

Nawzajem punkt

przecięcia styczn-

ych S i S

jest biegunem

prostej łączą-

cej ich punkty

zestknięcia S

i S , gdyż

Rys. 303.

biegun prostej m jest przecięciem biegunowych dwóch punktów tej prostej. Punkty podwójne involucji biegunowej na prostej m są przeto punktami zetknięcia stożkowej ze stycznymi, wyprowadzonymi do niej z bieguna prostej m , - i nawzajem, proste podwójne involucji biegunowej dookoła punktu M są stycznymi do stożkowej w punktach przecięcia jej przez biegunową punktu M .

Jeżeli stożkowa jest rzeczywista, to biegunowa punktu zewnętrznego jest sieczną, a biegunowa punktu wewnętrznego jest prostą zewnętrzną, co wynika stąd, że inwolucja biegunowa na prostej m jest w perspektywie z inwolucją biegunową dokoła bieguna prostej m (§ 155). Ponieważ układ biegunowy jest wtedy niejednoznaczny, więc w każdym trójkacie biegunowym na dwóch bokach inwolucja biegunowa jest hyperboliczna, a na trzecim eliptyczna, t.j. dwa boki są siecznami, a trzeci prostą zewnętrzną, skąd wynika, że w każdym trójkacie biegunowym stożkowej rzeczywistej dwa wierzchołki są zewnętrzne, a trzeci jest wewnętrznym punktem tej stożkowej.

Każda prosta, przechodząca przez punkt wewnętrzny stożkowej rzeczywistej jest sieczną. W samej rzeczy, utwórzmy trójkąt biegunowy, którego bokami niechaj będą: prosta p , przechodząca przez dany punkt wewnętrzny M , biegunowa m tego punktu i biegunowa n punktu przecięcia N prostych p i m . Ponieważ biegunowa m punktu wewnętrznego M jest prostą zewnętrzną, więc oba pozostałe boki p i n muszą być siecznami.

W podobny sposób można okazać, że każdy punkt, le

żący na prostej zewnętrznej względem stożkowej rzeczy-
wistej jest zewnętrzny.

Natomiast proste wychodząc z punktu zewnętrznego
mogą być sieczne, styczne lub zewnętrzne: punkty leżą-
ce na siecznej mogą być wewnętrzne, zewnętrzne, lub le-
żeć na stożkowej.

Wszystkie proste, przechodzące przez punkt stożko-
wej, są siecznymi z wyjątkiem stycznej (§ 156); wszyst-
kie punkty stycznej, z wyjątkiem punktu zetknięcia, są
zewnętrzne, bo ich biegunowe są siecznymi.

§ 161. Metoda biegunowych wzajemnych. Zasada dwo-
istości w geometrii płaskiej polega, jak wiadomo (§124)
na tem, że jeżeli prawdziwe jest pewne rzutowe twier-
dzenie geometrii płaskiej, to musi być prawdziwe pew-
ne inne twierdzenie, otrzymane przez zamianę w tantem
twierdzeniu pojęcia: "punkt" pojęciem "prosta" i nawza-
jem pojęcia "prosta" pojęciem "punkt". Układ bieguno-
wy płaski pozwala urzeczywistnić zasadę dwuistości,
t.j. wykreślić figurę, która jest wzajemna względem
danej figury płaskiej, a to przez zamianę każdego
punktu na jego biegunową i każdej prostej na jej bie-
gun, przez co każdy punkt i prosta do siebie należące
zostaną zastąpione przez biegunową i biegun również
do siebie należące. Dwie figury w ten sposób sobie
wzajemnie podporządkowane nazywamy biegunowo wzajem-

nemi. Istnieją przytem figury, np. trójkąty biegunowe, które przystają do własnych swych figur biegunowych. Do takich należy przedewszystkiem stożkowa danego układu biegunowego. Jeżeli przeto odnajdziemy jakąkolwiek rzutową własność stożkowej, to stosując biegunowość, która posłużyła do określenia tej stożkowej, otrzymamy pewną inną własność rzutową tej samej stożkowej. (W ten sposób zostało nap. odkryte twierdzenie Brianchona). Metoda biegunowych wzajemnych niema bezpośredniego zastosowania do miarowych własności figur (równość odcinków, kątów i pól, prostopadłość i równoległość prostych i wogóle te własności, które zależą od elementów niewłaściwych i od involucji prostokątnej).

§ 162. Trzy rodzaje stożkowych. - Stożkowa nazywa się hyperbola, elipsa lub parabola, zależnie od tego, czy involucja biegunowa na prostej niewłaściwej jest hyperboliczna, eliptyczna lub paraboliczna, t.j. zależnie od tego, czy prosta niewłaściwa jest sieczną, prostą zewnętrzną lub styczną. Wszystkie stożkowe urojone (a więc i dwie proste urojone sprzężone) są elipsami; dwie proste rzeczywiste należy zaliczyć do rodzaju "hyperbola", jeżeli te proste przecinają się w punkcie właściwym; do rodzaju "parabola", jeżeli są równoległe lub zjednoczone. Dla dwóch punktów rzeczywistych lub urojonych sprzężonych, które są krzywą rzę-

du zerowego, w tej klasyfikacji niema miejsca, albowiem prosta niewłaściwa tej stożkowej nie przecina.

§ 163. Środek, średnica, symptomy. Biegun prostej niewłaściwej nazywa się środkiem stożkowej, a biegunowa każdego punktu niewłaściwego nazywa się średnicą. Wszystkie średnice stożkowej przechodzą przez jej środek, albowiem bieguny średnie leżą na biegunowej środka t.j. na prostej niewłaściwej.

Środek stożkowej jest punktem zewnętrznym w hyperboli (bo jego biegunowa jest sieczną), wewnętrznym w elipsie (bo jego biegunowa jest prostą zewnętrzną). W paraboli środek jest punktem zetknięcia stożkowej z prostą niewłaściwą (bo jego biegunowa, t.j. prosta niewłaściwa jest styczną do stożkowej). Środek więc jest punktem właściwym w hyperboli i elipsie, - niewłaściwym w paraboli. Wszystkie średnice paraboli są równoległe.

Inwolucja średnic sprzężonych, t.j. involucja biegunowa dookoła środka jest w perspektywie z involucją biegunową na prostej niewłaściwej (§165), a więc jest ona hyperboliczną w hyperboli, eliptyczną w elipsie. Proste podwójne involucji średnic sprzężonych nazywają się asymptotami; są one rzeczywiste, odrębne i właściwe w hyperboli, rzeczywiste, zjednoczone i niewłaściwe w paraboli, urojone sprzężone

w elipsie. Z określenia tego wynika, że asymptoty są to styczne do stożkowej, wyprowadzone z jej środka; punkty zetknięcia są to punkty przecięcia biegunowej środka, t.j. prostej niewłaściwej, ze stożkową (§ 160). Moglibyśmy więc określić asymptody, jako styczne do stożkowej w punktach, w których stożkowa ta jest przecięta przez prostą niewłaściwą. Punkty te nazywamy kierunkami asymptotycznymi.

W hyperboli asymptoty przegradzają harmonicznie każdą parę średnic sprzężonych (§ 144). Powiadam, że z dwóch średnic sprzężonych hyperboli jedna jest sieczną, a druga prostą zewnętrzną. W samej rzeczy, dwie średnice sprzężone wraz z prostą niewłaściwą tworzą trójkąt biegunowy; otóż wiadomo, że jeden z boków każdego trójkąta biegunowego zawsze jest prostą zewnętrzną, a dwa są siecznami (§ 159). Ponieważ prosta niewłaściwa jest względem hyperboli sieczną, więc z dwóch pozostałych boków jeden musi być sieczną, a drugi prostą zewnętrzną.

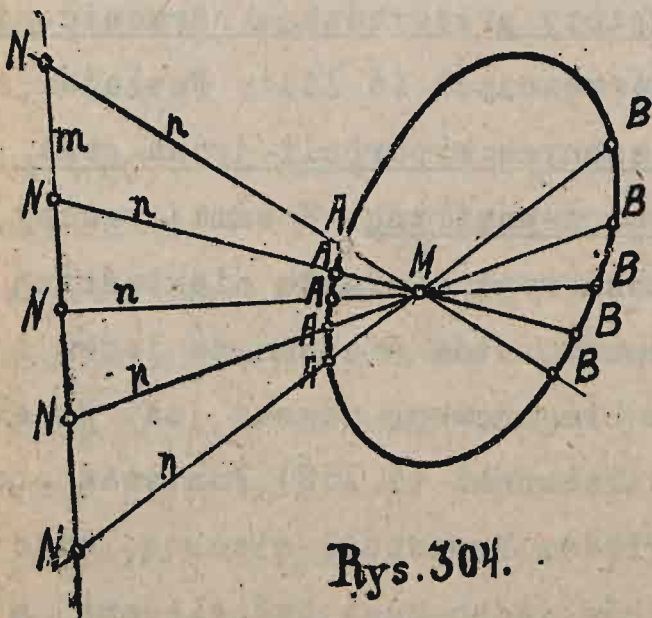
Ponieważ środek elipsy jest punktem wewnętrznym, więc wszystkie średnice elipsy są wiecznemi.

Odcinek siecznej, zawarty między punktami przecięcia jej ze stożkową, nazywamy cięciwą stożkową. Jeżeli nie zachodzi obawa dwuznaczności, to cięciwą prze-

chodzącą przez środek, t.j. leżącą na średnicy, również nazywamy średnicą. Lepiej wszakże nazywać ją cięciwą środkową.

§ 164. Własności harmoniczne bieguna i biegunowej.

Niechaj będzie punkt M , nieleżący na stożkowej, i jego biegunowa m (Rys. 304). Przez punkt M poprowadźmy



Rys. 304.

jakąkolwiek sieczną n ; involucja biegunowa na tej prostej jest hyperboliczna (§159) a punkty podwójne tej involucji A i B są to punkty przecięcia siecznej n ze stożkową; otóż wiemy (§ 144), że

punkty podwójne involucji hyperbolicznej przegradzają harmonicznie każdą parę punktów sprzężonych. Jedną z takich par stanowią punkty M i N , z których pierwszy jest biegunem, a drugi leży na jego biegunowej.

Stąd twierdzenie:

Biegunowa jest miejscem geometrycznym punktów sprzężonych harmonicznie z biegunem względem punktów

w których sieczne wychodzące z bieguna przecinają stoż-
kową.

(Stosując do tego twierdzenia zasadę dwoistości
znajdziemy twierdzenie wzajemne.

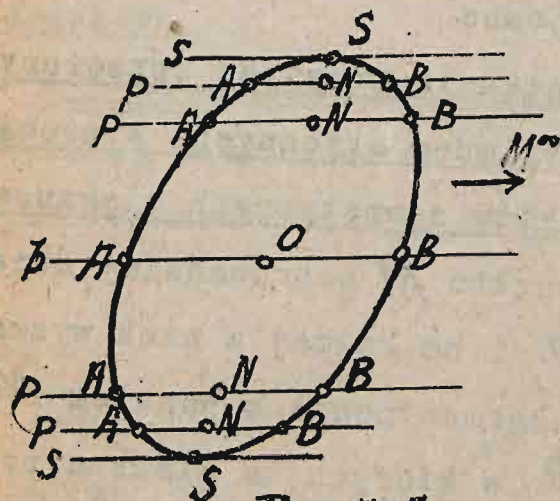
Biegun jest punktem spotkania prostych sprzężonych
harmonicznie z biegunową względem stycznych, wyprowa-
dzonych do stożkowej z punktów zewnętrznych biegunowej).

Jeżeli więc z danego punktu M poprowadzimy dwie
jakikolwiek sieczne n, n i na każdej z nich wyzna-
czymy punkt N , sprzężony harmonicznie z punktem M
względem punktów A i B , w których ta wieczna prze-
cina stożkową, to prosta NN będzie biegunową m
punktu M . Jeżeli punkt M jest zewnętrzny, to jego
biegunowa m przecina stożkową w punktach S, S ,
które są punktami zetknięcia stycznych s, s , wy-
prowadzonych do stożkowej z bieguna M (Rys. 303).

Jeżeli punkt M jest punktem niewłaściwym (Rys.
305), to jego biegunowa jest średnicą, sieczne wycho-
dzące z punktu M^∞ są równoległe; punkty N, N
sprzężone harmonicznie z punktem N^∞ są środkami cię-
ciw AB, AB, \dots

Środki cięciw równoległych leżą na średnicy.

Cięciwy te są sprzężone ze średnicą, bo przecho-



Rys. 305.

dną przez biegun
średnicy, który
jest kierunkiem
tych cięciw.

Każda średnica
dzieli cięciwy z
nią sprzężone na
połowy.

Stąd wynika, że
kręta średnica jest
dla stożkowej osią
symetrii (wogóle
ukośnej).

Wśród cięciw sprzężonych z daną średnicą znajdu-
je się także średnica. Ponieważ każde dwie średnice
przecinają się w środku stożkowej, więc

Środek stożkowej dzieli każdą cięciwę środkową
na połowy. Jest to zatem środek symetrii stożkowej.

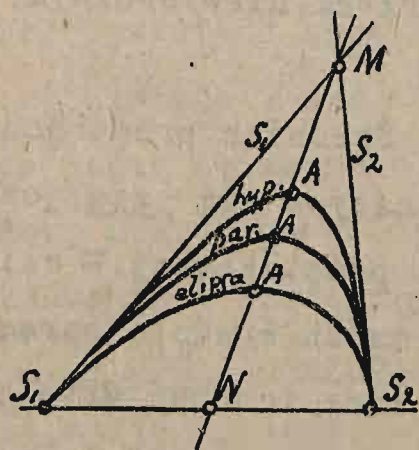
Dwie średnice sprzężone mają tę własność, że każ-
da z nich dzieli cięciwy równoległe do drugiej na
połowy.

Styczne w końcach średnicy są równoległe do cię-
ciw z nią sprzężonych. Opierając się na tej ostatniej
własności, wyznaczyć można punkt zetknięcia na stycz-

nej, poprowadzonej do wykreślonej stożkowej. Jest to punkt, w którym tę styczną przecina prosta łącząca środki dwóch jakiegokolwiek cięciw do stycznej równoległych.

§ 165. Rozpoznanie rodzaju stożkowej według jej

łuku. Opierając się na powyższych własnościach, można rozstrzygnąć, czy dany wykreślony łuk stożkowej należy do elipsy, hyperboli lub paraboli (Rys. 306). Popro-



Rys. 306.

wadźmy dowolną cięciwą S_1, S_2 danego łuku wykreślmy w jej końcach S_1 i S_2 styczne S_1M i S_2M ; punkt przecięcia M tych stycznych połączmy ze środkiem N cięciwy S_1, S_2 ; prosta MN będzie średnicą stożkowej. Jeżeli litera A oznacza punkt

w którym średnica MN przecina dany łuk, to mogą zajść trzy przypadki: 1/ punkt A jest bliżej punktu N , niż punktu M , 2/ punkt A jest bliżej punktu M , niż punktu N i 3/ punkt A leży w środku odcinka MN . Ponieważ punkty M i N są sprzężone harmonicznie względem punktów, w których średnica

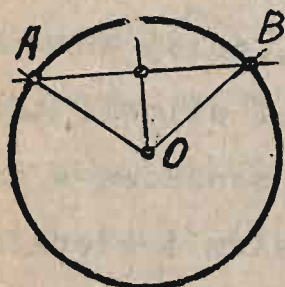
M/V przecina stożkową, więc w I przypadku drugi z tych punktów B oraz środek odcinka AB t.j. środek stożkowej O , leży po przeciwnej stronie punktu A niż punkt zewnętrzny M ; a więc środek O jest punktem wewnętrznym; stożkowa jest elipsą; w drugim przypadku punkt B oraz środek O odcinka AB leży po tej samej stronie punktu A , co punkt M , a więc środek O jest punktem zewnętrznym; stożkowa jest hyperbolą; wreszcie w trzecim przypadku punkt B oraz środek O odcinka AB jest punktem niewłaściwym; stożkowa jest parabolą.

§ 166. Osie i wierzchołki. Średnica prostopadła do prostych z nią sprzężonych nazywa się osią; jest to więc dla stożkowej oś symetrii prostokątnej. W elipsie i hyperboli osią jest każda z dwóch średnic sprzężonych wzajemnie prostopadłych; może ich być albo dwie, albo nieskończenie wiele. W samej rzeczy, widzieliśmy (§ 151), że w involucji dookoła punktu albo wszystkie pary prostych sprzężonych są prostokątne, albo tylko jedna. Osie elipsy i hyperboli mogą być wykreślone, jeżeli dane są dwie pary średnic sprzężonych. W szczególności osie hyperboli są dwusiecznymi kątów pomiędzy asymptotami.

Punkty, w których oś przecina stożkową, nazywamy

jej wierzchołkami. Gdy nie zachodzi obawa dwuznaczności, to odcinek osi zawarty pomiędzy rzeczywistymi wierzchołkami nazywamy również osią, lepiej wszakże nazywać ten odcinek cięciwą osiową. W elipsie każda średnica, a więc i każda oś, przecina stożkową w punktach rzeczywistych; elipsa posiada zatem 4 wierzchołki rzeczywiste; większa z cięciw osiowych nazywa się wielką, mniejsza małą osią elipsy. W hyperboli jedna tylko oś, zwana główną, przecina stożkową w punktach rzeczywistych, hyperbola posiada zatem wierzchołki rzeczywiste i dwa urojone sprzężone. Parabola posiada jedną tylko oś właściwą i jeden właściwy wierzchołek; zaś drugą oś należy uważać prostą niewłaściwą, która jest średnicą sprzężoną z osią właściwą.

§ 167. Koło jako stożkowa. Okażemy teraz, że elipsa, w której inwolucja biegunowa dokoła środka jest prostokątna, jest kołem. Niech A i B będą dwoma punktami takiej elipsy. Średnica prostopadła do cięciwy AB jest z nią sprzężona, a więc ją dzieli na połowy. Trójkąt OAB (Rys. 307) jest równoramienny, gdyż jego wysokość jest zarazem środkową, skąd wynika $OA = OB$. Wszystkie punkty tej elipsy są zatem jednakowo odległe od środka; elipsa ta jest więc kołem. Każde dwie średnice wzajemnie prostopadłe są sprzężone; każda średnica koła jest jego osią, każdy



Rys 307.

punkt koła jest jego wierzchołkiem.

Proste podwójne involucji średnic sprzężonych t.j. urojone symptoty koła są prostami jednorodnymi (§ 146). Wszystkie koła leżące w jednej płaszczyźnie przechodzą przez punkty kołowe tej płasz-

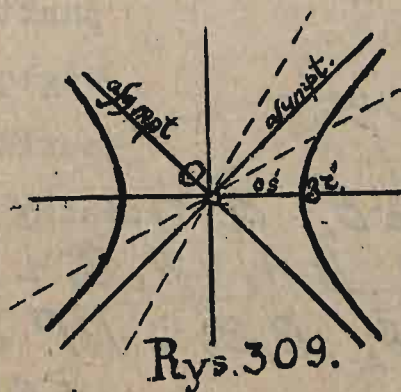
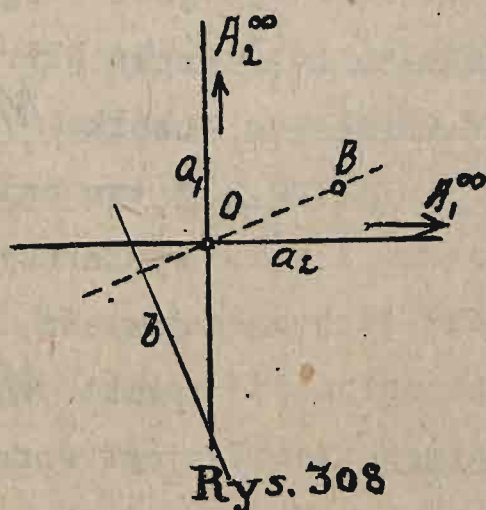
czyzny (§ 146); koło może być określone rzutowo, jako stożkowa przechodząca przez punkty kołowe.

Pod określenie "kół" podpadają przeto również te wszystkie stożkowe urojone, w których involucja dookoła środka jest prostokątna, przechodzą one bowiem również przez punkty kołowe. Mogą one być określone np. przez trójkąt biegunowy $OA_1^\infty A_2^\infty$ (Rys. 308), którego jeden bok $A_1^\infty A_2^\infty$ jest prostą niewłaściwą, a dwa inne są wzajemnie prostopadłe, oraz przez biegun

B i biegunową b prostopadłą do OB , lecz nie przenikającą do ćwiartki, w której leży punkt B

Proste jednorodne należy uważać za koło zwyrodniałe.

§ 168. Hyperbola równoboczna. Hyperbola, w której involucja średnic sprzężonych jest symetryczna (§154) nazywa się równoboczną; jej asymptoty są dwusiecz-



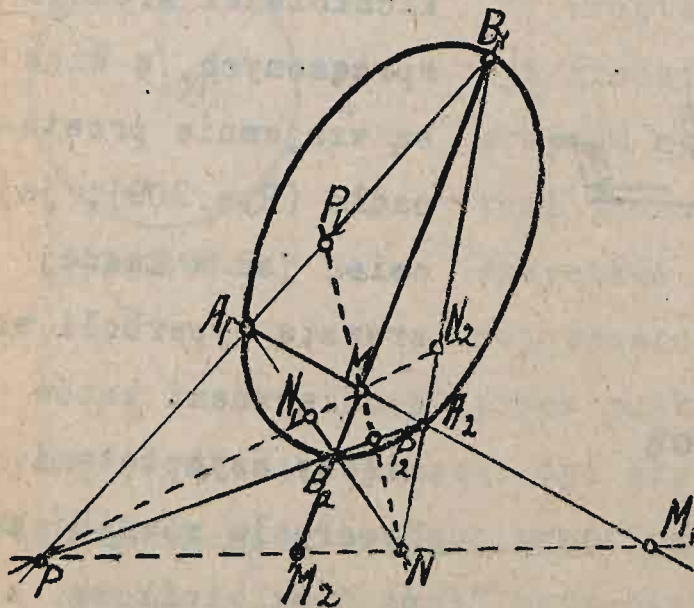
nemi kątów dwóch jakichkolwiek średnic sprzężonych, a więc są wzajemnie prostopadłe (Rys.309); jej osie, jak w każdej zresztą hyperboli, są dwusiecznymi kątów między asymptotami.

Hyperbola równoboczna jest stożkową z wielu względów analogiczną do koła.

§ 149. Czworokąt
zupełny wpisany w
stożkową i czworebok
zupełny opisany na
stożkowej. Niechaj

wierzchołki czworokąta zupełnego A, B, A_2, B_2 leżą na stożkowej (Rys.310). Połączmy punkty przekątne M, N i P , Powiadam, że trójkąt MNP jest bieżący.

W samej rzeczy, każdy bok tego trójkąta jest bieżącą przeciwległego wierzchołka. Okażemy np. że bok



Rys. 310.

NP

jest biegunową wierzchołka M

W tym celu wystarczy dowieść, że punkt M_1 jest sprzężony harmonicznie z punktem M względem punktów A_1

i A_2 , a punkt M_2 względem B_1 i B_2 . Zauważmy czworobok zupełny o bokach A_1B_1 , B_1A_2 , A_2B_2 i B_2A_1 , którego przekątnymi są A_1A_2 , B_1B_2 i NP w czworoboku tym punkty przecięcia przekątnej A_1A_2 z przekątnymi B_1B_2 i NP są sprzężone harmonicznie względem wierzchołków, leżących na A_1A_2 (§ 130), t.j. punkty M i M_1 przegradzają harmonicznie punkty A_1 i A_2 podobnie punkty przecięcia przekątnej B_1B_2 z przekątnymi A_1A_2 i NP są sprzężone harmonicznie względem wierzchołków, leżących na B_1B_2 , t.j. punkty M i

M_2 przegradzają harmonicznie punkty B , i B_2 b.d.o.

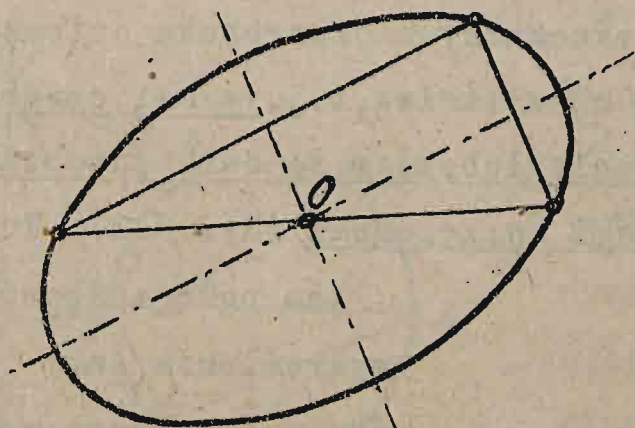
Tak więc mamy twierdzenie:

Trójkąt, którego wierzchołkami są punkty przekątne czworokąta zupełnego wpisanego w stożkową, jest trójkątem biegunowym.

Jeżeli jednym z trzech punktów przekątnych czworokąta wpisanego jest środek stożkowej, to dwa pozostałe punkty przekątne są kierunkami średnic sprzężonych. Stąd wniosek: Ramiona kąta wpisanego opartego na średnicy stożkowej mają kierunki średnic sprzężonych (Rys. 311). Na tem można oprzeć wykreślenie pary

średnic sprzężonych jeżeli dana jest np. jedna oś i jeden punkt stożkowej.

Zupełnie tak samo moglibyśmy na zasadzie dwoistości dowieść twierdzenia wza-



Rys. 311.

jemnego, które brzmi:

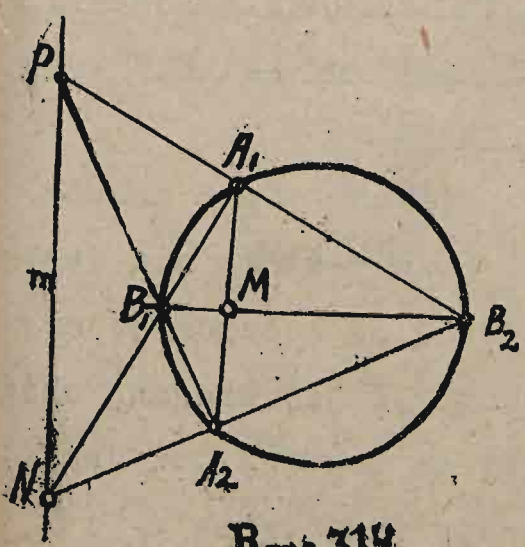
Trójkąt, którego bokami są przekątne czworoboku zupełnego opisanego na stożkowej, jest trójkątem bie-

dem koła). - W zadaniach tych przypuścimy, że stożkowa jest wykreślona, t.j. że możemy z należytą dokładnością bezpośrednio wyznaczyć punkty przecięcia jakiejkolwiek siecznej ze stożkową oraz poprowadzić z każdego punktu zewnętrznego do niej obie styczne. Natomiast poprowadzenie stycznej w danym punkcie wykreślonej stożkowej i wyznaczenie punktu zetknięcia danej stycznej z taką stożkową należą do zadań, których bezpośrednio z należytą dokładnością rozwiązać nie umiemy.

Niech będzie punkt M (Rys. 314), nie leżący na stożkowej; aby wykreślić jego biegunową, prowadzimy z niego dwie jakiejkolwiek sieczne, które niechaj przecię-

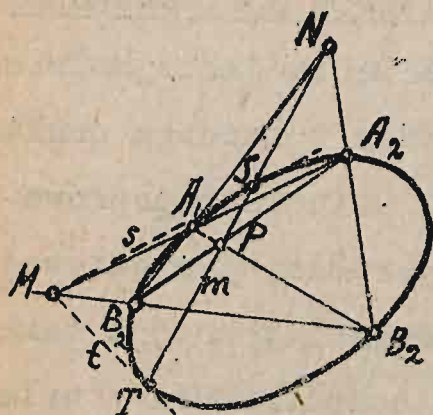
nają stożkową w punktach A_1 i A_2 , B_1 i B_2

W czworokącie zupełnym $A_1 B_1 A_2 B_2$ punkt M jest jednym z punktów przekątnych; łącząc $A_1 B_1$ i $A_2 B_2$ oraz $A_1 B_2$ i $A_2 B_1$ wyznaczymy dwa pozostałe punkty przekątne N i P prosta NP jest biegunową punktu M , gdyż każdy

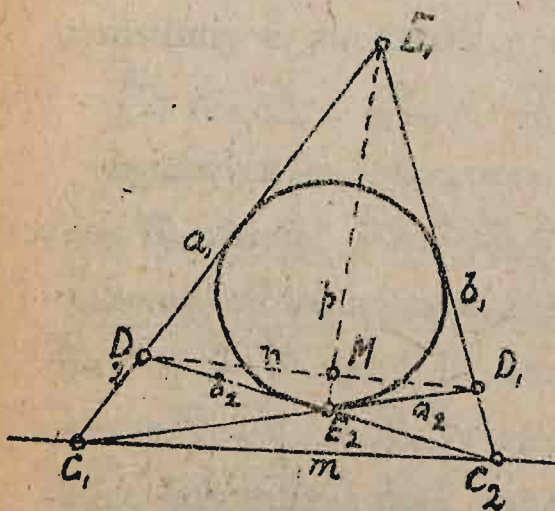


Rys. 314.

bok trójkąta biegunowego MNP jest biegunową prze-



Rys. 315.



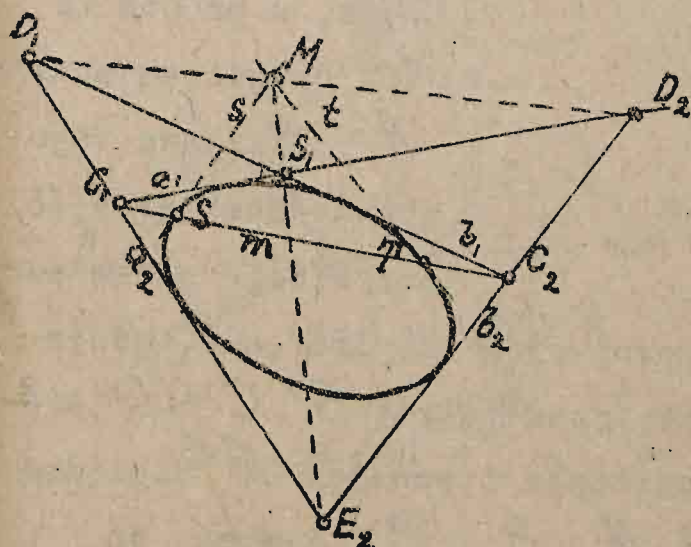
Rys. 316.

ciwległego mu wierzchołka. Jeżeli punkt M jest zewnątrz (Rys. 315), to punkty zetknięcia stycznych s i t z niego wyprowadzonych są punktami, w których biegunowa punktu M przecina stożkową (§ 159). Wykreślenie powyższe daje przeto w tym przypadku rozwiązanie zadania: Wyznaczyć na danej stycznej s do wykreślonej stożkowej jej punkt zetknięcia z tą stożkową.

Niech będzie prosta (316), która nie jest styczną do stożkowej; aby wyznaczyć jej biegun, obieramy na prostej m dwa punkty zewnętrzne C_1 i C_2 i prowadzimy z nich styczne

ne a_1 i a_2 , b_1 i b_2 . W czworoboku zupełnym a, b, a, b prosta jest jedną z przekątnych: łącząc wierzchoł-

ki D_1 i D_2 , E_1 i E_2 otrzymamy dwie pozostałe przekątne n i p ; ich punkt przecięcia M jest biegunem prostej m , gdyż każdy wierzchołek trójkąta biegunowego o bokach m , n i p jest biegunem przeciwległego mu boku. Jeżeli prosta m jest sieczną /Rys.317/ to styczne w punktach przecięcia jej ze stożkową S i

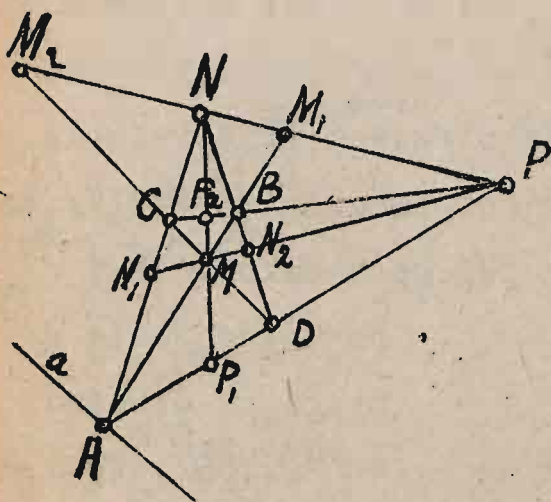


Rys.317.

przecinają się w biegunie prostej m /§ 159/. Wykreślenie powyższe daje przeto w tym przypadku rozwiązanie zadania:
W danym punkcie S wykreślonej stożkowej wykreślić do niej styczną.

§ 171. Twierdzenie. Stożkowa jest wyznaczona przez 4 swoje punkty i styczną w jednym z nich - albo przez 4 swoje styczne i punkt zetknięcia na jednej z nich.

Niechaj będą 4 punkty A , B , C , i D /Rys. 318), z których każde 3 nie leżą na jednej prostej i prosta α przechodząca przez punkt A . Trójkąt prze-



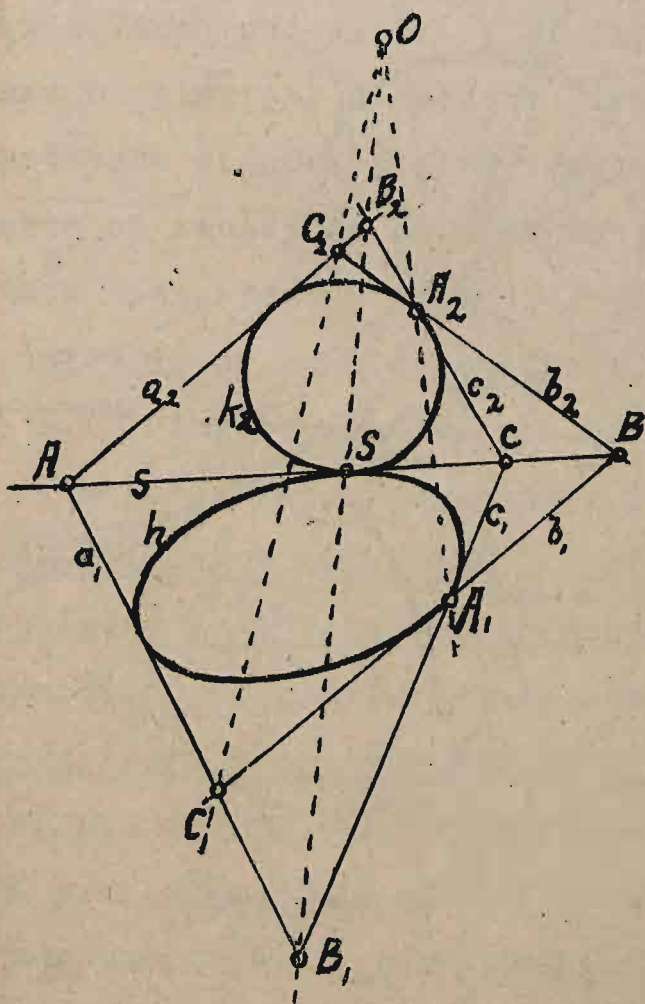
Rys. 318.

kątny MNP czworokąta zupełnego $ABCD$ wraz z punktem A i styczną α wyznacza układ biegunowy, dla którego ten trójkąt jest trójkątem biegunowym, a prosta α jest biegunową punktu A . Stżkowa tego układu musi przejść oczywiście przez punkt

A i być styczną do prostrj α /§ 156/, ale będzie ona przechodziła także przez punkty B, C i D , które są sprzężone harmonicznie z punktem A względem punktów M i M_1, N i N_1, P i P_1 , a więc są punktami podwójnymi involucji biegunowych na prostych AB, AC i AD .

§ 172. Stożkowa rzeczywista, jako rzut koła. Ponieważ określenie stożkowych, podane w § 156 jest rzutowe, więc rzutem każdej stożkowej jest stożkowa, - w szczególności, rzutem koła jest stożkowa. Dowiedzmy teraz, że i nawzajem: każda stożkowa rzeczywista może być uważana za rzut każdej innej stożkowej rzeczywistej

stej, - w szczególności za rzut koła. W tym celu wystarczy dowieść, że każda stożkowa rzeczywista jest w kolineacji z kołem.



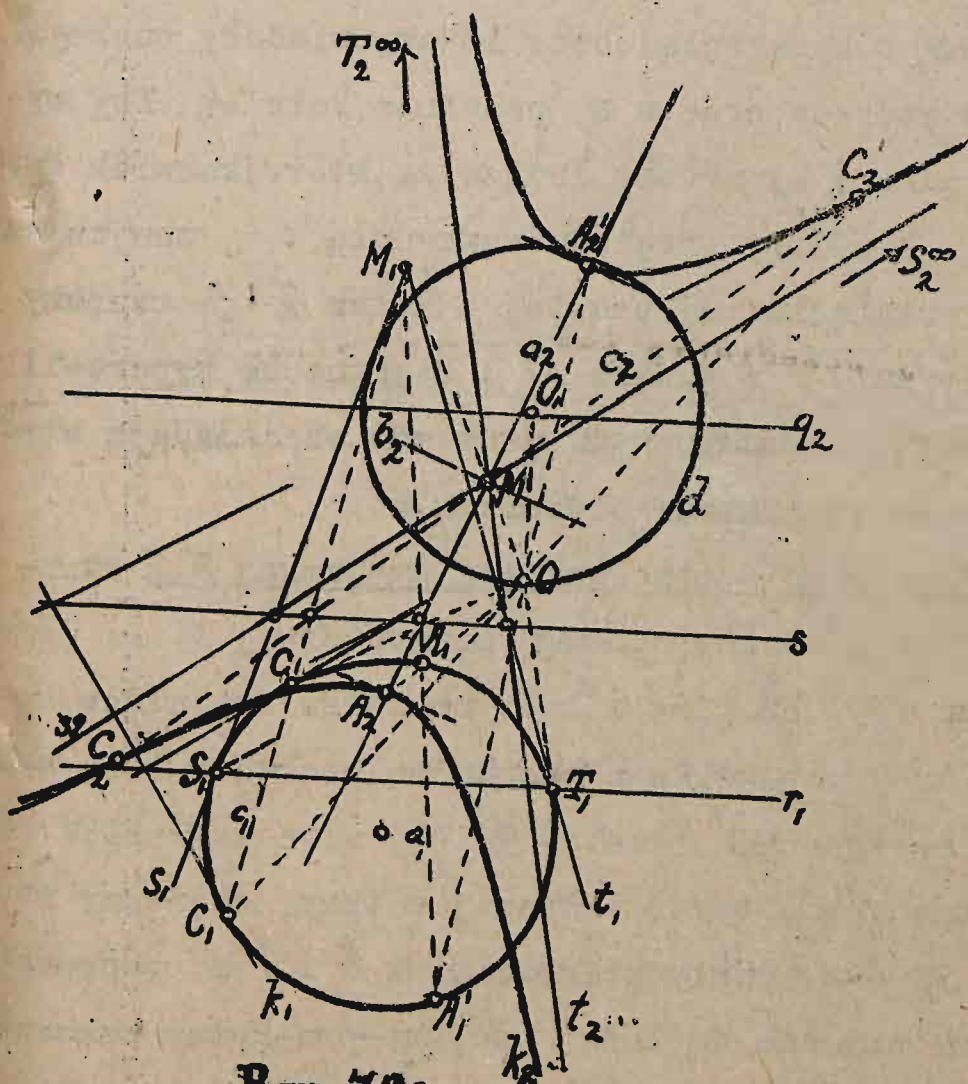
Rys. 319.

Niech będzie stożkowa K / Rys. 319 /; w dowolnym jej punkcie S poprowadźmy do niej styczną S i wykreślmy jakąkolwiek inną styczną lub koło k_2 styczne do prostej S w tym samym punkcie S . Na prostej S odbierzmy jeszcze 3 punkty A , B i C i poprowadźmy z nich styczne a , i a_2 , b , i b_2 , c , i c_2

do stożkowej K_1 i do koła K_2 . Trójkąty a, b, c i a_2, b_2, c_2 są trójkątami Desargues'a /gdyż ich boki przecinają się parami na prostej S / więc proste A, A_2, B, B_2 i C, C_2 , łączące parami ich wierzchołki, przechodzą przez jeden punkt O . Jeżeli ten punkt weźmiemy środkiem kolineacji, prostą S jej osią, a punkt A, A_2 uważać będziemy za parę punktów odpowiednich w tej kolineacji, to koło K_2 stycznym do prostych a, b, c i S i przechodzącym przez punkt S odpowiadé będzie stożkowa styczna do prostych a, b, c i S i przechodząca przez punkt S , a więc na zasadzie § 171 identyczna ze stożkową K

z. § 175. Zastosowania - I. Zadanie. Wykreślić stożkową K_2 , która odpowiada danemu kołu K_1 w kolineacji danej. Możemy to zadanie wyrazić np. w tej formie: Wykreślić rzut środkowy koła, leżącego w danej płaszczyźnie π_1 . - Wyznamy układ O środka rzutów; będzie to środek kolineacji koła K_1 ze stożkową K_2 . J będzie osią tej kolineacji g_2 jedną z osi wzajemnych; wykreślimy drugą oś wzajemną r_1 /§ 85/. Odróżnimy 3 przypadki.

a/ Koło K_1 przecina oś wzajemną r_1 ; stożkowa K_2 przecina prostą niewłaściwą r_2 ; jest to więc hyperbola /Rys. 320/. Stycznym S i t do koła K_1 w punk-

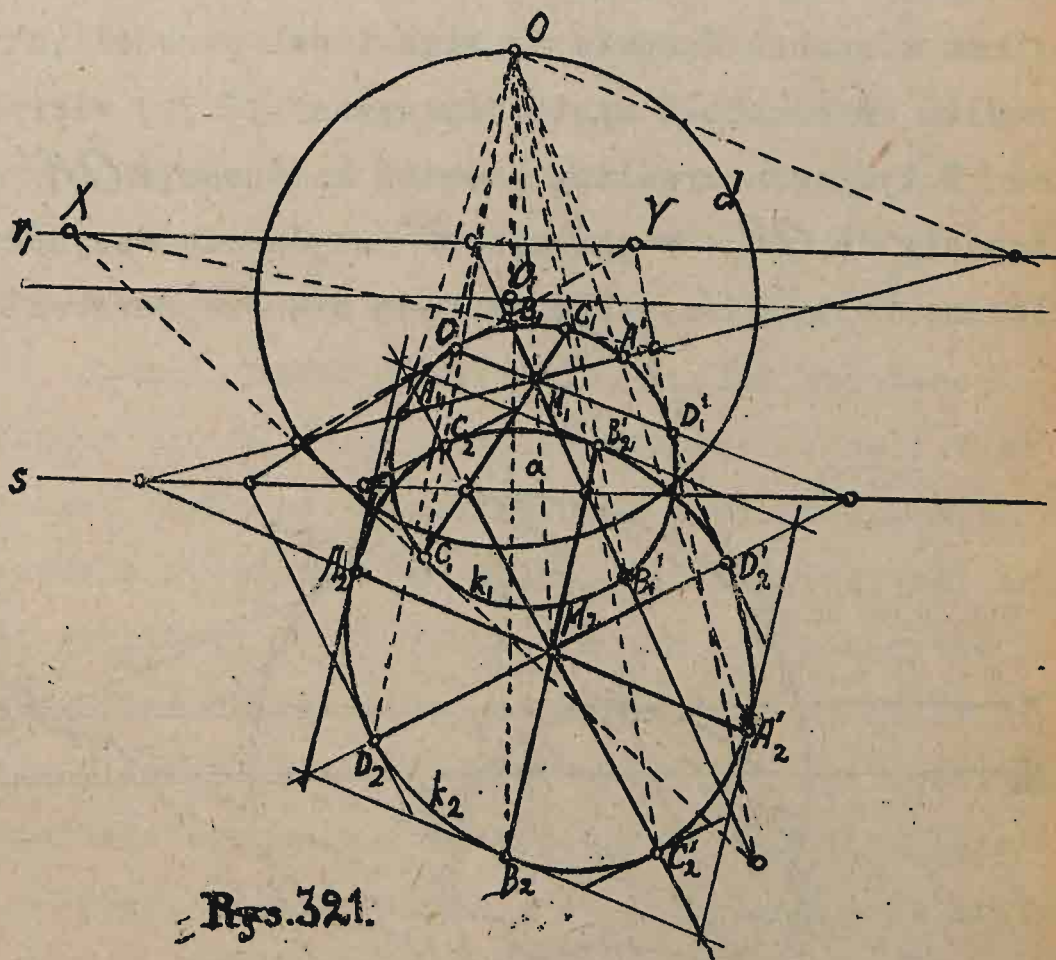


Rys. 320.

tach przecięcia tego koła z osią r_1 , odpowiadają asymptoty s_2 i t_2 hyperboli /§ 163/; ich przecięcie M_2 jest środkiem hyperboli; dwusieczne kątów pomiędzy asymptotami są osiami a_2 i b_2 hyperboli /§ 166/; wyznaczmy

wierzchołki A_2 i A_2' hyperboli, t.j. przecięcia osi głównej a_2 z hyperbolą; będą im odpowiadały punkty A_1 i A_1' , w których prosta a_1 przetnie koło K . Aby wyznaczyć punkty hyperboli, leżące na którejkolwiek średnicy C_2 , kreślimy prostą odpowiednią C_1 , znajdujemy punkty przecięcia tej prostej z kołem K , i rzucamy te punkty na C_2 z punktu O . Styczne do hyperboli we wszystkich wyznaczonych punktach odpowiadają styczonym do koła w punktach odpowiednich.

b/ Koło K nie przecina osi wzajemnej r_1 ; stozkowa K_2 nie przecina prostej niewłaściwej r_2 ; jest to elipse /rys. 321/. Dwom którymkolwiek średnicom sprzężonym elipsy odpowiadają biegunowe względem koła dwóch punktów sprzężonych prostej r_1 . Aby więc wykreślić parę średnic sprzężonych szukanej elipsy, obierzmy na prostej r_1 dwa punkty którekolwiek X i Y i poprowadźmy z nich styczne do koła; trójkąt przekątny czworoboku zupełnego w ten sposób utworzonego będzie trójkątem biegunowym względem koła /§169/; jednym jego boków jest prosta r_1 ; dwa inne niechaj przecinają koło w punktach A_1, A_1' i B_1, B_1' ; proste $A_2 A_2'$ i $B_2 B_2'$ odpowiadające prostym $A_1 A_1'$ i $B_1 B_1'$ będą średnicami elipsy w tych punktach; na każdej innej średnicy elipsy znajdziemy dwa jej punkty, kreśląc odpowiednią



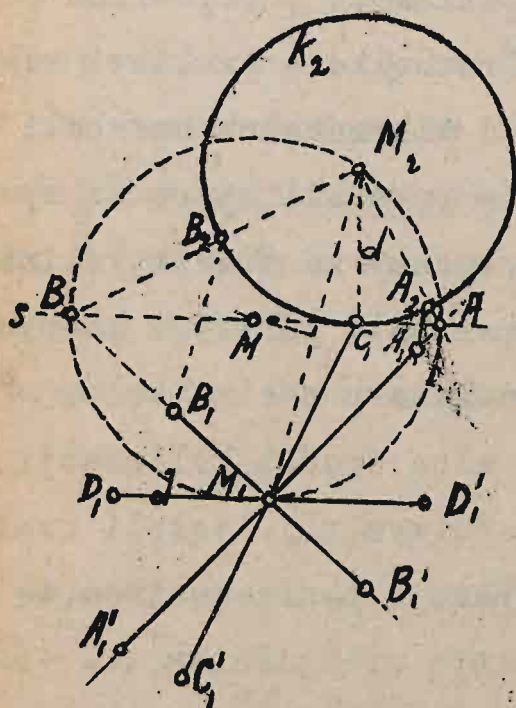
Rys. 321.

cięciwę koła i rzucając ją z punktu O na tę średnicę; styczne w dwóch końcach każdej średnicy są równoległe i odpowiadają stycznym do koła w końcach odpowiedniej cięciwy.

c/ Koło k_1 jest styczne do osi wzajemnej r_1 ;

sprzężone z osią, a więc prostopadłe do niej; w szczególności stycznej do koła z punktu R_1' , odpowiada styczna do paraboli w jej wierzchołku, a punktowi zetknięcia A_1 z kołem odpowiada wierzchołek paraboli A_2 . Aby znaleźć parę punktów paraboli, które są symetryczne względem jej osi, rzucamy ze środka kolineacji na odpowiednią sieczną paraboli punkty, w których sieczna z punktu R_1' , wyprowadzona przecina koło.

II. Jeżeli środek rzutów albo środek kolineacji O stanie się punktem niewłaściwym, t.j. jeżeli rzut stanie się równoległy, a kolineacja powinowactwem, to oś wzajemna r , stanie się prostą niewłaściwą, tak, że każdej stożkowej K , odpowiada w tem powinowactwie stożkowa tego samego rodzaju: hyperboli hyperbola, elipsie elipsa, paraboli parabola; w szczególności kołu odpowiada zawsze elipsa /rzutem równoległym koła jest elipsa/; średnica koła przekształca się na średnicę elipsy, środek koła na środek elipsy, średnice sprzężone koła, t.j. jakiekolwiek dwie jego średnice wzajemnie prostopadłe, na średnice sprzężone elipsy. Na tem można oprzeć wykreślenie osi elipsy, której dane są dwie średnice sprzężone C, C' i D, D' . Przez jeden z końców C , średnicy C, C' /Rys. 323/ prowadzimy prostą S równoległą do średnicy D, D' ; będzie to



Rys. 323.

styczna do elipsy w punkcie C_1 /§ 164/. Następnie prowadzimy koło K_2 styczne do S w punkcie C_1 , o średnicy równej D_1D_1' ; koło to będzie w powinowactwie z elipsą, przytem osią powinowactwa jest prosta S , a kierunek powinowactwa wyznaczony będzie przez dwa punkty odpowiednie M_1 i M_2 . Każdej parze średnic

koła wzajemnie prosto-

padłych odpowiada para średnic sprzężonych elipsy; aby więc znaleźć jakiekolwiek dwie średnice sprzężone elipsy, prowadzimy ze środka koła M_2 dwie proste wzajemnie prostopadłe i łączymy środek elipsy M_1 ze śladami tych prostych na S . - Aby wyznaczyć osie elipsy, t.j. takie średnice sprzężone, które byłyby wzajemnie prostopadłe, znajdziemy na S punkt M jednakowo odległy od M_1 i M_2 , z tego punktu zakreślamy koło, przechodzące przez M_1 i M_2 i wyznaczmy punkty A i

małej półosi B_1O i wyznaczmy punkt P_1 , w którym P_2O przecina koło k . Równoległa do A_2A_2' z punktu P_1 wyznacza na P_2O szukany punkt elipsy P . Aby więc wykreślić punkt jakiegokolwiek elipsy, której osie A_2A_2' i B_1B_1' są dane, zakreślamy na osiach koła k_2 i k_1 , o wspólnym środku O ; wyprowadzamy ze środka dowolną prostą i z punktów przecięcia jej z kołami k_1 i k_2 prowadzimy równoległe do osi A_2A_2' i B_1B_1' . Punkt przecięcia tych dwóch prostych będzie punktem elipsy P . Elipsa ta będzie w powinowactwie nie tylko z kołem k_2 , ale i z kołem k_1 ; osią tego drugiego powinowactwa jest mała oś elipsy B_1B_1' , kierunkiem powinowactwa - kierunek wielkiej osi A_2A_2' , a cechą powinowactwa stosunek $\frac{A_2O}{A_1O} = \frac{a}{b}$. Aby wykreślić styczną p do elipsy w punkcie P , prowadzimy w punkcie P_2 styczną p_2 do koła k_2 i punkt przecięcia S tej stycznej z osią A_2A_2' łączymy z punktem P ; albo prowadzimy w punkcie P_1 styczną p_1 do koła k_1 i punkt przecięcia T tej stycznej z osią B_1B_1' łączymy z punktem P .

Z punktu P poprowadzimy równoległą U do P_2O i niechaj ta równoległa przetnie osie B_1B_1' i A_2A_2' w punktach M i N . Z równoległoboków OP_2PM i OP_1PN wynika, że $PN=OP_2=a$ i $PM=OP_1=b$; tak,

ze M , N i P są punktami, których wzajemne odległości na zmiennej prostej L są stałe, przytem punkt M pozostaje zawsze na osi B, B' , punkt N na osi A, A' a punkt P na elipsie, której półosie są $PM=a$ i $PN=b$

Jeżeli więc odcinek MN porusza się w ten sposób, że punkt M posuwa się po prostej n , a punkt N po prostopadłej do niej prostej m , to każdy inny punkt P prostej MN zakreśla elipsę o osiach $2PM$ i $2PN$ leżących na prostych m i n .

Na tem twierdzeniu opiera się konstrukcja t.zw. cyrkla eliptycznego, t.j. narzędzia, służącego do kreślenia elips o danych osiach. Prymitywnem takim narzędziem może być skrawek papieru, na którego prosto obciętej krawędzi odmierzone odcinki $PM=a$ i $PN=b$. Wykreśliwszy dwie proste wzajemnie prostopadłe, układamy skrawek w ten sposób, aby punkt M leżał na jednej z tych prostych, a N na drugiej, wtedy P będzie punktem elipsy o osiach $2a$ i $2b$. Zmieniając położenie skrawka wyznaczymy dowolną ilość punktów elipsy.

§ 174. Stożki drugiego stopnia.— Ogół prostych, rzucających punkty stożkowej K z dowolnego punktu nie leżącego w jej płaszczyźnie oraz ogół płaszczyzn rzucających styczne do tej stożkowej z tego punktu na

zywamy stożkiem drugiego stopnia. Stożkowa \wedge nazywa się kierownicą stożka; środek rzutów nazywa się środkiem albo wierzchołkiem stożka; proste, rzucające z wierzchołka punkty kierownicy nazywają się tworzącymi stożka; wszystkie inne proste, wychodzące z wierzchołka nazywają się średnicami stożka; płaszczyzny rzucające z wierzchołka styczne do kierownicy nazywają się płaszczyznami stycznymi do stożka; wszystkie inne płaszczyzny przechodzące przez wierzchołek nazywają się płaszczyznami średnicowymi stożka. Na każdej płaszczyźnie stycznej leży jej tworząca zetknięcia ze stożkiem; przez każdą tworzącą przechodzi jej płaszczyzna styczna ze stożkiem.

Stożki drugiego stopnia są tem w geometrii wiązki, czem są stożkowe w geometrii płaskiej. Odpowiadają one dwoiście stożkowym i mogą tak jak one być określone zapomocą układu biegunowego wiązki, t.j. takiego wzajemnego podporządkowania prostych i płaszczyzn, wychodzących z jednego punktu, że prostej i płaszczyźnie do siebie należącym podporządkowane są płaszczyzna i prosta również do siebie należące /płaszczyzna biegunowa prostej i prosta biegunowa płaszczyzny/. Układ taki byłby wyznaczony przez trójścian biegunowy $OA_1A_2A_3$ i płaszczyznę biegunową Ob jakiejkolwiek prostej.

OB , z tem zastrzeżeniem, żeby płaszczyzna OB nie przechodziła przez żadną krawędź, a prosta OB nie leżała na żadnej ścianie trójszczanu OA, A_2, A_3 . Takie niezależne od geometrii płaskiej określenie stożków drugiego stopnia, o ile miałyby na celu własności rzutowe tych stożków, nie jest konieczne, gdyż wszystkie te własności odpowiadają dwoiście rzutowym własnościom stożkowym.

Każda płaszczyzna przechodząca przez wierzchołek stożka /płaszczyzna średnicowa/ przecina go według dwóch tworzących: rzeczywistych, urojonych lub zjednoczonych, które rzucają rzeczywiste, urojone lub zjednoczone punkty przecięcia kierownicy stożka przez ślad płaszczyzny siecznej na płaszczyźnie kierownicy. Stąd wynika, że każda prosta /z wyjątkiem średnic/ przebija stożek drugiego stopnia w dwóch punktach, rzeczywistych, urojonych sprzężonych lub zjednoczonych. Jeżeli bowiem przez daną prostą i wierzchołek stożka prowadzimy płaszczyznę średnicową, to punkty przebicia danej prostej będą punktami, w których ta prosta przecina dwie rzeczywiste, urojone sprzężone, lub zjednoczone proste przecięcia stożka płaszczyzną średnicową.

Przecięcie stożka drugiego stopnia płaszczyzną nieprzechodzącą przez wierzchołek, jest oczywiście

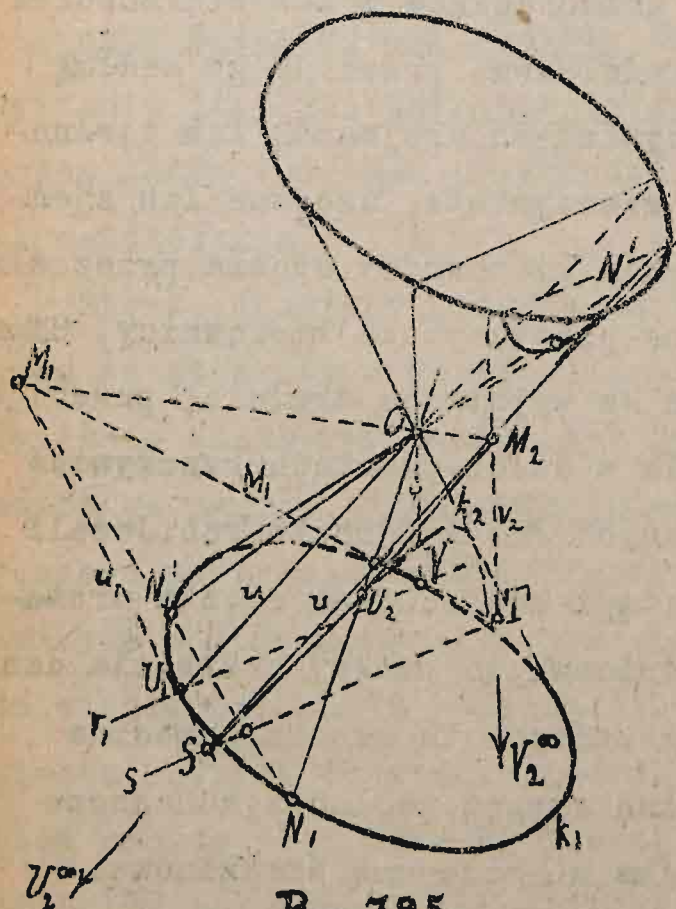
rzutem kierownicy z wierzchołka na płaszczyznę sieczną, a więc stożkową. Stożkowa ta jest hyperbola, elipsą lub parabola, zależnie od tego, czy płaszczyzna średnicowa $O\sigma$, równoległa do płaszczyzny siecznej S przecina stożek według prostych rzeczywistych, urojonych sprzężonych lub zjednoczonych. W samej rzeczy gdy płaszczyzna średnicowa $O\sigma$, równoległa do płaszczyzny siecznej S przecina stożek według dwóch

tworzących rzeczywistych u i v . /Rys.

325/, to stożkowa przecięcia, która jest miejscem geometrycznem punktów przebiecia płaszczyzny

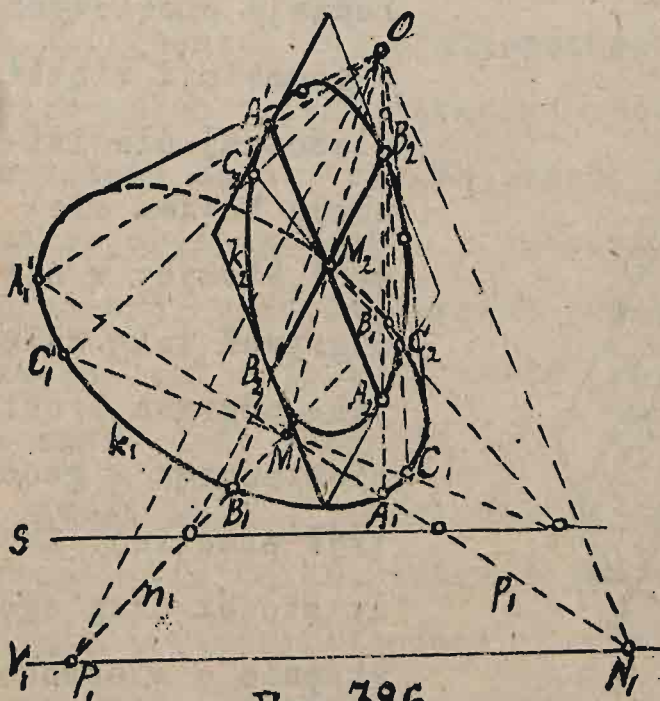
S tworzącemi stożka, będzie miała dwa rzeczywiste punkty niewłaściwe, mianowicie punkty U_2^∞ i V_2^∞ , w których te tworzące przebiegają płaszczyznę

S : będzie to za-



Rys. 325.

tem hyperbola. Jeżeli płaszczyzna średnicowa O_r /Rys. 326/, równoległa do płaszczyzny siecznej S nie ma



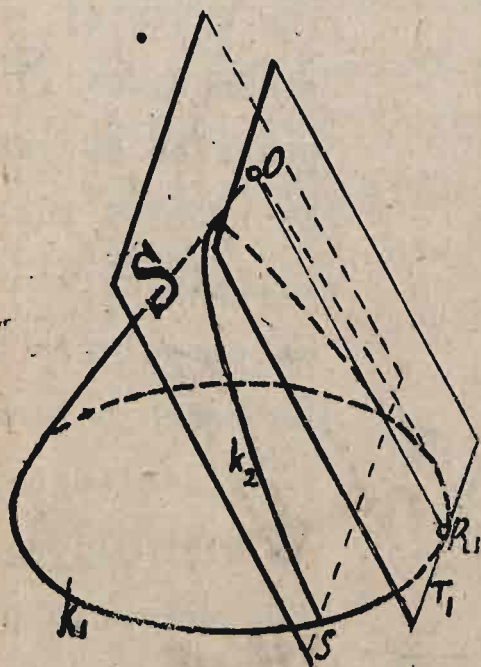
Rys.326.

ze stożkiem żadnej rzeczywistej, to płaszczyzna S przecina wszystkie tworzące w punktach właściwych; stożkowa przecięcia nie ma żadnego punktu niewłaściwego, jest to więc elipsa.

Gdy wreszcie płaszczyzna średnicowa równoległa do S jest styczną do

stożka /Rys.327/, t.j. ma z nią dwie zjednoczone tworzące wspólne, to płaszczyzna S przecina wszystkie tworzące w punktach właściwych z wyjątkiem tej jednej; przecięciem jest przeto stożkowa, posiadająca dwa zjednoczone punkty niewłaściwe, czyli parabola.

Z powyższego wynika, że niema zasady do rozróżnienia trzech rodzajów stożków właściwych drugiego



Rys. 327.

stopnia, tak jak
rozróżnialiśmy trzy
rodzaje stożkowych.
W geometrii wiązki
właściwej nie ist-
nieje bowiem ele-
ment, któryby w niej
odgrywał taką rolę
jaką odgrywa prosta
niewłaściwa w geome-
trji płaskiej. Każ-
dy stożek drugiego
stopnia o wierzchoł-
ku właściwym może
być przecięty według

hyperboli, elipsy lub paraboli; każdy więc z tych
krzywych może być wzięta za kierownicę tego stożka.

Inaczej rzeczy się mają ze stożkami, których wierz-
chołki są punktami niewłaściwymi, czyli z walcami. Po-
między elementami wiązki niewłaściwej znajduje się je-
den niewłaściwy, mianowicie płaszczyzna niewłaściwa.
Płaszczyzna ta odgrywa w geometrii wiązki niewłaściwej
tę samą rolę, co prosta niewłaściwa w geometrii płas-
kiej. Dlatego też walec drugiego stopnia może być hy-

perboliczny, eliptyczny lub paraboliczny, zależnie od tego czy płaszczyzna niewłaściwa przecina go według dwóch tworzących niewłaściwych rzeczywistych, urojonych sprzężonych lub zjednoczonych. Każde przecięcie płaskie walca hyperbolicznego jest hyperbolą, której asymptotami są przecięcia płaszczyzną sieczną płaszczyzn asymptotycznych t.j. stycznych do walca w nieskończoność, podobnież każde przecięcie walca eliptycznego jest elipsą, a każde przecięcie walca parabolicznego jest parabolą.

§ 175. Osie i przecięcia kołowe stożka drugiego stopnia - Trójscian, rzucający z wierzchołka stożka trójkąt biegunowy kierownicy, jest trójscianem biegunowym; każda jego ściana jest płaszczyzną biegunową przeciwległej mu krawędzi. Można dowieść /dowód musi tutaj być pominięty/, że istnieje jeden i wogóle tylko jeden trójscian biegunowy o krawędziach i ścianach wzajemnie prostopadłych. Każda z takich trzech krawędzi nazywa się osią stożka drugiego stopnia; jest to średnica, mająca tę własność, że biegunowa płaszczyzna średnicowa jest do niej prostopadła. Płaszczyzna którychkolwiek dwóch osi jest dla stożka płaszczyzną symetrii prostokątnej, każda z osi jest osią symetrii prostokątnej stożka. Dla stożków rzeczywistych jedna z osi jest

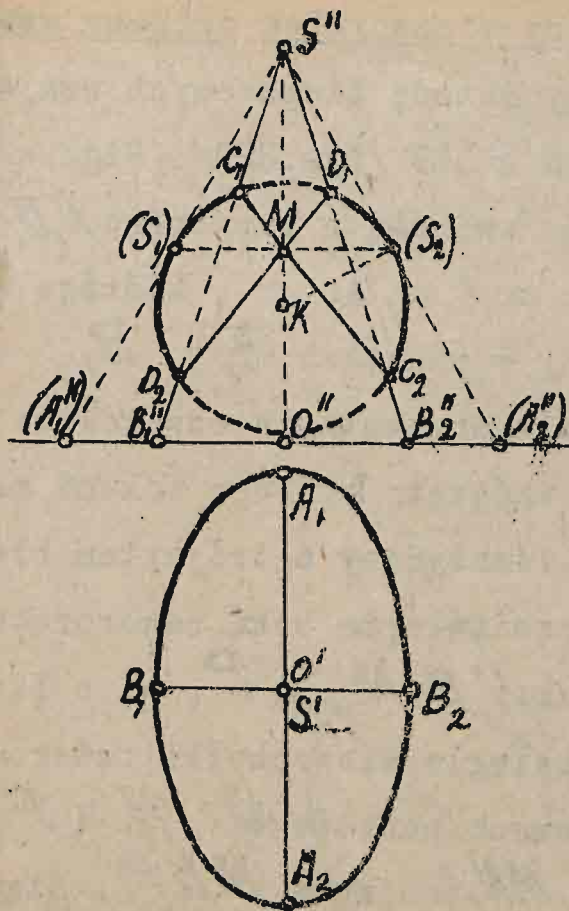
wewnętrzna, a pozostałe są zewnętrzne, t.j. przez dwie osie można poprowadzić do stożka płaszczyzny styczne rzeczywiste, a przez trzecią takiej płaszczyzny poprowadzić nie można. Jeżeli jedna z trzech osi np. oś wewnętrzna jest dana, to pozostałe dwie znajdziemy, prowadząc przez wierzchołek równoległe do osi jakiegokolwiek przecięcia, którego płaszczyzna jest prostopadła do osi danej. Gdy to przecięcie jest kołem, to stożek nazywa się obrotowym i posiada oprócz osi wewnętrznej zwanej osią obrotu, nieskończenie wiele osi zewnętrznych; każda prosta prostopadła do osi obrotu w wierzchołku takiego stożka jest jego osią zewnętrzną.

W stożku nieobrotowym /trójosiowym/ istnieją dwa ustawienia płaszczyzn przecinających stożek według kół tak, że kierownica każdego stożka drugiego stopnia /obrotowego lub trójosiowego, ale nie zwyrodniałego/ może być koło.

W samej rzeczy niech będzie w rzutach prostokątnych stożek /Rys. 328/, którego kierownica jest elipsą o ośiach A, A_2 i B, B_2 , otrzymaną w przecięciu stożka płaszczyzną prostopadłą do osi wewnętrznej

Obrawszy na tej osi punkt jakiegokolwiek K , opiszmy z niego kulę styczną do tworzących SA i SA_2

Pionowy kontur rzeczywisty tej kuli jest kołem, leżą-



Rys 328.

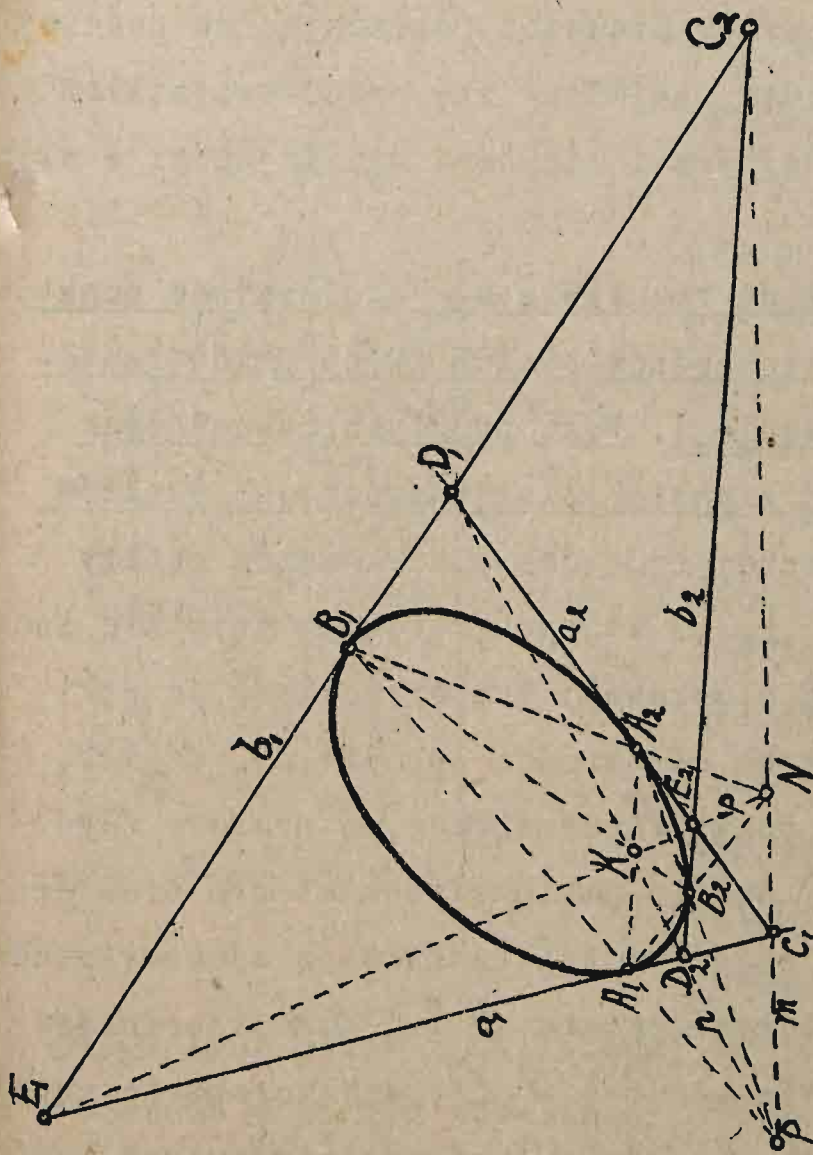
cym w płaszczyźnie SB, B_2
w promieniu $KS_1 = KS_2$
równym odległości punk-
tu K od tworzących SA_1
i SA_2 . Połączmy punk-
ty C_1 i C_2 oraz D_1 i D_2
w których to koło prze-
cina tworzące SB_1 i
 SB_2 i przez cięciwy
 C_1C_2 i D_1D_2 przepro-
wadźmy płaszczyzny C i
 D , prostopadłe do
płaszczyzny SB, B_2
Przecięcie kuli płasz-
czyzną C jest kołem, a

przecięcie stożka tą samą płaszczyzną jest stożkową,
która z tym kołem ma wspólne: 4 punkty C_1, C_2, S_1 i S_2
i styczne w punktach S_1 i S_2 , które są przecięciem
płaszczyzny C z płaszczyznami stycznymi w tych punk-
tach do stożka i zarazem do koła. Stożkowa ta jest
przeto identyczna z kołem § 171, 2/. Płaszczyzna C
i wszystkie płaszczyzny do niej równoległe przecinają
więc stożek według kół, tak samo płaszczyzna D i
wszystkie płaszczyzny do niej równoległe.

§ 176. Czworokąt wpisany w czworobok opisany wzajemnie biegunowe. Zastosujmy metodę biegunowych wzajemnych /§161/ do obu twierdzeń § 169 /Rys.329/. Figurą biegunowo wzajemną względem czworokąta zupełnego A, B, A_2, B_2 jest czworobok zupełny a, b, a_2, b_2 , którego boki są styczne do stożkowej w punktach A, B, A_2 i B_2 . Biegunowe punktów przekątnych czworokąta są przekątnymi czworoboku; trójkąt, którego bokami są te przekątne będzie przeto identyczny z trójkątem biegunowym MNP . Ponieważ przeciwległe boki czworokąta przechodzą parami przez punkty M, N i P , więc bieguny tych boków t.j. przeciwległe wierzchołki czworoboku leżą parami na biegunowych punktów M, N i P t.j. na bokach NP, PM i MN trójkąta MNP . Stąd twierdzenie: Punkty przecięcia dwóch par boków, przeciwległych czworokąta zupełnego wpisanego w stożkową oraz bieguny dwóch pozostałych boków leżą na jednej prostej.

Stosując metodę biegunowych wzajemnych do drugiego twierdzenia § 168 otrzymamy twierdzenie wzajemne:

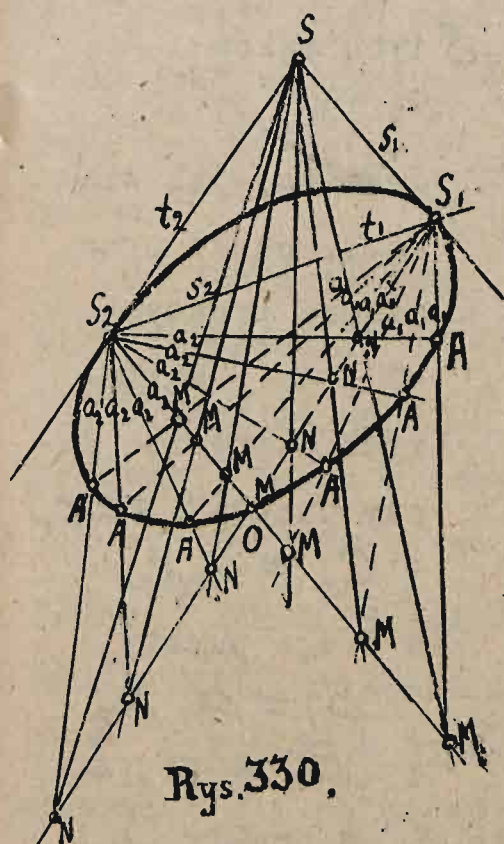
Proste, łączące dwie pary wierzchołków przeciwległych czworoboku zupełnego opisanego na stożkowej oraz biegunowe dwóch pozostałych wierzchołków przechodzą przez jeden punkt.



Rys. 329.

Z twierdzeń powyższych wynikają dwie ważne grupy twierdzeń: Steinera i Staudta. Odkładając na później twierdzenia Staudta, zajmiemy się przedewszystkiem twierdzeniami Steinera i licznymi wynikającymi z nich wnioskami.

§ 177. Stożkowa rzeczywista, jako miejsce punktów przecięcia prostych odpowiednich dwóch pęków rzutowych. - Twierdzenie I. Pęki prostych, rzucających punkty stożkowej z jakichkolwiek dwóch jej punktów są rzutowe. Niechaj będą dwa jakiekolwiek punkty stożkowej S_1 i S_2 , z których rzucały wszystkie inne punkty tej samej stożkowej; trzeba dowieść, że pęki S_1 i S_2 , których odpowiednie proste, np. a_1 i a_2 , rzucają ten sam punkt A stożkowej, są rzutowe /Rys. 330/. Niechaj O będzie jakimkolwiek stałym punktem stożkowej, a A zmiennym jej punktem; wyznaczmy punkty M i N , w których proste S_1A i S_2A przecinają odpowiednio proste S_1O i S_2O ; w czworokącie zupełnym wpisanym S_1S_2AO dwie pary przeciwległych boków S_1A i S_2A , S_1O i S_2O przecinają się w punktach M i N ; skąd wynika, że prosta MN przechodzi przez biegun S boku S_1S_2 , t.j. przez punkt przecięcia stycznych S_1 i t_2 w punktach S_1 i S_2 . Gdy punkt A opisuje stożkową, proste a_1 i a_2

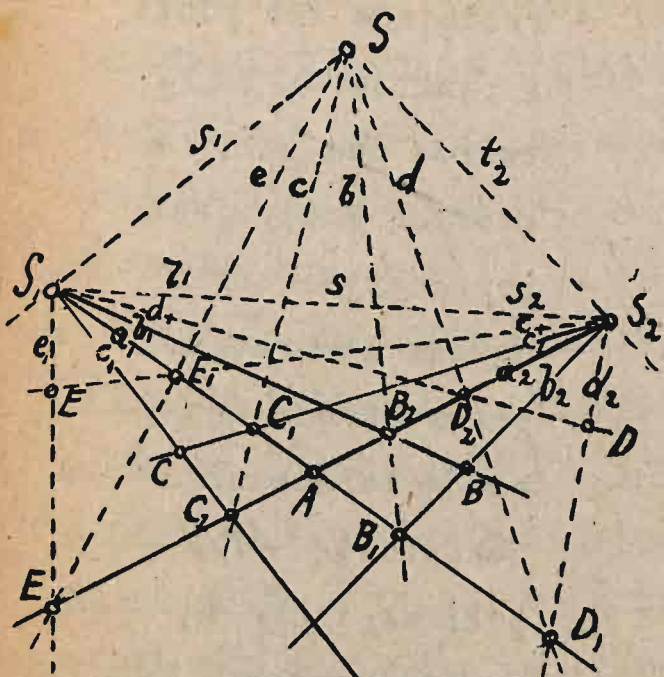


Rys. 330.

rzucające ten punkt z punktów S_1 i S_2 tworzą dwa pęki, z których każdy jest perspektywiczny z pękiem utworzonym przez obracającą się dookoła punktu S prostą MN pęki S_1 i S_2 są przeto rzutowe. Zauważmy, że punkt S jest środkiem rzutowym pęków S_1 i S_2 tak, że prostej, łączącej wierzchołki

S_1 i S_2 tych pęków i zaliczonej do jednego z nich, odpowiada w drugim styczna do stożkowej w jego wierzchołku.

Twierdzenie II./odwrotne/. Stożkowa jest miejscem geometrycznem punktów przecięcia prostych odpowiednich dwóch pęków rzutowych. Niech będą dwa pęki rzutowe /ale nie perspektywiczne/: $S_1(a, b, c, \dots)$ i $S_2(a', b', c', \dots)$ /Rys. 331, z których odpowiednie proste przecinają się



Rys. 331.

w punktach A, B

$C \dots$ Wyznac-

my środek rzutowy

Stych pęków

/§ 135, II b/

Jest to, jak wia-

domo, punkt prze-

cięcia prostych

c i b , z któ-

rych pierwsza łą-

czy punkty $C, \equiv a, c,$

i $C_2 = a_2 c,$

a druga punkty

$B_1 = a, b_2$

i $B_2 = a_2 b_1$

Połączmy punkty S i S_1 prostą s_1 , a punkty S_1 i

S_2 prostą s_2 . Na zasadzie § 181 przez punkty A

B, S_1 i S_2 przechodzi jedna jedyna stożkowa, któ-

ra jest styczna do prostej s_1 ; na zasadzie zaś po-

przedniego twierdzenia pęki, rzucające z punktów S_1 i

S_2 wszystkie punkty tej stożkowej są rzutowe; rzuto

wość ta może być wyznaczona przez 3 którekolwiek pary

prostych odpowiednich, np. przez pary: a , i a_2, b i

b_2, s_1 i s_2 skąd wynika, że te pęki są identyczne

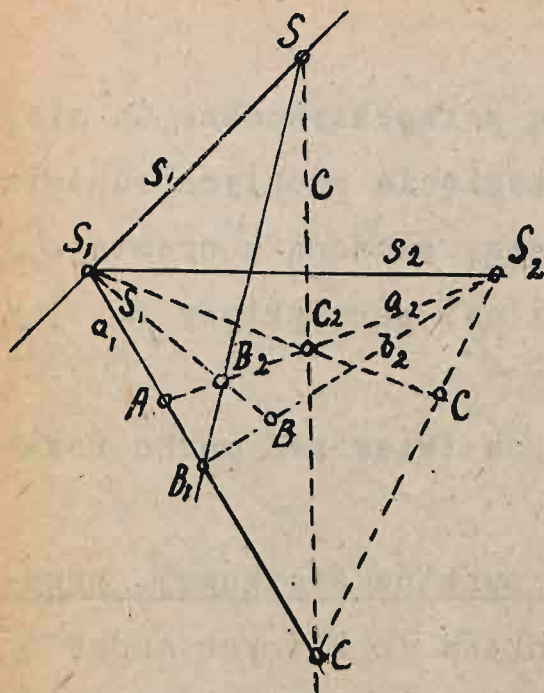
z pękami danemi.

Jezeli pęki S_1 i S_2 są perspektywiczne, to miejsce geometryczne punktów przecięcia prostych odpowiednich jest stożkową zwyrodniałą, złożoną z prostej $S_1 S_2$ łączącej wierzchołki pęków i osi perspektywy p tych pęków.

Na zasadzie obu powyższych twierdzeń można rozwiązać zadania:

Wykreślić dowolną ilość punktów stożkowej, przechodzącej przez 5 danych punktów /z których żadne 3 nie leżą na jednej prostej/, - albo przechodzącej przez 4 dane punkty i stycznej w jednym z nich do danej prostej, - albo: przechodzącej przez 3 dane punkty stycznej w dwóch z nich do danych prostych. - Pierwsze z tych zadań rozwiązaliśmy już w § 148 d; rozwiążemy więc tutaj dwa inne zadania.

1/ Niechaj będą dane punkty A, B, S_1 i S_2 oraz styczna s , w punkcie S_1 /Rys. 332/. Połączmy punkty S_1 i S_2 z punktami A i B prostymi a, b i a_2, b_2 ; prostą $S_1 S_2$ oznaczmy literą s_2 ; rzutowość pęków S_1 i S_2 jest wyznaczona przez 3 pary prostych odpowiednich a, b, s_1 i a_2, b_2, s_2 , /gdyż prostej łączącej wierzchołki S_1 i S_2 i zaliczonej do pęku S_2 odpowiada w pęku S_1 styczna s , do stożkowej



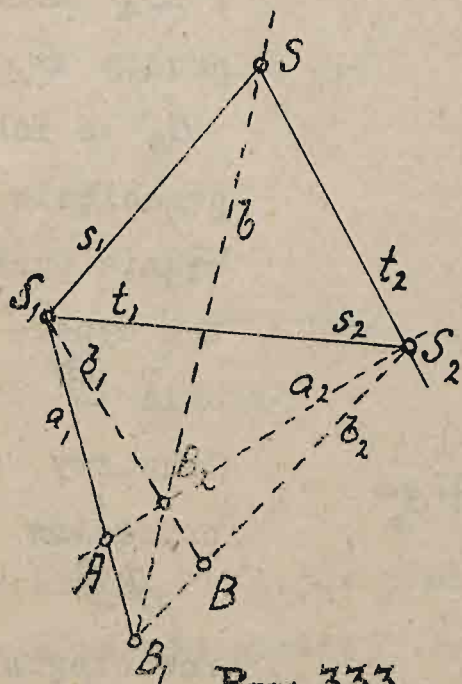
Rys. 332.

w punkcie S , / Srodek rzutowy S jest przecięciem stycznej S , z prostą B, B_2 , która łączy punkt przecięcia prostych a , i b_2 punktem przecięcia prostych a_2 i b_1 . Chcąc otrzymać jakikolwiek nowy punkt stożkowej C . wyprowadzamy z punktu S dowolną prostą

która niechaj przetnie

prostą a , w punkcie C_1 , a prostą a_2 w punkcie C_2 proste S, C_1 i S_2, C_2 będą parą prostych odpowiednich pęków S_1 i S_2 a więc ich punkt przecięcia C będzie punktem stożkowej.

2/ Niechaj będą 3 punkty stożkowej S_1, S_2 i A oraz styczne s_1 i t_2 w punktach S_1 i S_2 / Rys. 333/. Punkt przecięcia S stycznych s_1 i t_2 będzie środkiem rzutowym pęków, rzucających z punktów S_1 i S_2 punkty stożkowej, rzutowość ta jest wyznaczona przez 3 pary prostych: a, s_1, t_1 i a_2, s_2, t_2 gdyż prostej $S_1, S_2 \equiv t_1 \equiv s_2$ zaliczonej do jednego



Rys. 333.

z tych pęków odpowiada styczna w wierzchołku drugiego. Prowadząc tedy z punktu S dowolną prostą l , która przecina proste a_1 i a_2 odpowiednio w punktach B_1 i B_2 , otrzymamy punkt stożkowej B , jako przecięcie prostych

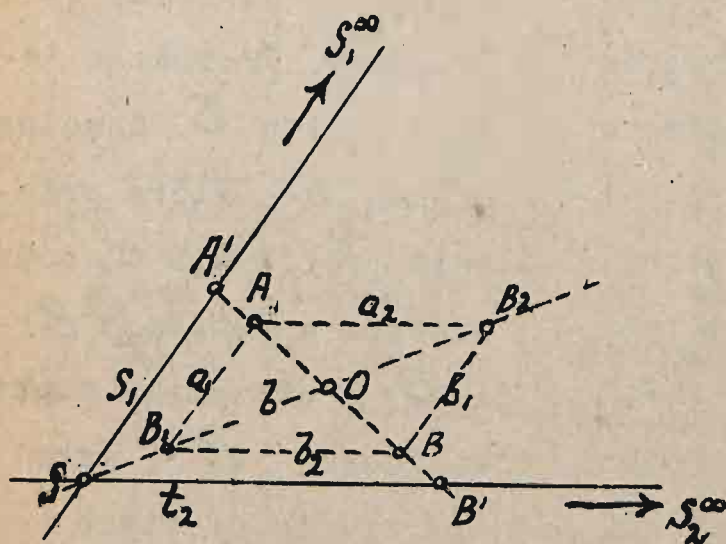
$$S, B_2 \equiv l$$

$$\text{i } S_2 B_1 \equiv l_2$$

§ 178. Zastosowanie

Wykreślić hyperbole, mając asymptoty s_1 i t_2 , oraz jeden punkt hyperboli A .

Asymptoty, jak wiemy, uważać można za styczne do stożkowej w jej punktach niewłaściwych. Mamy więc poprowadzić stożkową przez punkt A i punkty niewłaściwe S_1 i S_2 , w których ma ona być styczną do prostych s_1 i t_2 . /Rys. 334/. Łącząc punkt A z punktami niewłaściwymi S_1 i S_2 , t.j. kreśląc z punktu A równoległe a_1 i a_2 do prostych s_1 i t_2 i prowadząc z punktu $S \equiv s_1, t_2$ dowolną prostą l , znajdziemy na niej punkty B_1 i B_2 , które połączone znowu z punktami niewła-



Rys. 334.

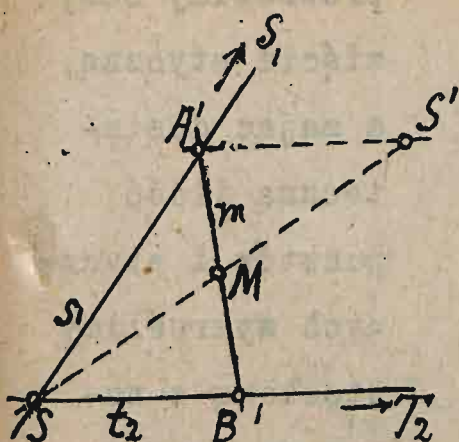
Ściwemi S_1
i S_2 dadzą
proste l_1 i
 l_2 a ich
przecięcie
będzie punk-
tem hyper-
boli B .
Zauważmy, że
przekątna
 AB

równoległo-
boku AB, BB_2 jest przez prostą l w punkcie O
podzielona na połowy. Otóż punkt O jest również środ-
kiem odcinka $A'B'$ prostej AB , zawartego między
asymptotami, albowiem trójkąty $A'SB'$ i AB, B
są podobne. Stąd wynika, że $AA' = BB'$

Na każdej siecznej hyperboli, odcinki między krzy-
wą, a jej asymptotami są równe.

W szczególności, gdy punkty A i B zostaną
zjednoczone w punkcie M /Rys.335/, t.j. gdy sieczna
 AB stanie się styczną do hyperboli w tym punkcie
to odcinki MA' i MB' będą równe, t.j. Punkt zetk-
nięcia jest środkiem odcinka stycznej zawartej między

asymptotami.

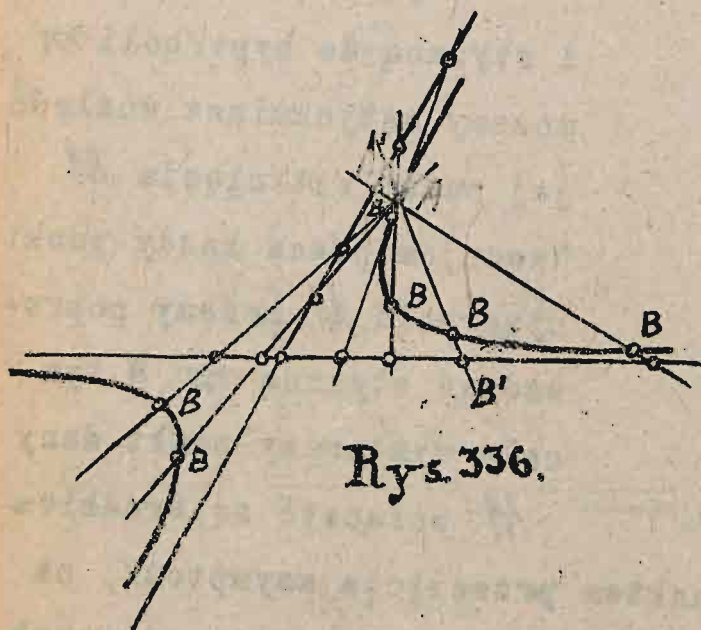


Rys. 335,

Mając tedy asymptoty i styczną do hyperboli m możemy natychmiast znaleźć jej punkt zetknięcia M . Nawzajem przez każdy punkt hyperboli M możemy poprowadzić styczną m . W tym celu wystarczy punkt dany M połączyć ze środkiem

hyperboli S /t.j.z punktem przecięcia asymptot/; na przedłużeniu prostej SM odmierzyć po stronie punktu M odcinek $MS' = MS$; przez punkt S' poprowadzić równoległą do jednej z asymptot, np. do t_2 i punkt przecięcia A' tej równoległej z drugą asymptotą S połączyć z punktem M .

Te dwie właściwości pozwalają szybko i dokładnie wykreślać hyperbole, gdy dane są jej asymptoty i jeden punkt właściwy A /lub jedna styczna α gdy wtedy znajdujemy natychmiast punkt zetknięcia A /. Prowadzimy mianowicie przez punkt A jakąkolwiek sieczną, która niechaj przetnie asymptoty w punktach A' i B' /Rys. 336/ i od punktu B' odmierzamy odcinek $B'B = AA'$ W każdym z punktów w ten sposób otrzymanych



Rys. 336.

prorowadzimy oczy-
wiście styczną,
a mając dosta-
teczną ilość
punktów i stycz-
nych wykreślimy
stożkową z na-
leżyłą dokład-
nością.

§ 179.

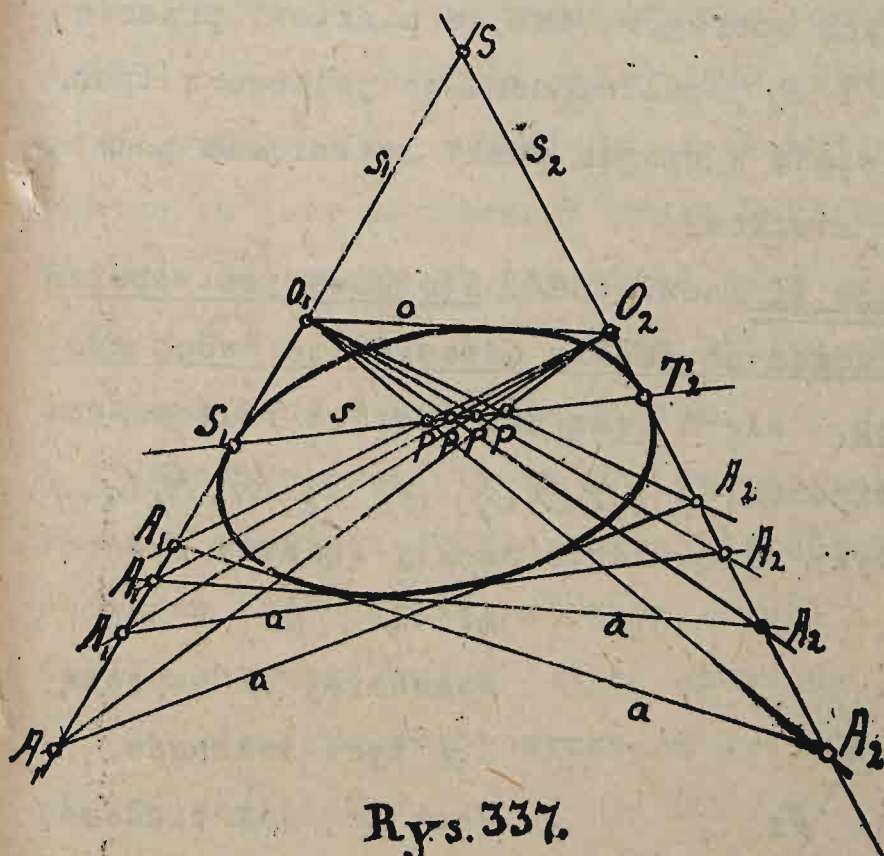
Stożkowa rzeczy-
wista, jako ob-

wiednia prostych łączących punkty odpowiednie dwóch
szeregów rzutowych.

Twierdzenie I. Szeregi punktów przecięcia stycz-
nych do stożkowej z jakimikolwiek dwiema stycznymi
są rzutowe./Rys.337./

Niech będą dwie styczne do stoż-
kowej S_1 i S_2 , które przecinają wszystkie inne stycz-
ne do tej samej stożkowej; trzeba dowieść, że szeregi

S_1 i S_2 , których odpowiednie punkty np. A_1 i A_2 le-
żą na tej samej stycznej α są rzutowe. Niechaj o
będzie jakąkolwiek stałą styczną do stożkowej; oznacz-
my jej punkty przecięcia ze stycznymi S_1 i S_2 literami
 O_1 i O_2 prosta α niechaj będzie mienna styczną



Rys. 337.

do stoż-
kowej;
niechaj
ta prosta
przecina
styczne
 S_1 i S_2
w punk-
tach A_1
i A_2

Połączmy
 $A_1 O_2$
i $A_2 O_1$;
w czworo-
boku zu-
pełnym

opisanym S_1, S_2, a, o proste $A_1 O_2$ i $A_2 O_1$ łączą prze-
ciwległe wierzchołki, skąd wynika, że ich punkt prze-
cięcia P leży na biegunowej S punktu $S_1, S_2 \equiv S$
t.j. na prostej łączącej punkty zetknięcia S_1 i T_2
stycznych S_1 i S_2 . Gdy prosta a "powłóczy" stożkową
punkty A_1 i A_2 tworzą dwa szeregi, z których każdy
jest w perspektywie z szeregiem utworzonym przez po-
ruszający się na prostej S punkt P ; szeregi S_1 i

S_1 są przeto rzutowe. Zauważmy, że prosta $S_1 T_2$ jest osią rzutową tych szeregów, tak, że punktow. przecięcia podstaw S_1 i S_2 , zaliczonemu do jednego z tych szeregów, odpowiada w drugim punkt zetknięcia podstawy drugiego ze stożkową.

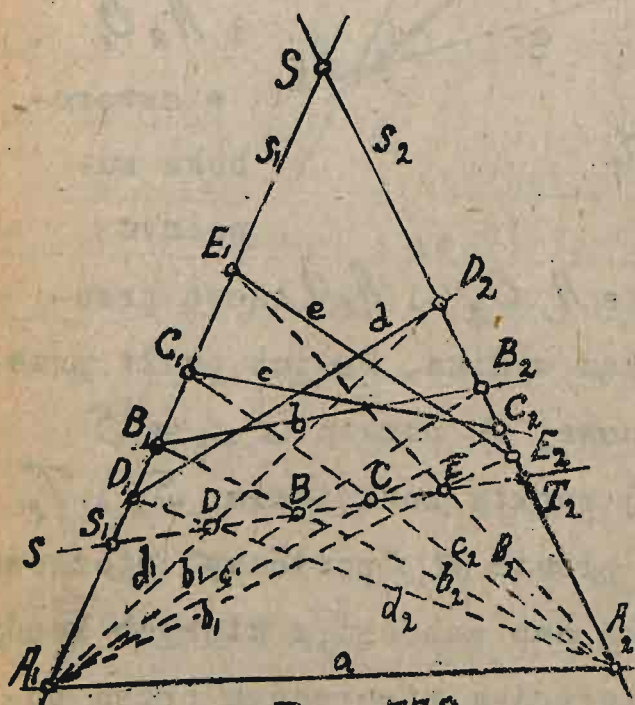
Twierdzenie II /odwrotne/. Stożkowa jest obwiednią prostych łączących punkty odpowiednie dwóch szeregów rzutowych. Niech będą dwa szeregi rzutowe /ale nie perspektywiczne/. $S_1 /A, B, C, \dots/$ i $S_2 /A_2, B_2, C_2, \dots/$ /Rys. 338/, których odpowiednie punkty łączymy prostymi a, b, c, \dots

Wyznaczymy oś rzutową S tych szeregów.

Jest to, jak wiadomo, prosta łącząca punkty B i C z których pierwszy jest przecięciem prostych A_1, B_2 i

A_2, B_1 , a drugi prostych A, C_2 i

A_2, C_1 . Wyznaczmy punkty $SS_1 \equiv S_1$ i $SS_2 \equiv T_2$. Na



Rys. 338.

zasadzie § 181 istnieje jedna i tylko jedna stożkowa styczna do prostych a, b, s_1 i s_2 i przechodząca przez punkt ; na zasadzie zaś poprzedniego twierdzenia szeregi punktów przecięcia stycznych s_1 i s_2 ze wszystkimi stycznymi do stożkowej są rzutowe; rzutowość ta jest wyznaczona przez 3 którekolwiek pary punktów odpowiednich, np. przez pary A_1 i A_2, B_1 i B_2, s_1 i $s_2 \equiv s$, stąd wynika, że te szeregi są identyczne z szeregami danymi.

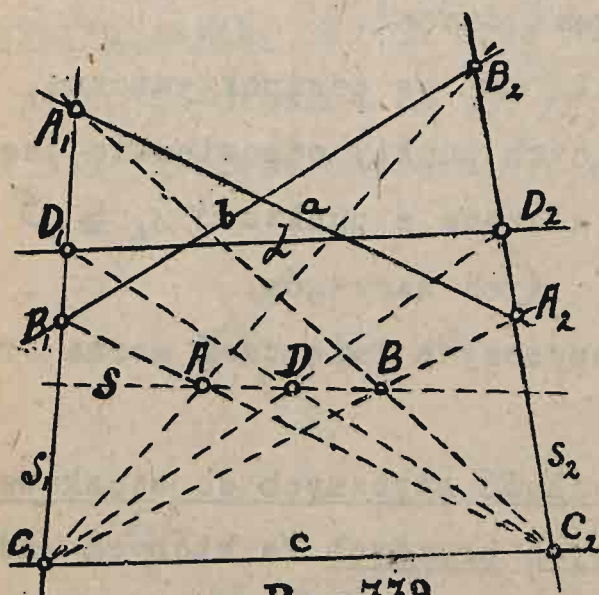
Jeżeli szeregi s_1 i s_2 są perspektywiczne, to obwiednią prostych łączących punkty odpowiednie jest stożkowa zwyrodniała, złożona z punktu $s, s_1 \equiv s_2 \equiv s$ i środka perspektywy P tych szeregów.

Na zasadzie obu powyższych twierdzeń można rozwiązać zadania:

Wykreślić dowolną ilość stycznych do stożkowej, stycznej do pięciu danych prostych /z których żadne 3 nie przechodzą przez jeden punkt/, - albo: stycznej do 4 danych prostych i mającej z jedną z nich dany punkt zetknięcia, - albo: stycznej do 3 danych prostych i mających z dwiema z nich dane punkty zetknięcia.

1/ Niech będą dane styczne s_1, s_2, a, b i c . Zadanie będzie rozwiązane, gdy wskażemy, jak z

dowolnego punktu, leżącego na stycznej S , wyprowadzić drugą styczną d do stożkowej, która jest styczną do wszystkich 5 danych prostych. Zmieniając bowiem położenie tego punktu na stycznej S , znajdziemy dowolną ilość stycznych do tej stożkowej. /Rys.339/.



Rys.339.

Obierzmy styczne

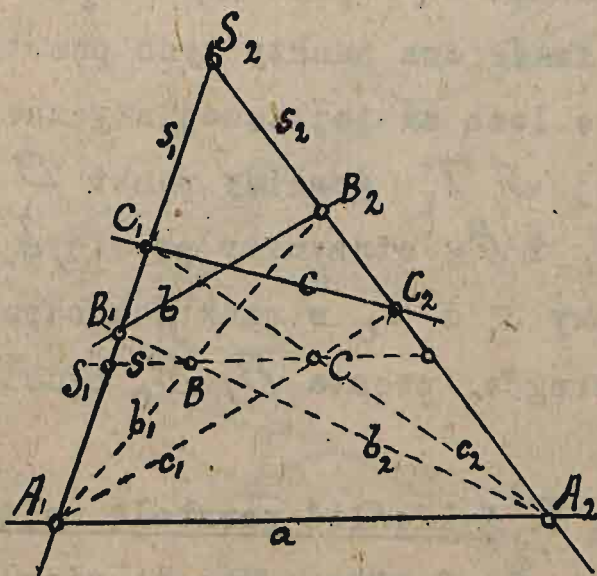
S_1 i S_2 za podstawy szeregów wyznaczonych przez styczne do stożkowej.

Jeżeli styczne a, b i c przecinają styczną S w punktach A_1, B_1 i C_1 , a styczną S_2 w punktach A_2, B_2, C_2 to te trzy pary punktów wyznaczają rzuto-

wość szeregów $S_1 (A_1, B_1, C_1, \dots) \propto S_2 (A_2, B_2, C_2, \dots)$, które przez położenie odpowiednich punktów utworzą stożkową styczną do wszystkich 5 danych prostych. Aby z punktu D_1 , leżącego na stycznej S , wyprowadzić nową styczną d , odnajdziemy w szeregu S_2 punkt D_2 odpowiadający rzutowo punktowi D_1 ; styczna d łączy dwa punkty odpowiednie D_1 i D_2 . Wykreślmy

więc najpierw oś rzutową S tych szeregów, łącząc punkt A przecięcia prostych B, C_2 i B_2, C_1 , punktem B przecięcia prostych A, C_2 i A_2, C_1 . Wyznaczymy następnie punkt D przecięcia prostych D, C_2 i S i połączmy DC_1 ; punkt D_2 będzie przecięciem prostych DC_1 i S_2 ; prosta D, D_2 będzie szukaną styczną d . Zauważmy, że oś rzutowa S przecina styczne s_1 i s_2 w punktach zetknięcia.

2/ Niechaj będą dane styczne a, b, s_1 i s_2 oraz punkt zetknięcia S_1 stycznej s_1 /Rys. 340/.



Rys. 340.

Wyznaczymy punkty A_1, B_1 i A_2, B_2 , w których proste a i b przecinają s_1 i s_2 ; punkt S, S_2 oznaczmy literą S_2 ; rzutowość szeregów s_1 i s_2 jest wyznaczona przez 3 pary punktów odpowiednich A, B, S_1 i

A_2, B_2, S_2 /gdz punktowi przecięcia podstaw s_1 i s_2 zaliczonemu do szeregu s_2 odpowiada w szeregu s_1 punkt

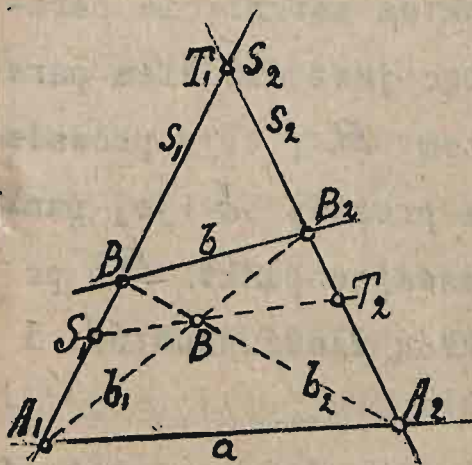
zestknięcia stycznej S , ze stożkową. Oś rzutowa S łączy punkt S z punktem przecięcia prostych A, B_1 i

A_2, B_1 . Chcąc otrzymać jakąkolwiek nową styczną do stożkowej, obieramy na prostej S dowolny punkt C i łączymy go z punktami A_1 i A_2 prostymi c_1 i c_2 ; punkty S, c_1 i S_2, c_2 będą parą punktów odpowiednich szeregów S_1 i S_2 , a więc prosta, która je połączy, będzie styczną C do stożkowej.

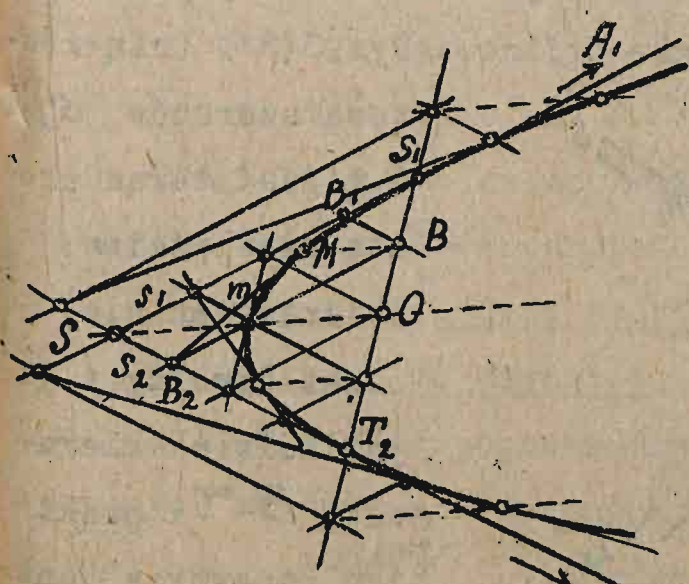
3/ Niechaj wreszcie będą 3 styczne S_1, S_2 i a oraz punkty zetknięcia S_1 i T_2 na stycznych S_1 i S_2 /Rys.341/. Prosta S, T_2 będzie osią rzutową szeregów, których podstawami są styczne S_1 i S_2 , a punktami odpowiedniemi każde dwa punkty tych prostych /np. A_1 i A_2 /, które leżą na tej samej stycznej a . Obracając tedy na prostej S, T_2 dowolny punkt B i łącząc go z punktami A_1 i A_2 otrzymamy proste b_1 i b_2 , które przecinają podstawy S_1 i S_2 w punktach odpowiednich B_2 i B_1 tych szeregów; prosta B, B_2 będzie styczną do stożkowej.

§ 180. Zastosowania I. Wykreślić parabolę mając jej 4 styczne a, b, c i S . Ponieważ prosta niewłaściwa jest styczną do paraboli, więc mamy wówczas 5 danych stycznych do stożkowej.

II. Wykreślić parabolę, mając jej dwie styczne



Rys. 341.



Rys. 342.

S_1 i S_2 wraz z punktami zetknięcia S_1 i T_2 /Rys.342/. Mamy teraz dane trzy styczne / S_1 , S_2 i prosta niewłaściwa a /, oraz punkty zetknięcia na stycznych S_1 i S_2 . Stosując rozwiązanie ogólne obieramy na prostej $S_1 T_2$ dowolny punkt B i łącząc go z punktami niewłaściwymi A_1 i A_2 prostych S_1 i S_2 /t.j. prowadząc z punktu B równoległe do stycznych S_1 i S_2 /, otrzymamy na prostych S_1 i S_2

punkty B_1 i B_2 ; prosta $B_1 B_2$ jest styczną do paraboli. - Prosta, łącząca punkt $S_1 S_2 \equiv S$ ze środkiem

których te proste przetną s_1 i s_2 , łączymy nową styczną ζ . W ten sposób możemy otrzymać dowolną ilość stycznych. Prowadząc przez środek M odcinka $A'B'$ równoległą do obranego kierunku B^∞ otrzymamy zarazem punkt zetknięcia M na każdej nowej stycznej ζ .

Z tego wykreślenia wyciągamy wniosek:

Pola trójkątów, które dowolna styczna do hyperbo-

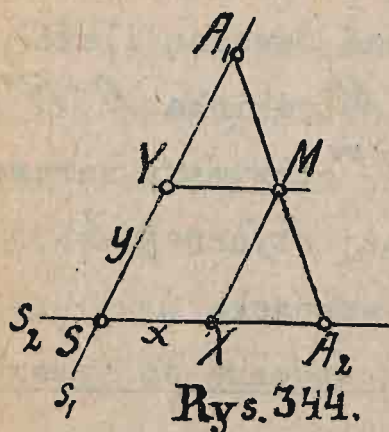
li tworzy z jej asymptotami, są stałe.

W samej rzeczy trójkąty A, A_2, B_2 i B, B_2, A , mają dwa wierzchołki A_1 i B_2 , a więc i bok A_1, B_2 wspólne, trzecie zaś wierzchołki A_2 i B_1 , leżą na równoległej do tego boku; są to zatem trójkąty równoważne. Odejmując po trójkącie A, S, B_2 od każdego z tych trójkątów (względnie odejmując każdy z tych ^{od trójkąta A, S, B_2} trójkątów) otrzymamy trójkąty równoważne A, A_2, S i B, B_2, S .

Własność ta znajduje swój wyraz w równaniu hyper-
boli, odniesionej do asymptot. Z dowolnego punktu M hyperboli /Rys. 344/ poprowadźmy równoległe do asymptot uważanych za osie współrzędnych; utworzy się wtedy równoległobok $SXMY$, którego pole jest połową pola trójkąta A, A_2, S ; to ostatnie zaś jest stałe, t.j. od położenia punktu M na hyperboli niezależne. Stąd

$$SX \cdot SY \cdot \sin(s_1, s_2) = \text{stałej}$$

Oznaczając jak zwykle, $SX = x$, $SY = y$



Rys. 344.

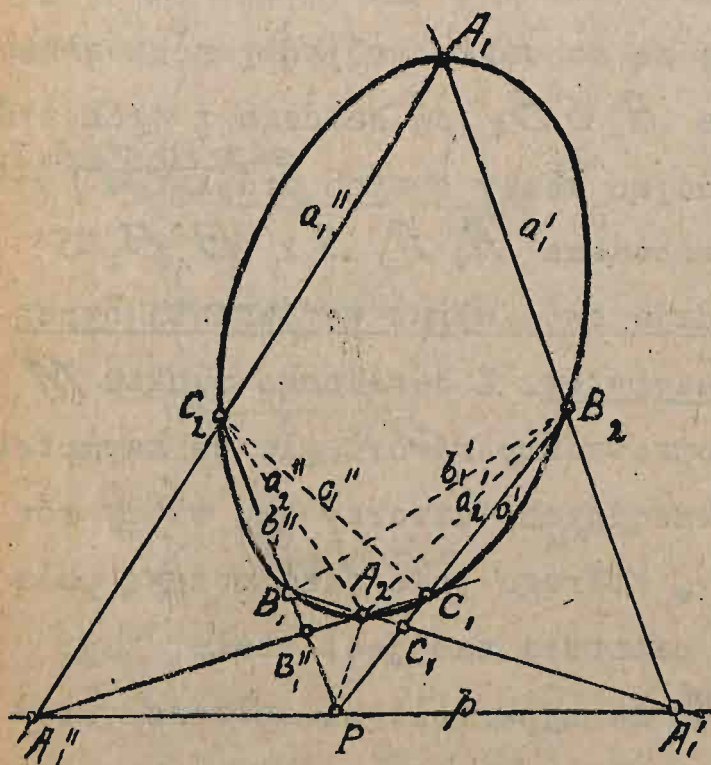
i zauważywszy, że kąt $\angle S, S_2$ jest stały, mamy równanie hyperboli, odniesionej do asymptot:

$$x \cdot y = \text{stałej.}$$

§ 181. Twierdzenie Pascala.

W sześciokącie wpisanym w stożkową boki przeciwległe przecinają się parami w trzech punktach, leżących na jednej prostej.

Niech będzie sześciokąt A, B, C, A_2, B_2, C_2 wpisany w stożkową /Rys. 345/; trzeba dowieść, że punkty P, A_1'' i A_1' w których się przecinają pary boków przeciwległych B_2C_2 i B_2C_1 , C_1A_2 i C_2A_1 , A_1B_2 i A_2B_1 leżą na jednej prostej. Z dwóch wier-

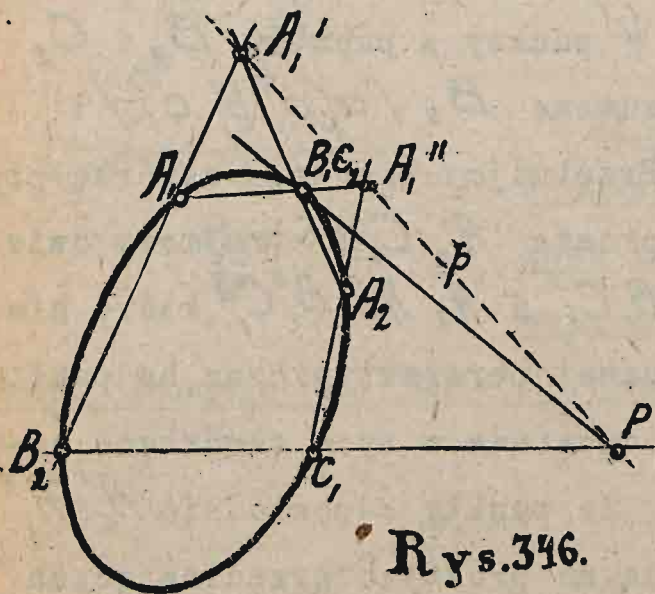


Rys. 345.

chołków niesąsiednich i nieprzeciwległych, np. z B_2 i C_2 , rzućmy pozostałe 4 wierzchołki: A_2 , A_1 , B_1 i C_1 . Na zasadzie twierdzenia Steinera (§ 177/ I/ proste rzucające te 4 punkty z punktów B_2 i C_2 stanowią dwie czwórki rzutowe $B_2/a'_2a'_1b'_1c'_1/i$ $C_2/a''_2a''_1b''_1c''_1/i$. Przetnijmy pierwszą czwórkę prostą A_2B_1 , a drugą prostą A_2C_1 ; otrzymamy dwie czwórki punktów $A_2A'_1B'_1C'_1$ i $A_2A''_1B''_1C''_1$, które nie tylko będą rzutowe, ale nawet perspektywiczne, bo punkt przecięcia podstaw A_2 odpowiada w tych czwórkach samemu sobie. Stąd wynika, że punkty odpowiednie A'_1 i A''_1 , B'_1 i B''_1 , C'_1 i C''_1 leżą na prostych przecinających się w jednym punkcie, mianowicie w środku perspektywy P tych dwóch perspektywicznych czwórek punktów. Innymi słowy, prosta $A'_1A''_1$ przechodzi przez punkt przecięcia prostych $B'_1B''_1$ i $C'_1C''_1$, t.j. przez punkt P , tak, że 5 punktów P, A'_1 i A''_1 leżą na jednej prostej, c.b.d.o.

Twierdzenie to pozostaje w swej mocy, gdy w sześciokącie wpisanym w stożkową jedna, dwie lub trzy pary wierzchołków sąsiednich zostaną zjednoczone, przez co sześciokąt wyrodnieje i staje się wpisanym pięciokątem, czworokątem lub trójkątem, a zwyrodniałe boki stają się stycznymi do stożkowej w wierzchołkach zjednoczonych.

1/ Przypuśćmy najpierw, że w sześciokącie wpisanym $A_1 B_1 C_1 A_2 B_2 C_2$ /Rys.346/ jedna para sąsiednich

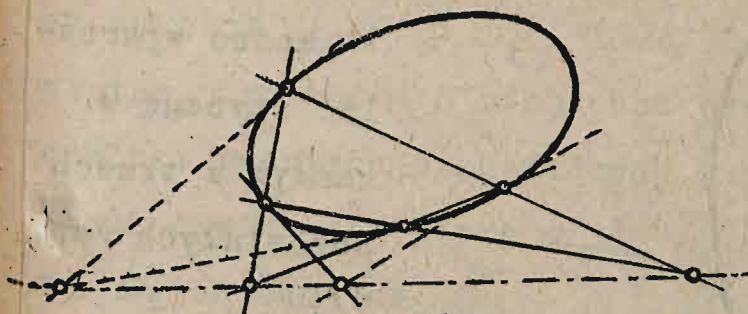


wierzchołków jest
zjednoczona; załóż-
my np. że wierzcho-
łek C_2 przystaje
do B_1 , tak że
sześciokąt znie-
kształca się na pię-
ciokąt wpisany
 A, B_2, C, A_2, B_1 , w któ-
rego jednym wierz-
chołku $/ B_1 /$ dana

jest styczna.

W pięciokącie wpisanym w stożkową punkty przecięcia dwóch par niesąsiednich boków oraz punkt przecięcia piątego boku ze styczną w przeciwległym mu wierzchołku, leżą na jednej prostej.

2/ Założmy powtórę /Rys.347/, że w sześciokącie wpisanym A, B, C, A_2, B_1, C_2 dwie pary sąsiednich wierzchołków, np. B_2, C_1 i B_1, C_2 zostały zjednoczone. Figura staje się wpisanym czworokątem A, B_2, A_2, B_1 i twierdzenie Pascala przekształca się na znane nam dobrze twierdzenie o czworokącie wpisanym § 186, które



Rys. 347.

można sformułować jeszcze tak:

W czworokącie wpisanym w stożkową punkty prze-

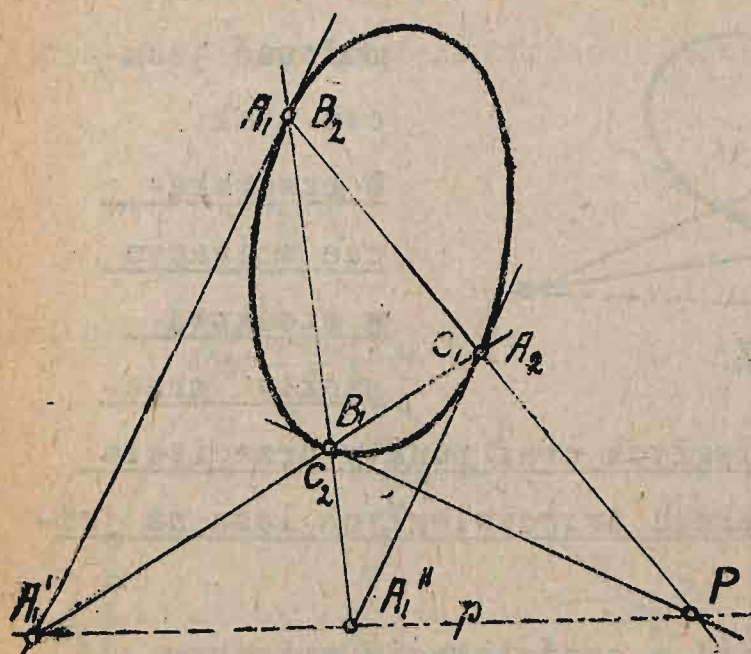
cięcia boków przeciwległych oraz punkty przecięcia stycznych w wierzchołkach przeciwległych leżą na jednej prostej.

3/ Niechaj wreszcie w sześciokącie wpisanym $A_1, B_1, C_1, A_2, B_2, C_2$ /Rys. 348/ trzy pary sąsiednich wierzchołków A_1 i B_2 , C_1 i A_2 , B_1 i C_2 , zostaną zjednoczone w punktach A, C i B . Mamy wtedy do czynienia z trójkątem wpisanym w stożkową, w którego wierzchołkach dane są styczne.

W trójkącie wpisanym w stożkową punkty przecięcia boków ze stycznymi w wierzchołkach tym bokom przeciwległych, leżą na jednej prostej.

Na zasadzie powyższych wniosków można rozwiązać zadania:

- 1/ Jeżeli dane są 5 punktów stożkowej, to można w każdym z nich poprowadzić styczną /wn.1/;
- 2/ Jeżeli dane są 4 punkty stożkowej i styczna



Rys. 348.

w jednym z nich,
to można wykreślić styczne w
każdym z trzech
pozostałych /wn.
2/;
3/ Jeżeli dane
są 3 punkty
stożkowej i sty-
czne w dwóch z
nich, to można
wykreślić stycz-

ną w trzecim wierzchołku /wn.3/.

§ 182. Twierdzenie odwrotne i jego zastosowania.

Zarówno twierdzenie Pascala, jak i wymienione wy-
zej 3 wnioski mogą być odwrócone. Tak np. prawdziwe
jest twierdzenie:

Jeżeli przeciwległe boki sześciokąta przecinają
się parami w trzech punktach jednej prostej, to stożko-
wa przechodząca przez 5 jego wierzchołków, przecho-
dzi także przez szósty. Niech będzie sześciokąt

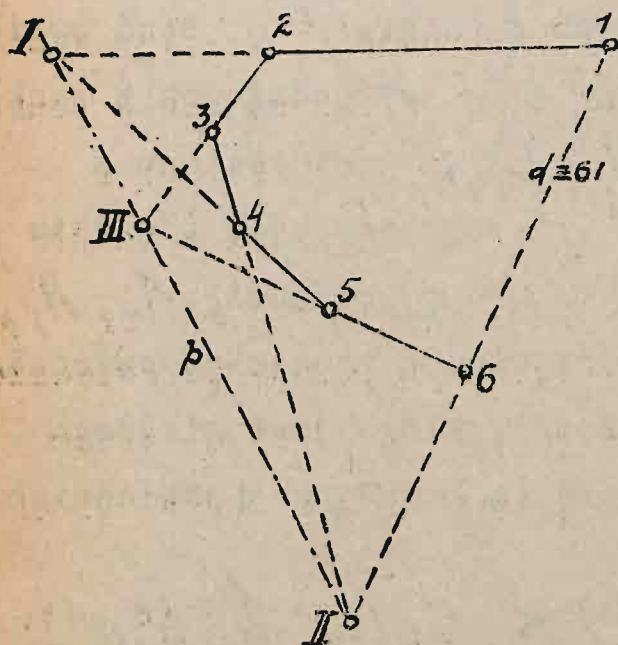
$A_1, B_2, C_1, A_2, B_1, C_2$ /Rys. 345/ mający tę własność, że boki
przeciwległe B_1, C_2 i B_2, C_1 , C_1, A_2 i C_2, A_1 ,
 A_1, B_2 i A_2, B_1 przecinają się w punktach P, A_1''

i A_1' , leżących na prostej p . Mamy dowieść, że wszystkie 6 wierzchołków leżą na jednej stożkowej. Dwie czwórki punktów $A_2 A_1' B_1 C_1$ i $A_2 A_1'' B_1'' C_1$ są perspektywiczne, gdyż każda z nich jest przecięciem tej samej czwórki prostych wychodzących z punktu P . Stąd wynika, że czwórka prostych $a_1' a_1' b_1' c_1'$ wychodzących z punktu B_2 do punktów A_2, A_1', B_1, C_1 jest rzutową z czwórką prostych $a_1'' a_1'' b_1'' c_1''$, wychodzących z punktu C_2 do punktów A_2, A_1'', B_1'', C_1 ; punkty A_2, A_1', B_1' i C_1 , w których się przecinają proste odpowiednie tych czwórek, leżą na stożkowej, która jest miejscem geometrycznem punktów przecięcia prostych odpowiednich dwóch pęków rzutowych:

$$B_2(a_1' a_1' b_1' c_1') \propto C_2(a_1'' a_1'' b_1'' c_1'');$$

Stożkowa ta, jak wiadomo, przechodzi przez oba wierzchołki pęków B_2 i C_2 .

Na zasadzie tego twierdzenia można wyznaczyć dowolny szósty punkt stożkowej, której 5 punktów 1, 2, 3, 4 i 5 są dane /Rys. 349/. Szukamy wierzchołka 6 sześciokąta wpisanego, którego pozostałe wierzchołki 1, 2, 3, 4 i 5 oraz bok $61 \equiv d$ jest dany. Wiemy, że łuki przeciwległe 12 i 45, 34 i 61, 23 i 56 przecinają się w trzech punktach I, II, i III, leżących na



Rys.349.

jednej prostej osi Pascala/. Połączymy punkty 12 i 45 znajdziemy w przecięciu tych prostych punkt I , w przecięciu prostej 34 z

$61 \equiv d$ znajdziemy punkt II , prosta $I II$ jest osią Pascala p na której musi leżeć punkt III . Będzie to oczywiście punkt, w którym prosta 23 przecię-

na prostą p , łącząc go z punktem 5 otrzymamy w przecięciu z prostą $61 \equiv d$ punkt szukany III .

Rozwiązanie nie ulega zasadniczej zmianie, gdy dwa którekolwiek z danych punktów, np. 4 i 5 są zjednoczone, t.j. gdy dane są 4 punkty: 1 , 2 , 3 i 45 oraz styczna w punkcie 45 /Rys.150/ - albo gdy dwa punkty 2 i 3 , oraz dwa inne 4 i 5 są zjednoczone, t.j. gdy dane są 3 punkty 1 , 23 i 45 oraz styczne w punktach 23 i 45 /Rys.351/.

§ 183. Twier-

dzenie Brianchona.

W sześcioboku opisa-
nym na stożkowej
wierzchołki, przeciw-
ległe leżą parami na
trzech prostych prze-
chodzących przez je-
den punkt. - Niech

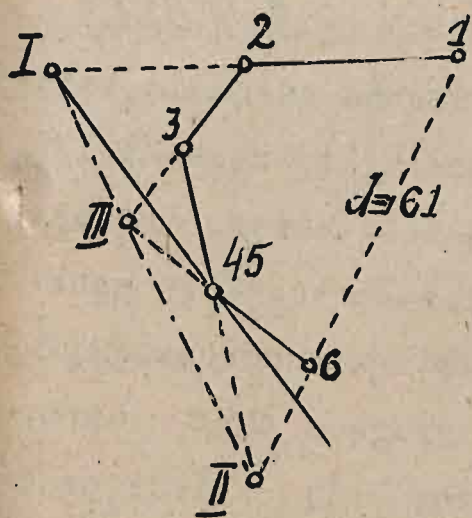
będzie sześciobok

$$a, b, c, a, b, c$$

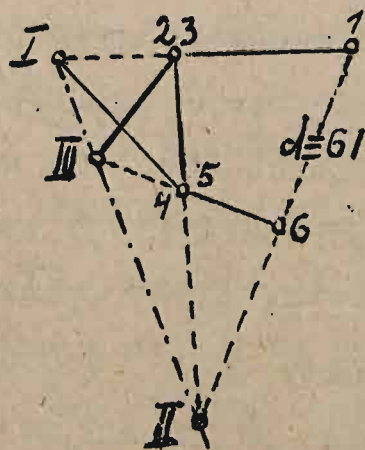
opisany na stożkowej

/Rys. 352/, trzeba

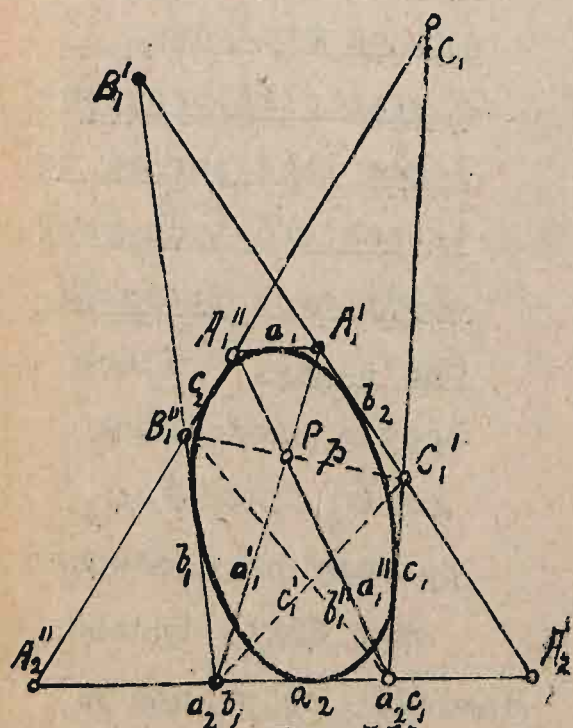
dowieść, że proste p ,
 a_1'' i a_2'' , które łączą
pary wierzchołków prze-
ciwległych: b_1, c_2 i b_2, c_1 ,
 c_1, a_2 i a_2, c_1 , a_1, b_2 i
 a_2, b_1 , przechodzą przez
jeden punkt. Na dwóch
bokach niesąsiednich i
nieprzeciwległych, nap.
na b_2 i c_1 , pozostałe
4 boki a_2, a_1, b_1



Rys. 350.



Rys. 351.



Rys. 352.

i C_1 wyznaczają dwie czwórki punktów $A_2' A_1' B_1' C_1$ i $A_2'' A_1'' B_1'' C_1$ które na zasadzie twierdzenia Steinera /§ 179 I/ są rzutowe. Rzućmy pierwszą czwórkę punktów z wierzchołka $a_2 b_1$, a drugą z $a_2 c_1$, otrzymamy dwie czwórki prostych $a_2 a_1' b_1 c_1$ i $a_2 a_1'' b_1 c_1$ które nie tylko będą rzutowe, ale nawet perspektywiczne, bo prosta a_2 łącząca wierzchołki, odpowiada w tych czwórkach samej sobie. Stąd wynika, że proste odpowiednie a_1' i a_1'' , b_1 i b_1'' , c_1' i c_1 przecinają się w punktach leżących na jednej prostej, mianowicie na osi perspektywy p tych dwóch perspektywicznych czwórek. Innymi słowy, punkt $a_1' a_1''$ leży na prostej, łączącej punkty $b_1 b_1''$ i $c_1 c_1$, t.j. na prostej p , tak że 3 proste: p , a_1' i a_1'' przechodzą przez jeden punkt P , co b.d.o.

Twierdzenie to pozostanie w mocy, gdy w sześciop-

boku opisanym na stożkowej jedna, dwie lub trzy pary boków sąsiednich zostaną zjednoczone, przez co sześciobok wyrodnieje i staje się opisanym pięciobokiem, czworobokiem lub trójkątem, a zwyrodniałe wierzchołki stają się punktami zetknięcia na bokach zjednoczonych.

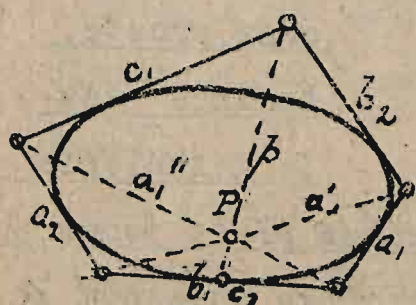
1/ Przypuśćmy najpierw, że w sześcioboku opisanym a, b, c, a_2, b_2, c_2 /Rys. 353/ jedna para sąsiednich boków

jest zjednoczona, załóżmy nap. że bok

c_2 przystaje do b_2 ,

tak że sześciobok

a, b, c, a_2, b_2, c_2 przekształca się na pięciobok opisany a, b, c, a_2, b_2 ,



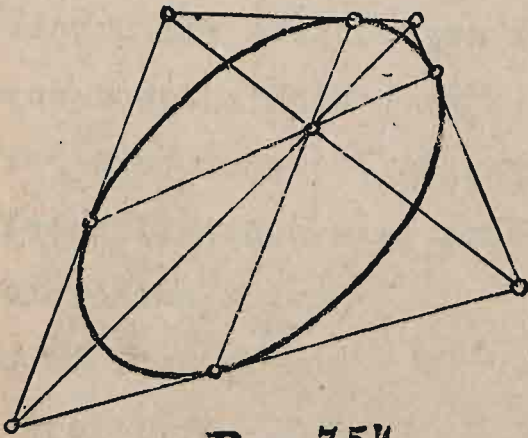
Rys. 353.

na którego jednym boku b_2 dany jest punkt zetknięcia b, c_2 .

W pięcioboku opisanym na stożkowej, proste łączące dwie pary niesąsiednich wierzchołków oraz prosta, która łączy piątą wierzchołek z punktem zetknięcia na przeciwległym mu boku, przechodzą przez jeden punkt.

2/ Załóżmy powtórę /Rys. 354/, że w sześcioboku opisanym a, b, c, a_2, b_2, c_2 dwie pary sąsiednich boków, np.

b_2, c_2 i b, c_2 zostały zjednoczone. Figura staje się opisanym czworobokiem a, b, a_2, b_2 i twierdzenie Brianchona przekształca się na znane nam dobrze twierdzenie

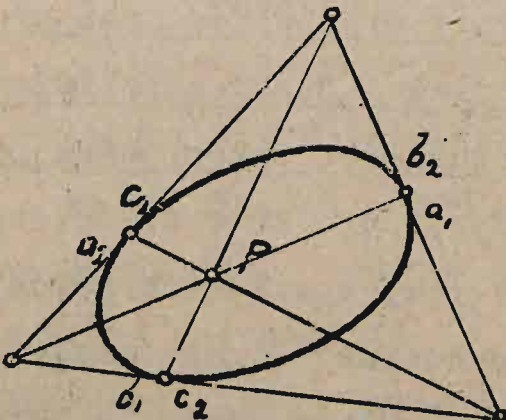


Rys. 354.

czworoboku o-
pisanym /§ 176/
W czworoboku
opisanym na
stożkowej pro-
ste, łączące
wierzchołki
przeciwległe
oraz proste,
łączące punk-
ty zetknięcia

na bokach przeciwległych, przechodzą przez jeden punkt

3/ Niechaj wreszcie w sześcioboku opisanym a, b, c, a_2, b_2, c_2 /Rys. 355/ trzy pary sąsiednich boków $a, i b_2$, $c_2 i a_2$, $b, i c_2$ zostaną zjednoczone^o na bokach $a, b, i c$. Mamy



Rys. 355.

wtedy do czynienia
z opisanym na stoż-
kowej trójkątem,
na którego bokach
dane są punkty ze-
tknięcia.

W trójkacie
opisanym na stoż-

kowej proste łączące wierzchołki z punktami zetknięcia na bokach tym wierzchołkom przeciwległych, przechodzą przez jeden punkt.

Na zasadzie powyższych wniosków można rozwiązać zadania:

1/ Jeżeli dane są 5 stycznych do stożkowej, to można na każdej z nich wyznaczyć punkt zetknięcia/Wn.1/

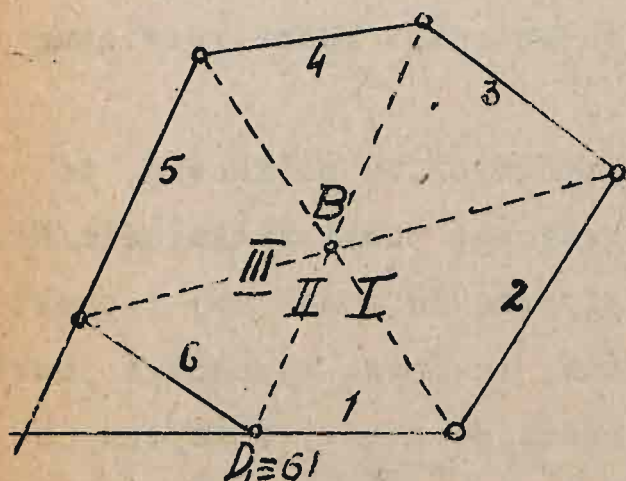
2/ Jeżeli dane są 4 styczne do stożkowej i punkt zetknięcia na jednej z nich, to można wyznaczyć punkty zetknięcia na każdej z trzech pozostałych stycznych/Wn.2/.

3/ Jeżeli dane są 3 styczne do stożkowej i punkty zetknięcia na dwóch z nich, to można wyznaczyć punkt zetknięcia na trzeciej stycznej /Wn.3/.

§ 184. Twierdzenie odwrotne i jego zastosowania.
Rozumując w ten sam sposób, jak § 182 dowiedlibyśmy twierdzenia odwrotnego:

Jeżeli proste, łączące przeciwległe wierzchołki sześcioboku przechodzą przez jeden punkt, to stożkowa styczna do pięciu jego boków jest styczną także do szóstego.

Na zasadzie tego twierdzenia można wykreślić do wolnej szóstej stycznej do stożkowej, której 5 stycznych 1, 2, 3, 4 i 5 są dane /Pys. 350/



Rys. 356.

Szukam boku
6 sześcioboku opi-
sanego, którego
pozostałe boki 1,
2, 3, 4 i 5
oraz wierzchołek
 $6d \equiv D$ jest
dany. Wiemy, że
wierzchołki przeciw-
ległe 12 i 45
34 i 61, 23 i 56
leżą parami.

na prostych I, II, III, przechodzących przez jeden
punkt /punkt Brianchona/. Połączmy punkty 12 i 45
prostą I, a punkty 34 i $61 \equiv D$, prostą II; punkt
przecięcia prostych I i II jest punktem Brianchona
- B ; przez który przejść musi również prosta III.
łączy ona oczywiście punkt 23 z punktem B , w prze-
cięciu jej z prostą 5 otrzymamy punkt 56, który
wraz z punktem $61 \equiv D$, wyznaczy szukaną styczną 6

Rozwiązanie to może być zastosowane również i wte-
dy, gdy jedna lub dwie pary danych stycznych są zjedno-
czone, t.j. gdy dane są 4 styczne i punkt zetknięcia
na jednej z nich, lub gdy dane są 5 styczne i punkty

zestknięcia na dwóch z nich. Styczne, na których dane są punkty zetknięcia opatrujemy poprostu dwoma numerami kolejnymi np. 56, dany punkt zetknięcia na tej stycznej uważamy za punkt przecięcia stycznych 5 i 6

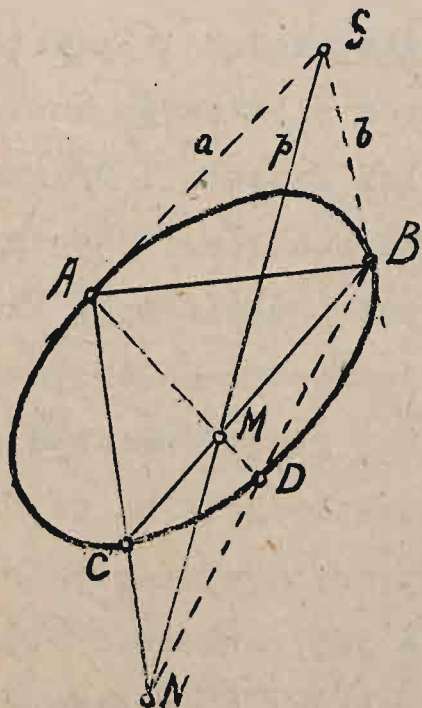
§ 185. Twierdzenia Staudta. Mając 5 punktów, albo pięć stycznych rzeczywistych stożkowej, możemy na zasadzie twierdzeń Steinera lub Pascala i Brianchona wykreślić dowolną ilość nowych punktów i stycznych stożkowej - przytem z 5 danych punktów mogą każde dwa być zjednoczone /wtedy dana jest styczna w tym punkcie/ albo z 5 danych stycznych mogą każde dwie być zjednoczone /wtedy dany jest punkt zetknięcia na tej stycznej/. Powstaje pytanie, - czy można wyznaczyć stożkową /t.j. wykreślić dowolną ilość jej punktów i stycznych/ jeżeli z pomiędzy pięciu danych jej elementów /5 punktów lub 5 stycznych/ dwa, albo dwa i jeszcze dwa, są urojone sprzężone, - t.j. jeżeli zamiast dwóch punktów rzeczywistych dana jest biegunowa involucja eliptyczna na prostej zewnętrznej, albo jeżeli zamiast dwóch stycznych rzeczywistych dana jest biegunowa involucja eliptyczna dokoła punktu wewnętrznego? Odpowiedź na to pytanie dają twierdzenia Staudta.

I. Punkty, w których dwa boki trójkąta wpisanego

w stożkową przecinają prostą sprzężoną z trzecim bo-
kiem są sprzężone. - Niech będzie /Rys.357/ trójkąt

ABC wpisany w stożkową i

niechaj punkt S
będzie biegunem
boku AB . Po-
prowadźmy przez
punkt S jakakol-
wiek prostą p ;
trzeba dowieść, że
punkty M i N
w których ta pro-
sta przecina bo-
ki BC i AC
są biegunowo sprzę-
żone. Połączmy BN
prosta BN jest
sieczną stożkowej



Rys. 357.

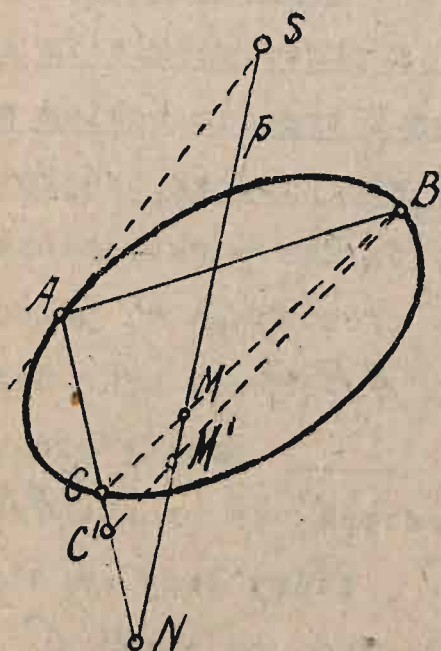
/§ 159/ i przecina ją zatem jeszcze w jednym punkcie
. Połączmy AD ; powiadam, że AD przechodzi
przez punkt M . W samej rzeczy, - w czworokącie
zupełnym wpisanym $ABCD$ dwa punkty przekątne M i
 N i biegun boku AB muszą leżeć na jednej prostej
/§ 176/, t. j. trzy proste AD , BC i SN muszą przecinać się w jednym punkcie.

dzić przez jeden punkt M . Punkty M i N , jako wierzchołki trójkąta biegunowego są sprzężone.

II. /Odwrotne względem I/. Jeżeli dwa wierzchołki trójkąta leżą na stożkowej, a przeciwległe im boki przecinają prostą, sprzężoną z trzecim bokiem w punktach sprzężonych, to trzeci wierzchołek trójkąta leży także na stożkowej. Niech będą dwa punkty stożkowej

A i B /Rys.358/, a na prostej p , przechodzącej przez biegun S prostej AB niech będą dane dwa punkty biegunowo sprzężone M i N ; trzeba dowieść, że proste AN i BM przecinają się w punkcie C , który leży na stożkowej. Przypuśćmy, że jest inaczej, t.j. że punkt C nie leży na stożkowej. W takim razie prosta AN która jest sieczną / bo nie jest styczną AS , § 159 / musiałaby przeciąć stożkową w pewnym punkcie C' , różnym od C . Połączymy BC' , otrzymalibyśmy na prostej p pewien punkt M' , który byłby różny od M i na zasadzie twierdzenia I sprzężony z N , co nie jest możliwe.

III. /wzajemne względem I/. Proste, które łączą dwa wierzchołki trójkąta opisanego na stożkowej z punktem sprzężonym z trzecim wierzchołkiem, są sprzężone.



Rys. 358.

Niech będzie trójkąt

SUV /Rys. 159/

opisany na stożkowej

i niechaj S będzie

biegunową wierzchoł-

ka S . Obierzmy na

prostej S punkt ja-

kikolwiek P ; trze-

ba dowieść, że pro-

ste m i n , które

rzucają punkt P z

wierzchołków U i

V są sprzężone.

Punkt T , w któ-

rym prosta n prze-

cina styczną b , jest punktem zewnętrznym /§ 160/,

można więc z niego wyprowadzić jeszcze jedną styczną

d . Powiadam, że prosta m przechodzi przez punkt X

w którym d przecina styczną a . W samej rzeczy, w

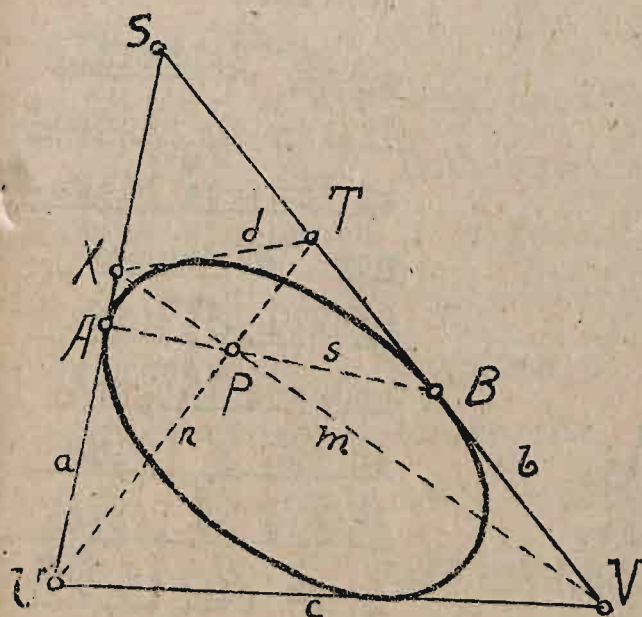
czworoboku zupełnym opisanym $abcd$ dwie przekątne m i

n i biegunowa S wierzchołka S muszą przechodzić

przez jeden punkt P /§ 176/, t.j. trzy punkty X, V i P

muszą leżeć na jednej prostej m . Proste m i n , ja-

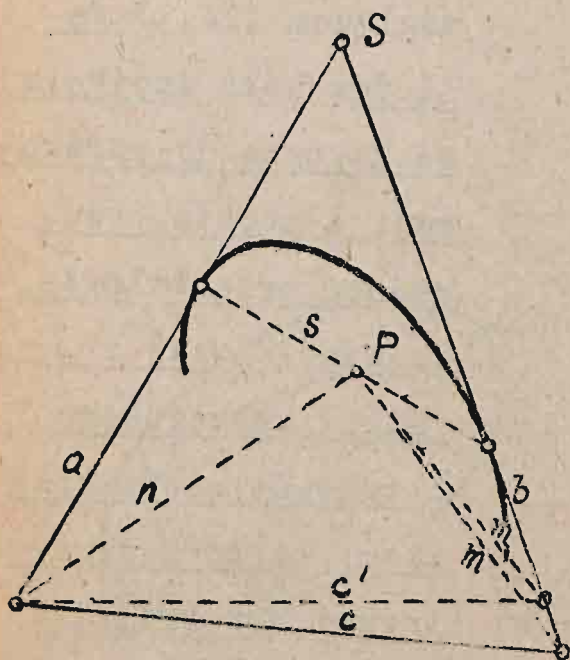
ko dwa boki trójkąta biegunowego są sprzężone.



Rys. 359.

IV. /odwrotne wzglę-
dem III i wzajemne
względem II/. Jeże-
li dwa boki trójkąta
są styczne do stożko-
wej, a proste, rzu-
cające przeciwległe
im wierzchołki z
punktu sprzężonego
z trzecim wierzchoł-
kiem, są sprzężone, to
trzeci bok trójkąta
jest także styczny do
stożkowej.

Niech będą dwie styczne do stożkowej a i b /Rys. 360/
oraz dwie proste sprzężone m i n , wychodzące z punk-
tu P , leżącego na biegunowej S punktu ab ; trzeba
dowieść, że prosta c , która łączy punkty a i b na
jest styczną dla stożkowej. Przypuśćmy, że jest ina-
czej, t.j. że prosta c nie jest styczną do stożkowej.
W takim razie z punktu a na, który jest zewnątrz
/ § 160 /, możnaby wyprowadzić do stożkowej pewną
styczną c' różną od c . Prosta m' rzucająca punkt b z
punktu B byłaby różna od m i na zasadzie twierdze-



Rys. 360.

nia III sprzężona z n , co nie jest możliwe.

§ 186. ZADANIE.

Wykreślić stożkową, mającą biegunową S danego punktu S , inwolucję biegunową na S , lub dokoła S , oraz jeden punkt A stożkowej.

Jeżeli dana inwolucja jest hiper-

boliczna, to prosta jest sieczną, a punkty podwójne S_1 i S_2 tej inwolucji są rzeczywistymi punktami stożkowej, proste zaś S_1 i S_2 które je łączą z biegunem są rzeczywistymi stycznymi do stożkowej w tych punktach. Jeżeli dana inwolucja jest eliptyczna, to S jest prostą zewnętrzną, a punkty podwójne inwolucji są urojonymi sprzężonymi punktami stożkowej, proste zaś podwójne perspektywicznej inwolucji dokoła bieguna S są urojonymi stycznymi w tych punktach. Rozwiązanie w obu razach jest jednakowe, przy-

puśćmy jednak, że dana inwolucja jest eliptyczna.

Niechaj więc będą dane: punkt A stożkowej, biegunowa S danego punktu S , a na prostej S dwie przegradzające się pary punktów sprzężonych K i K' L i L' /Rys.361/. Połączmy AS i niechaj prosta przetnie biegunową S w punkcie M . Wiemy, że biegunowa S jest miejscem geometrycznym punktów harmonicznie sprzężonych z biegunem S względem punktów przecięcia stożkowej z siecznymi, wychodzącymi z bieguna /§ 164/. Wyznamy tedy punkt A sprzężony harmonicznie z punktem A względem S i M ; punkt A' będzie punktem stożkowej. Połączmy AK i $A'K'$, powiadam, że punkt B , w którym te proste się przecinają, jest punktem stożkowej. W samej rzeczy, dwa wierzchołki A i A' trójkąta $AA'B$ leżą na stożkowej a przeciwległe im boki $A'B$ i AB przecinają prostą, sprzężoną z trzecim bokiem AA' tego trójkąta w punktach sprzężonych; na zasadzie twierdzenia II § 185 trzeci wierzchołek B leży również na stożkowej. Podobnie punkt B' , w którym się przecinają prosta AK' i $A'K$ leży również na stożkowej. Każda para punktów sprzężonych prostej S pozwala w ten sposób wyznaczyć dwa nowe punkty stożkowej. Na zasadzie własności czworokąta $AA'BB'$ wpisanego w stożkową, wynika że prosta BB' przechodzi przez punkt S (§ 169), co

prosta BB przechodzi przez punkt S § 169, co pozwala
~~o~~ wykreślić styczne w punktach B i B' . Punkt
 przecięcia tych stycznych N' jest biegunem prostej BB' ;
 leży on na S , albowiem biegun prostej S leży na BB' .
 Będzie to zatem punkt sprzężony z punktem N , w którym
 prosta BB' przecina S i jako taki może być wynaleziony.

Aby więc po wyznaczeniu punktów B i B' szybko
 znaleźć dostateczną ilość dalszych punktów i stycznych,
 najlepiej postępować tak:

Połączmy BB' i niechaj prosta BB' przetnie S w
 punkcie N ; wyznaczmy punkt N' sprzężony z N i po-
 łączmy go z B i B' , będą to styczne b i b' . Korzy-
 stając z punktów sprzężonych N i N' , znajdziemy dwa
 nowe punkty stożkowej C i C' , będą to, jak wiemy
 punkty przecięcia prostych AN i $A'N'$ oraz AN' i $A'N$.
 Połączmy CC' i niechaj prosta CC' przetnie S w punk-
 cie P ; wyznaczmy punkt P' sprzężony z P ; połączmy
 go z C i C' będą to styczne c i c' . W ten sposób
 postępujemy dalej: a więc korzystając z punktów P i P' ,
 wyznaczmy dwa nowe punkty D i D' , połączmy DD' i t.d.
 Jeżeli dana prosta S będzie prostą niewłaściwą, a inwo-
 lucja dookoła bieguna S' /środką stożkowej/ będzie prosto-
 łatna, to stożkowa będzie kołem, odcinki AS i $A'S$ sta-

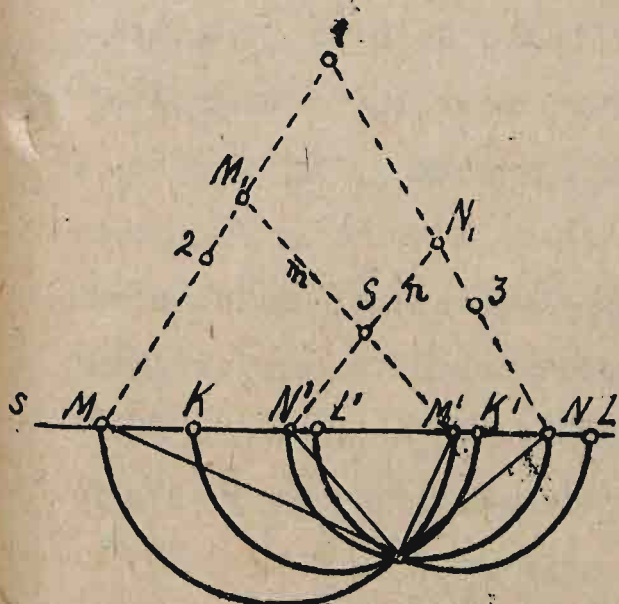
ną się równe, a proste AK i $A'K'$ oraz AH i $A'H$ prostopadłe; odnajdujemy więc znaną własność koła, polegającą na tem, że z punktów jego okręgu widać średnicę AA' pod kątem prostym.

Do tego samego zadania można sprowadzić rozwiązanie zadania wzajemnego:

Wykreślić stożkową, mając biegun S danej prostej S , involucję biegunową dokoła S /lub na S / oraz jedną styczną α stożkowej. W tym celu wystarczy wyznaczyć punkt zetknięcia A na stycznej α /Rys.261/. Wyznaczywszy punkt M' , w którym α przecina S , połączymy punkt M , sprzężony z M' , z biegunem S prostej S ; w przecięciu prostych α i MS leży punkt A .

§ 137. ZADANIE. Wykreślić stożkową mając jej 3 punkty 1, 2 i 3 oraz involucję biegunową na danej prostej S . Zadanie to dałoby się sprowadzić do poprzedniego, gdybyśmy zdołali wyznaczyć biegun S prostej S . Moglibyśmy wtedy bowiem uważać za dane: biegunową S danego punktu S , involucję biegunową na S /lub perspektywiczną z nią involucję biegunową dokoła S / oraz jeden punkt stożkowej, naprz. 1. Dla wykreślenia bieguna prostej S wystarczy

znaleźć biegunowe dwóch punktów tej prostej, naprz.
punktów M i N , w których proste 1 i 3 przecina-
ją S /Rys.362/. Aby wykreślić biegunową m punktu M



Rys. 362.

zważmy, że do tej
prostej muszą nale-
żeć: 1/ punkt M
sprzężony harmonicz-
nie z M względem
1 i 2 2/ punkt
 M' sprzężony z M
w danej inwolucji
biegunowej. Podobnie
biegunowa n punktu
 N łączy punkty N'

i N' , z których pierwszy jest harmonicznie sprzężo-
ny z N względem 1 i 3, a drugi jest sprzężony z N .
w danej inwolucji biegunowej. Przecięcie prostych m
i n jest biegunem S prostej $MN \equiv S$

Jeżeli daną prostą S będzie prosta niewłaściwa,
a dana na niej inwolucja biegunowa będzie inwolucją
kierunków prostopadłych, t.j. gdy stożkowa stanie się
kołem, to stosując podane rozwiązanie, odnajdziemy
znaną konstrukcję środka koła, którego dane są trzy
punkty 1, 2 i 3. W samej rzeczy punkty M i N stana

się niewłaściwe, punkty M i N , będą zatem środkami cięciw 12 i 13 . Aby więc znaleźć biegun prostej niewłaściwej względem koła t.j. jego środek, należy w środkach cięciwy 12 i 13 wystawić do nich prostopadłe i wyznaczyć ich przecięcie; jest to powszechnie znane wykreślenie środka koła, opisanego na trójkącie 123 .

Ta sama konstrukcja da się zastosować również wtedy, gdy z pośród trzech danych punktów rzeczywistych dwa, np. 1 i 2 , są zjednoczone, t.j. gdy dane są dwa punkty 1 i 2 , styczna w jednym z nich, np. w 1 oraz inwolucja biegunowa na prostej 3 . Biegunowa m punktu M , w którym dana styczna przecina S , przechodzi wtedy przez punkt 1 .

Zupełnie w taki sam sposób rozwiązalibyśmy zadanie wzajemne:

Wykreślić stożkową, mającą 3 styczne $1, 2$ i 3 oraz inwolucję biegunową dokoła danego punktu S , -

przytem z pośród stycznych rzeczywistych $1, 2$ i 3 dwie mogłyby być zjednoczone, t.j. mogą być dane dwie styczne, punkt zetknięcia na jednej z nich oraz inwolucja biegunowy dokoła danego punktu S .

§ 188. ZADANIE. Wykreślić stożkową, mając jej punkt oraz dwie involucje biegunowe na dwóch prostych s i t . Wykreślimy na prostych s i t punkty S i T , które są sprzężone w danych involucjach z punktem P przecięcia prostych s i t ; prosta ST będzie biegunową p punktu P . Jeżeli oznaczymy literami B i C punkty przecięcia siecznej p ze stożkową, to na zasadzie twierdzenia I Staudta proste AB i AC przetną zarówno prostą s , jak i prostą t w punktach sprzężonych, skąd wynika, że proste AB i AC stanowią parę prostych sprzężonych zarówno w involucji rzucającej z punktu A involucję biegunową na prostej s , jak i w involucji, rzucającej z tego samego punktu involucję biegunową na prostej t /§ 142/.

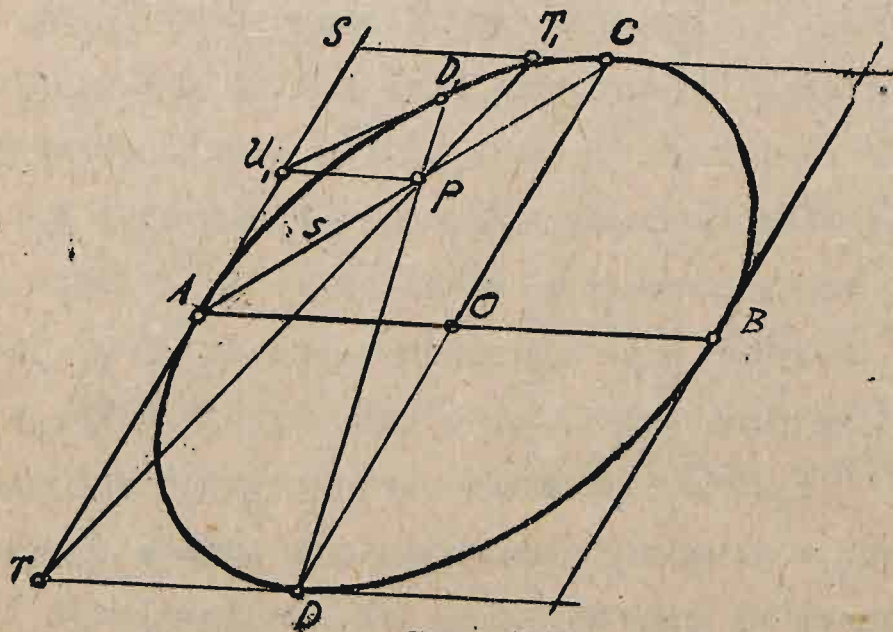
Tak samo rozwiązujemy zadanie wzajemne:

Wykreślić stożkową, mając jej styczną ℓ oraz dwie involucje biegunowe dokoła dwóch punktów S i T .

Ze wszystkich dotychczas rozważanych przypadków wynika zatem:

Stożkowa jest wyznaczona przez 5 punktów lub przez 5 stycznych, które mogą być parami urojone, sprzężone lub zjednoczone.

§ 189. ZADANIE. Wykreślić elipsę, mając parę średnic sprzężonych AB i CD /Rys.363./



Rys. 363.

Poprowadzić przez punkty A i B równoległe do CD , a przez punkty C i D równoległe do AB ; otrzymamy równoległobok, opisany na stożkowej. Wystarczy wykreślić łuk elipsy zawarty pomiędzy punktami A i C ; pozostałą część krzywej można wykreślić na zasadzie symetrii ukośnej względem średnic AB i CD oraz na zasadzie symetrii względem środka O . Zauważmy trójkąt STU^∞ którego wierzchołek U^∞ jest punktem niewłaściwym średnicy AB ; biegunowa S wierzchołka S jest prostą AC ; obracając na niej

punkt dowolny P , rzućmy go z dwóch pozostałych wierzchołków U^∞ i T na boki przeciwległe ST i SU^∞ i połączmy rzuty U_1 i T_1 ; prosta U_1T_1 będzie styczną do stożkowej. Ponieważ w czworoboku opisanym o wierzchołkach U^∞, T, U_1 i T znamy punkt zetknięcia D na boku TU^∞ , więc prosta DP wyznaczy na przeciwległym boku U_1T_1 , punkt zetknięcia D . § 183, 3/
Przesuwając punkt P wzdłuż odcinka AC otrzymamy dowolną ilość stycznych i punktów łuku elipsy między punktami A i C . Wykreślenie powyższe ma tę ważną zaletę, że wszystkie punkty pomocnicze zawarte są wewnątrz równoległoboku opisanego na elipsie.

§ 190. Własności ogniskowe stożkowych. Punkty, dokoła których inwolucja biegunowa jest prostokątną, nazywamy ogniskami. Urojone sprzężone proste podwójne tej inwolucji, t.j. proste jednorodne /§ 146/ wychodzące z ogniska są styczne do stożkowej. Jak wiemy, wszystkie proste jednorodne przechodzą przez punkty kołowe, ogniska są to więc punkty przecięcia dwóch par stycznych urojonych, wyprowadzonych do stożkowej z obu punktów kołowych. Styczne te tworzą czworobok, którego dwa wierzchołki są punktami kołowymi, a pozostałe cztery - ogniskami stożkowej.

Srodek koła jest jego ogniskiem, albowiem inwo-

lucja biegunowa dokoła tego punktu jest prostokątną. Jak zobaczymy niebawem, w środku koła są zjednoczone wszystkie cztery jego ogniska.

Aby znaleźć rzeczywiste jego ogniska stożkowej, która nie jest kołem, ustalmy kilka własności ognisk, które wynikają z ich określenia.

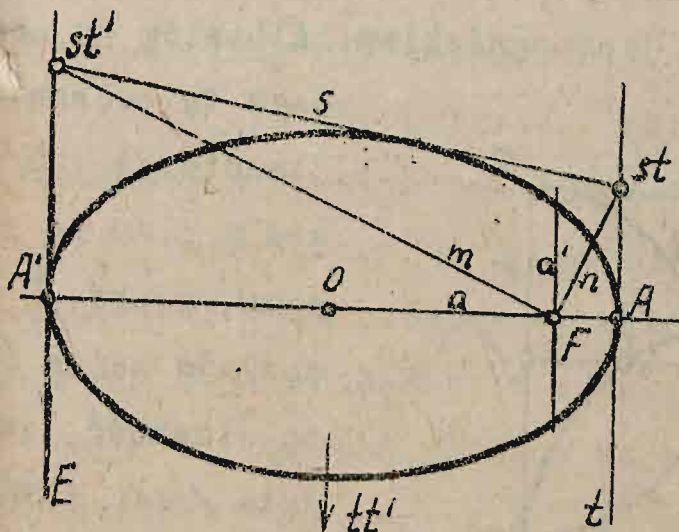
1/ Ponieważ involucja biegunowa dokoła każdego ogniska jest prostokątną, a więc eliptyczną, więc każde ognisko rzeczywiste jest punktem wewnętrznym stożkowej.

2/ Każde ognisko rzeczywiste musi leżeć na jednej osi. W samej rzeczy niechaj punkt wewnętrzny F będzie ogniskiem. Połączmy go ze środkiem O stożkowej. Na zasadzie określenia ogniska, prostą sprzężoną z prostą $FO \equiv a$ w involucji biegunowej dokoła F jest prosta a' prostopadła do FO . Średnica FO ma więc tę własność, że jedna, a więc wszystkie cięciwy z nią sprzężone są do niej prostopadłe, jest to więc oś stożkowej.

3/ Ponieważ ognisko F jest punktem zewnętrznym stożkowej, więc oś FO , na której ono leży, musi przecinać stożkową; jeżeli zatem stożkowa jest hyperbolą, to rzeczywiste ogniska mogą tylko leżeć na osi głównej.

Niech będzie stożkowa o środku właściwym t.j.

elipsa lub hyperbola /Rys. 364./ i niech F będzie jej ogniskiem. W wierzchołkach A i A' , w których oś



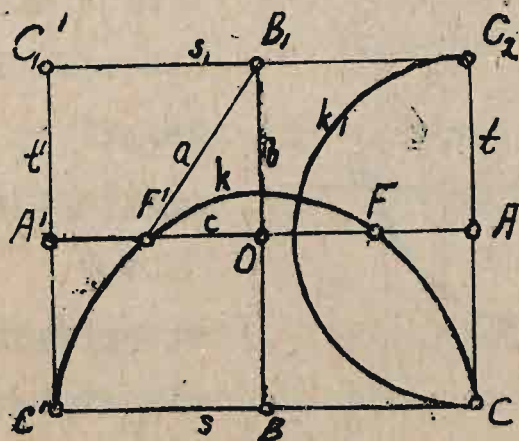
Rys. 364.

FO przecina stożkową, poprowadźmy styczne t i t' ; są to proste równoległe do a' , a więc prostopadłe do AA' . Po-
prowadźmy trzecią styczną jakkolwiek s i zastosujmy twier-

dzenie III Staudta /§ 187/ do opisanego na stożkowej trójkąta stt' . Biegunową wierzchołka tt' jest oś AA' ; proste, które rzucają pozostałe dwa wierzchołki st i st' z każdego punktu osi AA' są sprzężone, a więc na zasadzie określenia ogniska, wzajemnie prostopadłe. Stąd twierdzenie:

Odcinek stycznej s , zawarty pomiędzy stycznymi t i t' w wierzchołkach A i A' stożkowej, jest widziany z każdego ogniska leżącego na AA' pod kątem prostym.

Nawzajem, jeżeli istnieje na osi AA' punkt F' z którego odcinek stycznej zawarty pomiędzy stycznymi w wierzchołkach A i A' widziany jest pod kątem prostym - to ten punkt jest ogniskiem. Albowiem na zasadzie twierdzenia



Rys. 365.

Standta /§ 185/ proste n i m są sprzężone, punkt F posiada zatem tę własność, że dwie $\angle aa'$ i $\angle mn$ a więc wszystkie pary prostych

sprzężonych przezeń przechodzących są prostokątne.

Wyznamy ogniska elipsy /Rys. 365/, której dane są cztery wierzchołki: A , A' , B i B' .

Szukajmy najpierw ognisk, leżących na wielkiej osi.

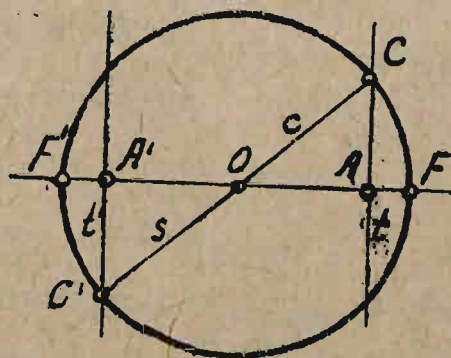
Prowadźmy w wierzchołkach A , A' i B styczne

t , t' i s . Pierwsze dwie są równoległe do BB' , trzecia jest równoległa do AA' . Szukane ogniska będą punktami osi AA' , z których odcinek CC' stycznej s widziany jest pod kątem prostym. Jeżeli tedy na odcinku $CC' = AA'$ zakreślamy koło k jak

na średnicy, to punkty przecięcia tego koła z osią AA' będą ogniskami. Na osi AA' leżą dwa ogniska rzeczywiste F i F' , albowiem promień koła k jest większy niż odległość jego środka od osi AA' .

Aby znaleźć ogniska, leżące na małej osi BB_1 , trzeba by wyznaczyć punkty przecięcia tej osi z kołem k , zakreślonym na prostej CC_1 , jak na średnicy. Punkty te będą urojone sprzężone, albowiem promień koła k , jest mniejszy od odległości jego środka od osi BB_1 . Ogniska, leżące na osi BB_1 , są zatem urojone sprzężone.

Jeżeli osie AA' i BB_1 są równe, t.j. gdy elipsa jest kołem, to wszystkie cztery ogniska są zjednoczone w środku koła, albowiem każde z kół k i k_1 jest styczne do jednej z osi AA' i BB_1 .



Rys. 366.

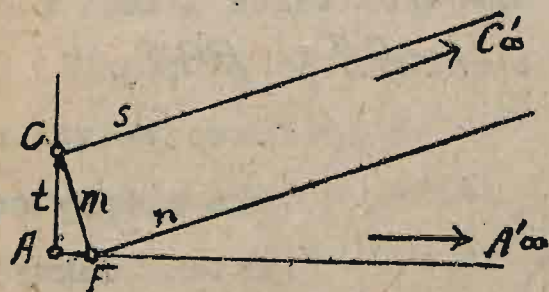
Rzeczywiste ogniska elipsy są to zatem punkty, które leżą na wielkiej osi po obu stronach środka w odległości

$$c = \sqrt{a^2 - b^2};$$

jeżeli, jak zwykle

oznaczymy $OA = a$, $OB = b$.

Aby wyznaczyć rzeczywiste ogniska hyperboli /Rys. 366/, prowadźmy znowu w wierzchołkach głównej osi A i A' styczne t i t' , a za trzecią styczną uważajmy asymptotę s , która niechaj przecina tamte styczne w punktach C i C' . Na odcinku CC' zakresłmy koło k jak na średnicy, punkty jego przecięcia z osią AA' będą ogniskami F i F' . Hyperbola posiada zatem również dwa i tylko dwa ogniska rzeczywiste. Odległości tych punktów od środka O równe są promieniowi koła k , t.j. połowie odcinka CC' . Jeżeli przez analogję z elipsą długość odcinka AC oznaczmy przez b , to $c = \sqrt{a^2 + b^2}$; Dla wyznaczenia ognisk



Rys. 367

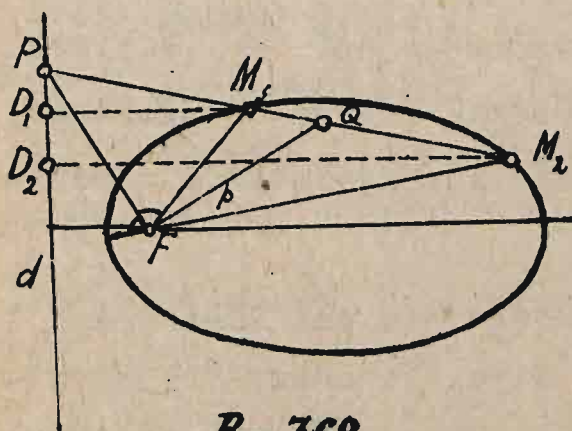
paraboli /Rys. 367/ poprowadźmy w wierzchołku właściwym A styczną t ; styczna t w wierzchołku niewłaściwym jest prostą niewłaściwą. Jeżeli dana

jest styczna jakakolwiek s , przecinająca t w punkcie C i posiadająca kierunek $C'\infty$, to ogniskiem będzie taki punkt F osi $AA'\infty$, z którego $CC'\infty$

widać pod kątem prostym. Jeżeli w punkcie C wystawimy do S prostopadłą m , to punkt F w którym m przecina AA'^{∞} , będzie ogniskiem paraboli. Ponieważ z każdego innego punktu właściwego osi AA'^{∞} odcinek CC'^{∞} byłby widziany pod kątem różnym od prostego, więc punkt F jest jedynym rzeczywistym i właściwym ogniskiem paraboli.

Biegunowe ognisk nazywają się kierownicami. W elipsie i hyperboli istnieją dwie kierownice rzeczywiste, są to proste zewnętrzne, symetryczne względem środka i prostopadłe do osi /wielkiej w elipsie, głównej w hyperboli. W paraboli istnieje tylko jedna kierownica właściwa, jest to prostopadła do osi w punkcie symetrycznym z ogniskiem względem wierzchołka.

Twierdzenie. Stosunek odległości punktów stożkowych od ogniska i jego biegunowej /kierownicy/ jest stały. Weźmy dwa jakiegokolwiek punkty stożkowej M_1 i M_2 /Rys. 368/ niechaj sieczna M_1M_2 przetnie biegunową d ogniska F /kierownicę/ w punkcie P ; biegunowa p punktu P przejdzie przez ognisko F /§ 151/ i przetnie sieczną M_1M_2 w punkcie Q , który jest harmonicznie sprzężony z P względem M_1 i M_2 ; proste FP i FQ jako sprzężone i wychodzące z ogniska są wzajemnie prostopadłe. Czwórka prostych



Rys 368.

$F(M_1 M_2 PQ)$

rzucająca harmo-
niczną czwórkę

$M_1 M_2 P Q$

jest harmoniczną;
ponieważ zaś pro-
ste sprzężone FP
i FQ są wza-
jemnie prostopa-
dłe, więc są one
dwusiecznymi ką-

tów między prostymi FM_1 i FM_2 / § 128/; w trójką-
cie $FM_1 M_2, FP$ jest jedną z dwusiecznych kąta F , a
więc $\frac{FM_1}{FM_2} = \frac{PM_1}{PM_2} = \frac{M_1 D_1}{M_2 D_2}$; przestawiając wyrazy
średnie w proporcji, złożonej ze stosunków pierwszego
i trzeciego, otrzymamy

$$\frac{FM_1}{M_1 D_1} = \frac{FM_2}{M_2 D_2}; \text{ c. b. d. o}$$

Wartość tego stałego stosunku nazywamy mimośrodem
stożkowej i oznaczamy literą e ; biorąc punkt M_1 ,
w jednej z wierzchołków stożkowej łatwo obliczyć, że
dla elipsy i hyperboli $e = \frac{c}{a}$, gdzie c jest odleg-
łością ogniska od środka stożkowej i równa się $\sqrt{a^2 - b^2}$
dla elipsy, a $\sqrt{a^2 + b^2}$ dla hyperboli. Mimośród jest

przeto mniejszy od $\frac{1}{2}$ dla elipsy, większy od $\frac{1}{2}$ dla hyperboli i równy $\frac{1}{2}$ dla paraboli.

TWIERDZENIE. Styczna i normalna w każdym punkcie stożkowej są dwusiecznymi kątów między prostymi, które łączą ten punkt z ogniskami.

a/ Niech będzie elipsa o osiach AA' i BB' ,

/Rys.369/. Wyznamy jakąkolwiek styczną m do elipsy

i jej punkt zetknięcia M

W tym celu /§179, II,3/ poprowadźmy styczne t, t' i s

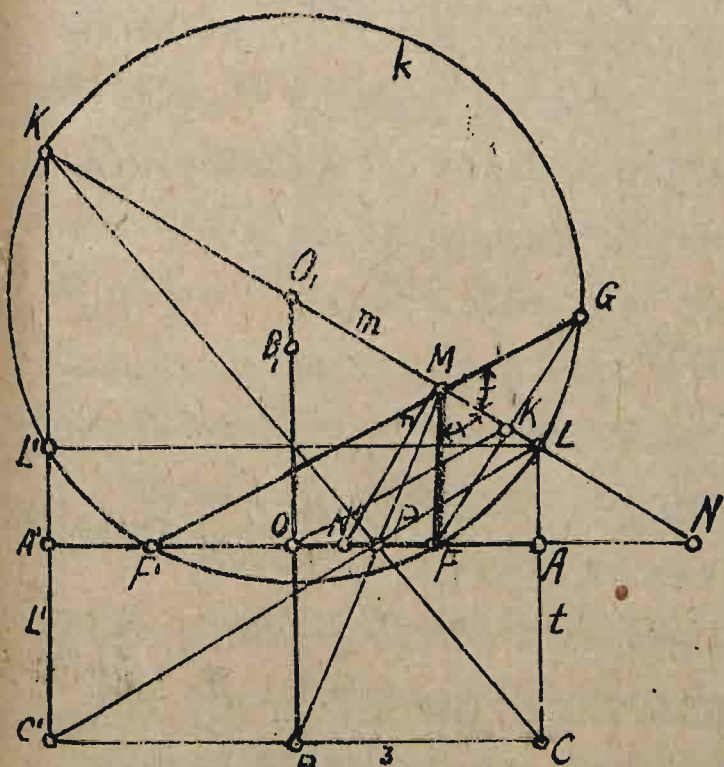
w wierzchołkach

A, A' i B

i obrawszy na osi AA' jakikolwiek punkt P rzućmy go z punktów C i

C' na styczne t i t' ; prosta łącząca rzuty K i L

jest styczną m do stożkowej;



Rys.369.

punkt zetknięcia M znajdziemy w przecięciu prostej m z prostą BP /§ 183,3/; ogniska F i F' otrzymamy w przecięciu osi AA' z kołem K opisanym na KL jak na średnicy. Połączmy FM i $F'M$; trzeba okazać, że styczna m i prostopadła do niej w punkcie M normalna n są dwusiecznymi kątów pomiędzy FM i $F'M$. W trójkącie $CC'P$ środkowa PB i równoległa do boku CC' przegradzają harmonicznie pozostałe boki PC i PC' /§ 134/, stąd wniosek, że czwórka punktów $KLMN$ jest harmoniczna. Normalna n jest biegunową punktu N względem koła K , gdyż jest to prostopadła do średnicy KL przechodząca przez punkt sprzężony harmonicznie z punktem N względem końców tej średnicy. Stąd wynika, że czwórka punktów $FF'NN'$ jest harmoniczna /gdyż punkty F i F' są punktami przecięcia siecznej NO z kołem K , a punkt N leży na biegunowej punktu N' /§ 174/, a więc rzucająca ją grupa prostych $M(FF'NN')$ jest też harmoniczna. Ale wiadomo /§ 128/, że jeżeli dwie proste harmonicznie sprzężone m i n są wzajemnie prostopadłe, to są one dwusiecznymi kątów między pozostałymi prostymi MF i MF' c.b.d.o.

WNIOSEK I. Suma odległości każdego punktu elipsy od obu ognisk równa się wielkiej osi. Przedłużmy

$F'M$ o długość $MQ' = MF$; /Rys. 369/ tak że
 $F'G = F'M + FM$ Dzięki symetrii punktów F i G

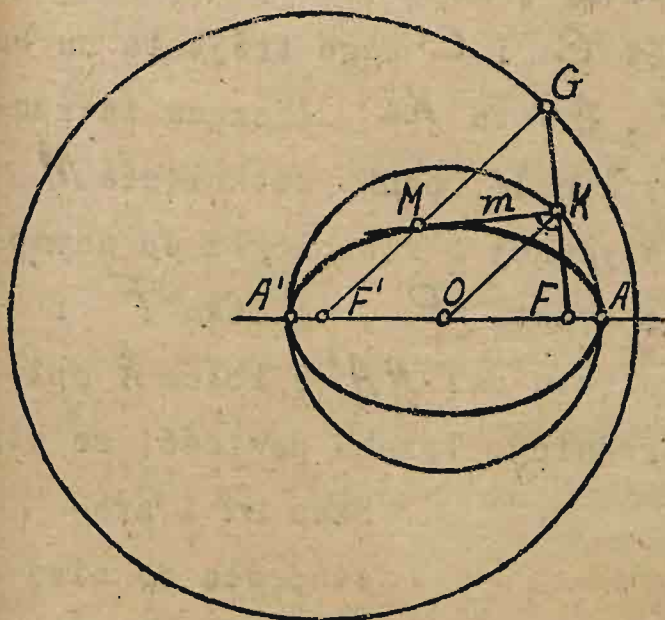
$F'G = FM + FM$ Dzięki symetrii punktów F i G względem średnicy KL punkt G leży na kole k , łuki $F'L'$, FL i LG są równe, skąd wynika $F'G = LL' = AA'$

Wniosek 2.

Gdy punkt M opisuje elipsę, punkt G opisuje koło o środku F i promieniu:

FIG - AA'

/koło kierowni-
cze/, a punkt
 H koło o środ-
ku O i pro-
mieniu $OH =$
 $= OA = OA'$;

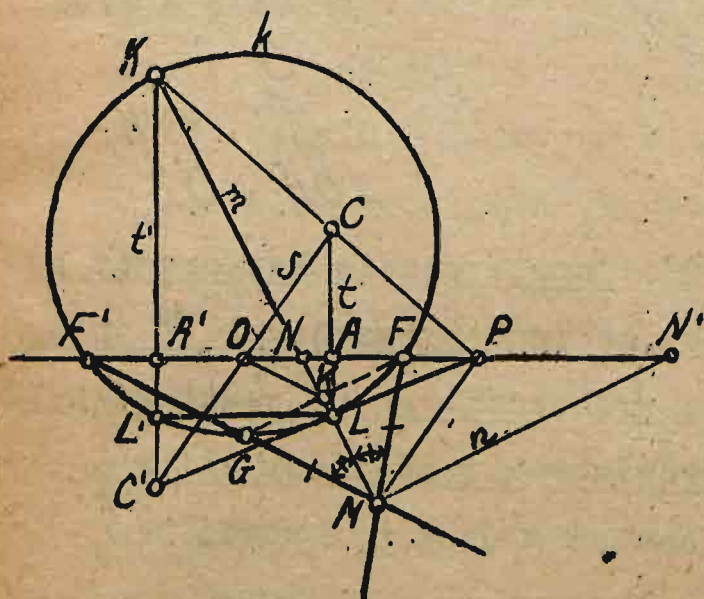


Rys. 370.

/koło główne/ /Rys.370/. Jeżeli przeto kąt prosty po-
rusza się w ten sposób, że jego wierzchołek H opisu-
je koło, a jedno ramię przechodzi przez punkt wewnętrz-
ny F tego koła, to drugie ramię powłóczy elipsę.

b/ Niech będzie dana oś główna hyperboli AA'

oraz asymptota S /Rys.271/. Wyznaczymy w taki sam sposób, jak w przypadku elipsy, styczną m do hiperboli i jej punkt zetknięcia M . Styczne t i t' w wierzchołkach A i A' oraz asymptota S stanowią trójkąt opisany na hiperboli; na biegunowej wierzchołka tt' tj. na osi głównej AA' obierzmy jakikolwiek punkt P i rzućmy go z wierzchołków C i C' tego trójkąta na boki przeciwległe t i t' . Prosta KL łącząca te rzuty będzie styczną m /§ 195, I/; punkt zetknięcia M leży w przecięciu tej stycznej z równoległą do asymptoty S wyprowadzoną z punktu P , ogniska F i F' znajdziemy w przecięciu osi AA' z kołem k opisanem na KL jak na średnicy. Trzeba dowieść, że sty-



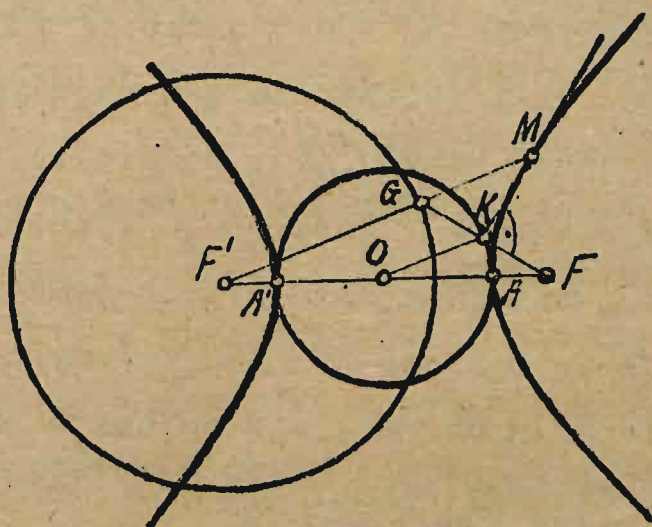
Rys. 371.

czna m i prostopadła do niej normalna n do hiperboli w punkcie M są dwusiecznymi kątów pomiędzy FM i $F'M$. -

W trójkącie $CC'P$ środkowa PO

równoległa do boku CC' przegradzają harmonicznie boki PC i PC' , stąd wniosek, że czwórka punktów $KL MN$ jest harmoniczna. Normalna n jest biegunową punktu N względem koła k , skąd wynika, że czwórka punktów $FF'NN'$ i czwórka prostych $M(FF'NN')$ są harmoniczne. Ponieważ proste m i n są wzajemnie prostopadłe, więc są one dwusiecznymi kątów między MF i MF' , c.b.d.o.

Wniosek 1. Różnica odległości każdego punktu hyperboli od obu ognisk równa się osi głównej. Odmierzmy $MG = MF$ (Rys. 371/ zak., że $F'G = F'M - FM$). Dzięki symetrii punktów F i G względem średnicy KL punkt G leży na kole k , łuki $F'L' = FL$ i LG są równe, skąd wynika: $F'G = LL' = AA'$.



Rys. 372.

Wniosek 2. Gdy punkt M opisuje hyperbolę, punkt G opisuje koło o środku F' i promieniu $F'G = AA'$ a punkt H koło o środku O i promienia

FMN jest równoramienny bo $MH = NH$ i

$HF \perp MN$ /, stąd wynika $u = v = \nu$, c.b.d.o.

Gdy kąt prosty porusza się w ten sposób że jego wierzchołek H opisuje prostą t , a jedno ramię przechodzi przez punkt F nie leżący na t , to drugie ramię powłóczy parabolę.

Kierownica d paraboli, t.j. biegunowa ogniska F jest prostopadłą do osi, wystawioną w punkcie D symetrycznym z ogniskiem F względem wierzchołka A . Odległość każdego punktu M paraboli od ogniska i od kierownicy są równe, co już wiemy / $MF = MG$; /.

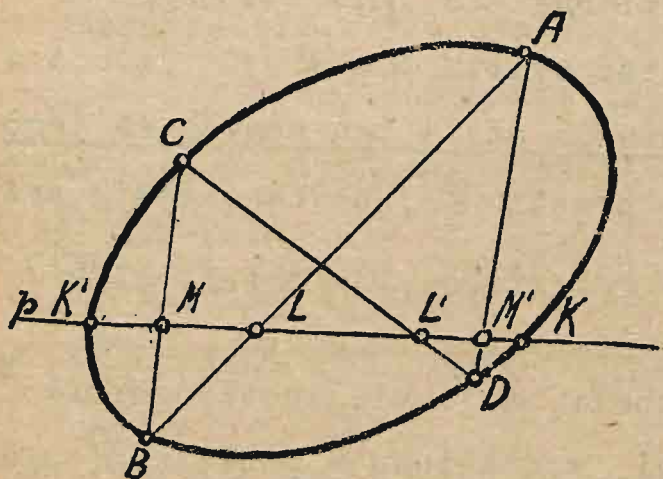
§ 191. Twierdzenia Desargues'a. I. Punkty, w których dowolny sieczna przecina stożkową, oraz punkty w których ta sieczna przecina boki przeciwległe czworokąta wpisanego w stożkową, stanowią 3 pary punktów

sprzężonych inwolucji. Z wierzchołków przeciwległych A i C czworokąta wpisanego $ABCD$ /Rys. 374/

rzucimy pozostałe 4 punkty stożkowej K, K', B i D

Na zasadzie § 177, I czwórki prostych rzucających te punkty z wierzchołków A i C są rzutowe; przecięcie tych czwórek prostą p stanowić przeto będzie dwie czwórki punktów na wspólnej podstawie:

$$p(KK'LM) \propto p(KK'ML');$$



Rys. 374.

Ale drugą z
tych czwórek
jest rzutowa
z czwórką

$$K'K'L'M$$

/bo dwustosunki

$$/KK'ML/$$

$$\text{ i } /K'K'L'M/$$

są równe, /§ 125/
skąd wynika:

$p /KK'LM' / \propto /K'KL'M /$. Ponieważ punk-
ty K i K' odpowiadają sobie w tych czwórkach podwój-
nie, więc wszystkie inne pary punktów odpowiednich, a
więc L i L' , M i M' również odpowiadają sobie
podwójnie, t.j. są w inwolucji /§ 142/, c-b-d.o./ Inwo-
lucji tej nie należy oczywiście mieszać z inwolucją
biegunową na prostej p /.

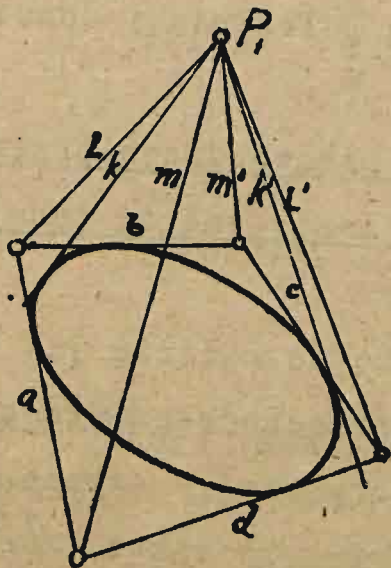
Twierdzenie powyższe pozostanie w mocy jeszcze
wtedy, gdy sieczna p stanie się styczną do stożkowej.
W punkcie zetknięcia zostaną wtedy zjednoczone oba
punkty K i K' , skąd wynika:

Punkt zetknięcia stycznej ze stożkową jest jednym
z punktów podwójnych inwolucji, którą na tej stycznej
wyznaczają boki przeciwległe dowolnego czworokąta wpi-

sanego w stożkową.

Posługując się zasadą dwoistości dowiedlibyśmy twierdzenia wzajemnego /Rys.375/.

II. Styczne wyprowadzone do stożkowej z dowolnego punktu zewnętrznego oraz proste, rzucające z tego punktu wierzchołki przeciwległe czworoboku opisanego na stożkowej, stanowią trzy pary prostych sprzężonych inwolucji.



Rys.375.

Twierdzenie Desargues'a, podobnie, jak twierdzenie Pascala i Brianchona wyrażają zależność linjową między 6 punktami lub 6 stycznymi stożkowej. Dlatego też na tych twierdzeniach można oprzeć jeszcze jeden sposób wykreślenia linjowe-

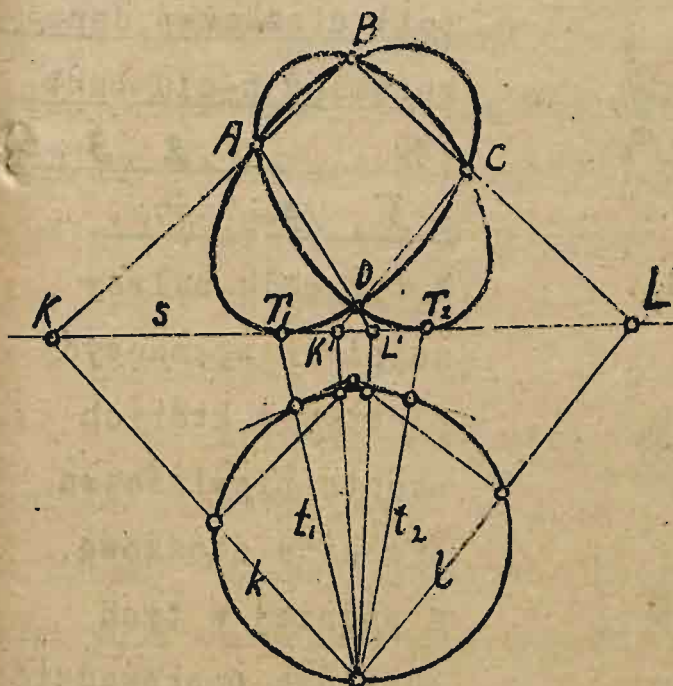
go stożkowej przechodzącej przez 5 danych punktów lub stycznej do 5 danych prostych.

§ 192. Zagadnienie 2-go stopnia. Wyznaczenie stożkowej przez 5 jej elementów tego samego rodzaju jest

zagadnieniem, które w każdym przypadku ma jedno i tylko jedno rozwiązanie i da się uskutecznić zapomocą konstrukcji linjowej t.j. bez użycia cyrkla i ekierki. Mówimy o takich zagadnieniach, że są pierwszego stopnia. Poniżej podajemy kilka przykładów zagadnień drugiego stopnia, t.j. takich, które mają wogóle dwa rozwiązania. Zagadnienia te wymagają użycia cyrkla, a zapomocą konstrukcji linjowej dadzą się rozwiązać jedynie wtedy, gdy w płaszczyźnie rysunku mamy wykreślone koło w dowolnem zresztą położeniu i dowolnej wielkości /Steiner/.

I. Wykreślić stożkową, przechodzącą przez 4 dane punkty A, B, C i D i styczną do danej prostej s .

Zadanie to sprowadzi się do zadania już rozwiązanego: "Wykreślić stożkową przechodzącą przez 5 danych punktów, jeżeli zdołamy na stycznej wyznaczyć punkt zetknięcia T ". Zauważmy, że czworokąt $ABCD$ /Rys.387/ jest wpisany w stożkową, na zasadzie artykułu poprzedniego: punkt zetknięcia na stycznej s jest jednym z dwóch punktów podwójnych inwolucji $KK'LL'$ którą wyznaczają boki przeciwległe czworokąta $ABCD$. Zależnie od tego, czy inwolucja ta jest hyperboliczna, paraboliczna lub eliptyczna, znajdziemy dwa, jedno lub "zero" rozwiązań.



Rys. 376.

Zupełnie tak samo rozwiążemy zadanie wzajemne:

II. Wykreślić stożkową styczną do czterech danych prostych

a, b, c i l i przechodzącą przez dany punkt S . Punkt S łączy z wierzchołkami przeciwległymi czworoboku opi-

sanego $abcd$ i zapomocą koła Steinera znajdujemy proste podwójne inwolucji przez te dwie pary prostych dokoła punktu S wyznaczonej.

III. Znaleść punkty przecięcia prostej ze stożkową, wyznaczoną przez 5 punktów $1, 2, 3, 4$ i 5 lub z punktu S wyprowadzić styczne do stożkowej, wyznaczonej przez stycznych $1, 2, 3, 4$ i 5 .

Pierwsze z tych dwóch zadań wzajemnych rozwiąza-
liśmy już w § 139-/Rys.276/. Zastosujmy to rozwiązanie

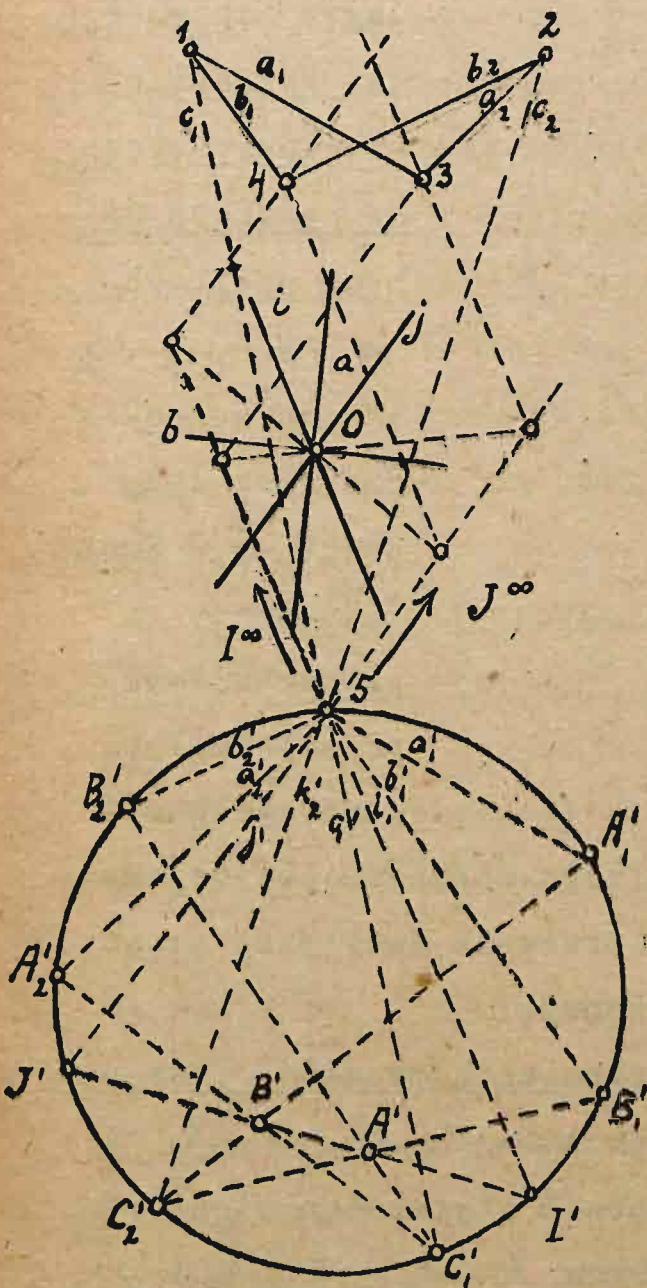
do następującego przypadku szczególnego.

Wykreślić asymptoty stożkowej, danej
zapomocą 5-ciu punktów
1, 2, 3, 4
i 5. /Rys. 377/.

W tym celu należy najpierw wyznaczyć punkty, w których prosta niewłaściwa przecina stożkową, a później w tych punktach poprowadzić styczne /§ 163/. Dla rozwiązania pierwszej części zadania tworzymy pęki rzutowe

$$1(a, b, c, \dots) \times 2(a_2, b_2, c_2, \dots)$$

które rzucają z punktów 1 i 2 wszystkie punkty stożkowej. Proste a, a_2, b, b_2, c, c_2 wyzna-



Rys. 377.

szają na prostej niewłaściwej 3 pary punktów t.j. kierunków odpowiednich; należy znaleźć kierunki podwójne t.j. asymptotyczne. Przez punkt jakikolwiek np. przez 5 prowadzimy koło Steinerja i z jego pomocą wyznaczamy proste podwójne z dwóch pęków rzutowych o wspólnym wierzchołku 5 których proste a', b', c' i a_2, b_2, c_2 są równoległe do prostych a, b, c i a_2, b_2, c_2 .

Znalazłszy kierunki I^∞ i J^∞ prowadzimy styczne w tych kierunkach do stożkowej; łącząc każdy z tych punktów niewłaściwych I^∞ i J^∞ z punktami 3, 4 i 5 otrzymamy dwa pęki rzutowe, których środek rzutowy O jest punktem przecięcia obu stycznych szukanych, t.j. środkiem stożkowej. Proste i i j , poprowadzone przez punkt O w kierunkach I^∞ i J^∞ są asymptotami, dwusieczne a i b kątów między nimi są osiami stożkowej.

R O Z D Z I A Ł XV.

POWIERZCHNIE DRUGIEGO STOPNIA.

§ 193. Kolineacja środkowa dwóch układów przestrzennych. Niech będzie płaszczyzna S którą nazywać będziemy płaszczyzną kolineacji, punkt O , który nazwiemy środkiem kolineacji i dwa punkty A_1 i A_2 , leżące na dowolnej prostej a , wychodzącej z punktu O /lub