

Funkcje $f_q / q = 1, 2, \dots, m_2$ / rozważane w 2.34 oraz 2.35 są zwykłymi funkcjami dotychczas rozważanymi w rozdziale 1. W ten sposób matematycznego opisu układów z tzw. liniami opóźniającymi, oraz z tzw. sprzężeniami zwrotnymi dokonujemy przy pomocy funkcji rozważanych w rozdziale 1, narzucając im tzw. warunki początkowe i końcowe.

Rozdział 3. Algebra trzelementowa

3.0 Uwagi wstępne

Tematem tego rozdziału jest algebra trzelementowa, jej własności i jej interpretacja przekaznikowo-stykowa. Rozważana tutaj trzelementowa algebra jest odpowiednikiem Łukasiewicza trój-wartościowego rachunku zdań [9]. Algebrę tę wprowadzamy dla jednolitości rozważań, zamiast mówić o trójwartościowym rachunku zdań.

Funkcje uniwersalne zostały wyrażone w sposób analogiczny jak w rozdziale 1, przy pomocy trzech funkcji podstawowych, sumy, iloczynu i identyfikacji.

Interpretacja przekaznikowo-stykowa kilku funkcji trójwartościowego rachunku zdań została podana po raz pierwszy przez M.Groniewskiego i G.C. Meisla [7]. Pokazane w tym rozdziale układy / odpowiadające funkcjom algebry trzelementowej / jak dotąd nie posiadają zastosowań praktycznych ponieważ w istniejących dotychczas urządzeniach przekaznikowo-stykowych, nie stosuje się układów zbudowanych z samych przekazników / elementów / trzypozycyjnych, natomiast stosuje się częste urządzenia zbudowane z przekazników dwu i trzypozycyjnych. Przeprowadzone w tym rozdziale rozważania mają charakter przygotowania dla następnego rozdziału w którym omówimy ogólną teorię układów zbudowanych z przekazników dwu i trzypozycyjnych.

3.1 Suma, iloczyn, identyfikacja

elementów

Rozważamy obecnie szczególny przypadek struktury rozdzielnej, dla której $m = 3$ / m -liczba elementów struktury /.

Wyrażenia pierwotne:

1/ stałe: i, j, k

2/ zmienne: a, b, c, \dots przebiegające zbiór

$\{i, j, k\}$

3/ funkcje: $a+b$ /suma/
 $a \cdot b$ /iloczyn /
 $a:b$ /identyfikacja /

Tezy pierwotne / postulaty /

3.101

$$i \neq j \neq k \neq i$$

3.102

$$a=i \text{ lub } a=j \text{ lub } a=k$$

3.103 a.

$$a+i=a$$

3.103 b.

$$a \cdot i=i$$

3.104 a.

$$a+a=a$$

3.104 b.

$$a \cdot a=a$$

3.105 a.

$$a+b=b+a$$

3.105 b.

$$a \cdot b=b \cdot a$$

3.106 a.

$$j+k=k$$

3.106 b.

$$j \cdot k=j$$

3.107 jeżeli

$$a=b$$

to

$$a:b=k$$

3.108 jeżeli

$$a \neq b$$

to

$$a:b=i$$

Dowodzimy obecnie kilka elementarnych twierdzeń dla sumy, iloczynu i identyfikacji.

3.111

$$a \cdot k=a$$

1/ Niech $a=i$, wtedy

$$a \cdot k=i \cdot k$$

$$=i \text{ / postulat 3.103 b. /}$$

$$=a \text{ z założenia /}$$

2/ Niech $a=j$, wtedy

$$= j \quad / \text{postulat 3.106 b.} /$$

$$= a \quad / \text{z założenia} /$$

3/ Niech $a=k$, wtedy

$$a.k = k.k$$

$$= k \quad / \text{postulat 3.104 b} /$$

$$= a \quad / \text{z założenia} /$$

Na mocy

$$(a=i) \rightarrow (a.k=a)$$

$$(a=j) \rightarrow (a.k=a)$$

$$(a=k) \rightarrow (a.k=a)$$

oraz aksjomatu 3.107 mamy

$$a.k = a$$

e.b.d.o.

Powyższe rozważania możemy przedstawić krótko przy pomocy tabelki:

a	$a.k$	$\overline{II}=a$
I	II	III
i	i	prawda
j	j	— " —
k	k	— " —

Wszystkie dalej podane twierdzenia można dowieść metodą tabelkową.

Na przykład

3.112

$$a+k=k$$

a	$a+k$	$\overline{\text{II}} = k$
I	II	III
i	k	prawda
j	k	— " —
k	k	— " —

3.113

$$a + (b+c) = (a+b) + c$$

3.114

$$a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c$$

3.115

$$a + b \cdot c = (a+b)(a+c)$$

3.116

$$a \cdot (b+c) = a \cdot b + a \cdot c$$

3.121

$$(a+i) \cdot (a+j) \cdot (a+k) = a$$

3.122

$$a \cdot i + a \cdot j + a \cdot k = a$$

3.130

$$(a:i) + (a:j) + (a:k) = k$$

3.131

$$(a:i) \cdot (a:j) = i$$

3.132

$$(a:i) \cdot (a:k) = i$$

3.133

$$(a:j) \cdot (a:k) = i$$

3.134

$$(a:i) + (b:i) = (a \cdot b):i$$

3.135

$$(a:i) \cdot (b:i) = (a+b):i$$

3.136

$$(a:j) + (b:j) = [(a+b):j] + [(a \cdot b):j]$$

3.137

$$(a:j) \cdot (b:j) = [(a+b):j] \cdot [(a \cdot b):j]$$

3.138

$$(a:k) + (b:k) = (a+b):k$$

3.139

$$(a:k) \cdot (b:k) = (a \cdot b):k$$

3.140

$$(a:c) + (b:c) = [(a+b):c] + [(a \cdot b):c]$$

3.141

$$3.141 \quad (a:c), (b:c) = [(a+b):c] \cdot [(a \cdot b):c]$$

$$3.142 \quad (a:b) \cdot (a:c) = (a:c)(b:c)$$

W trójwartościowym rachunku zdań J. Łukasiewicza [9], ważną rolę odgrywa funkcja zwana negacją / symbol a' /

$$3.150 \quad \begin{array}{c|c} a & a' \\ \hline i & k \\ j & i \\ k & j \end{array}$$

Wprowadzenie negacji pozwoli nam na znaczne ~~uproszczenie~~ szeregu wyrażeń trójelementowej algebry. Można sprawdzić, że negacja wyraża się przy pomocy sumy, iloczynu i identyfikacji w następujący sposób.

$$3.151 \quad a' = (a:i) + j \cdot (a:j)$$

Obecnie przytoczymy kilka twierdzeń dla negacji

$$3.152 \quad (a:i) + (a:j) = (a:k)'$$

$$3.153 \quad (a:i) + (a:k) = (a:j)'$$

$$3.154 \quad (a:j) + (a:k) = (a:i)'$$

$$3.155 \quad (a:b) + c \cdot (a:b)' = (a:b) + c$$

$$3.156 \quad (a:b)' + c \cdot (a:b) = (a:b)' + c$$

$$3.157 \quad a' + b' = (a \cdot b)' \quad / \text{I prawo De Morgana} /$$

$$3.158 \quad (a+b)' = a' \cdot b' \quad / \text{II prawo De Morgana} /$$

3.2 Funkcje uniwersalne

z Funkcja uniwersalna jednej zmiennej / patrz paragraf 1.1 / jest w wypadku $m = 3$ postaci

$$3.20 \quad (a * C_0, C_1, C_2) = C_0 \cdot (a:i) + C_1 \cdot (a:j) + C_2 \cdot (a:k)$$

C_0, C_1, C_2 - parametry na które podstawiamy wartości ze zbioru $\{i, j, k\}$
 Jak łatwo widać / patrz 3.150 / negacji odpowiada następujący układ stałych

3.21
$$a' = (a * k, j, i)$$

Znaną funkcję trójwartościowego rachunku zdań J. Łukasiewicza możemy / symbol Ma / możemy wyrazić przy pomocy funkcji uniwersalnej

3.22
$$Ma = (a * i, k, k)$$

Podstawiając inne wartości na parametry C_0, C_1, C_2 możemy otrzymać każdą z 27 funkcji jednej zmiennej naszej trójwartościowej algebry.

Funkcja uniwersalna dwóch zmiennych / patrz paragraf 1.1 / jest w wypadku $m = 3$ postaci

3.23
$$(a, b * \begin{vmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{vmatrix}) =$$

$$C_{00}(a:i)(b:i) + C_{01}(a:i).(b:j) + C_{02}(a:i).(b:k) +$$

$$+ C_{10}(a:j)(b:i) + C_{11}(a:j).(b:j) + C_{12}(a:j).(b:k) +$$

$$+ C_{20}(a:k)(b:i) + C_{21}(a:k).(b:j) + C_{22}(a:k)(b:k)$$

gdzie C_{pq} - / $p, q = 0, 1, 2$ / parametry na które podstawiamy wartości ze zbioru $\{i, j, k\}$.

Na przykład

3.24	$a + b = (a, b * \begin{vmatrix} i & j & k \\ i & j & k \\ i & j & k \end{vmatrix})$	/ suma /
3.25	$a \cdot b = (a, b * \begin{vmatrix} i & j & k \\ i & j & k \\ i & j & k \end{vmatrix})$	/ iloczyn /
3.26	$a : b = (a, b * \begin{vmatrix} k & i & i \\ i & k & i \\ i & i & k \end{vmatrix})$	/ identyfikacja /
3.27	$a \dot{-} b = (a, b * \begin{vmatrix} i & j & k \\ j & i & j \\ i & j & k \end{vmatrix})$	/ różnica symetryczna /
3.28	$a \dot{\div} b = (a, b * \begin{vmatrix} k & j & i \\ j & k & j \\ i & j & i \end{vmatrix})$	/ iloraz symetryczny /

Uwaga. Warto zwrócić uwagę, że zachodzi następujące twierdzenie dla funkcji uniwersalnych, / podajemy dla wypadków funkcji jednej zmiennej /

$$3.29 \quad (a * c_0, c_1, c_2)' = (a * c_0', c_1', c_2')$$

Szczególnym przykładem tego twierdzenia jest znany związek

$$(a \div b)' = (a \div b)'$$

3.3 Realizacja przekątnikowo-stykowa

powyżej funkcji algebry trójelementowej

Zajmiemy się obecnie przyporządkowaniem stanom obwodu elektrycznego elementów zbioru $\{i, j, k\}$, a następnie znajdziemy układy stykowo realizujące pewne podstawowe funkcje naszej algebry.

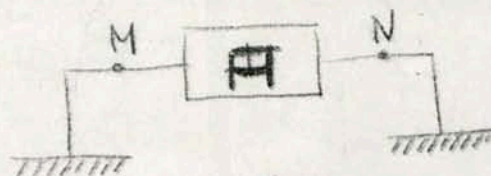
W automatyce kolejowej znajduje duże zastosowanie przekątnik trójpołożeniowy / na prąd stały tzn. w. przekątnik polaryzowany na zmienny tzn. przekątnik indukcyjny/. Przekątnik polaryzowany posiada wyróżnione trzy stany, mianowicie

- 1/ brak przepływu prądu
- 2/ przepływ prądu przez uzwojenie w jednym kierunku
- 3/ przepływ prądu przez uzwojenie w przeciwnym kierunku do stanu 2/

W naszych rozważaniach ograniczymy się do trzypołożeniowych przekątników polaryzowanych, w wypadku przekątników indukcyjnych wystarczy zmień w otrzymanych przez nas schematach źródło prądu stałego na źródło prądu zmiennego, oznacz

x/ Analogicznie trzy stany posiada przekątnik indukcyjny prądu zmiennego

- 1*/ brak przepływu prądu
- 2*/ przepływ prądu zmiennego przez uzwojenie przekątnika
- 3*/ przepływ prądu zmiennego przez uzwojenie przekątnika przesunięty w fazie w stosunku do stanu 2*/.



- przełącznik polaryzowany trzy-położeniowy.

rys. 3.301

Oznaczmy stany obwodu przełącznika A przedstawionego na rys. 3.301 przez φ .

a/ jeżeli brak przepływu prądu pomiędzy punktami M, N / rys. 3.301 / to $\varphi = i$

b/ jeżeli prąd przepływa od punktu M do punktu N / rys. 3.301 / to $\varphi = j$

c/ jeżeli prąd przepływa od punktu N do punktu M / rys. 3.301 / to $\varphi = k$

Przełącznik A posiada styki trzech rodzajów

a/ styki zamknięte gdy stan obwodu przełącznika A / rys. 3.301, $\varphi = i$ oznaczmy je przez $a:i$

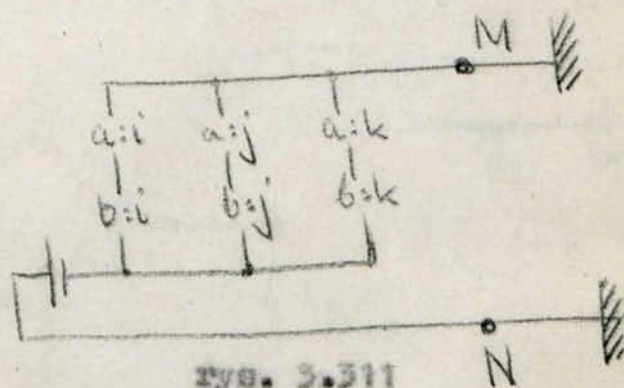
b/ styki zamknięte gdy stan obwodu przełącznika A / rys. 3.301, $\varphi = j$ oznaczmy je przez $a:j$

c/ styki zamknięte gdy stan obwodu przełącznika A / rys. 3.301, $\varphi = k$ oznaczmy je przez $a:k$

3.31 Identyfikacja....

$a:b$

$a \backslash b$	i	j	k
i	k	i	i
j	i	k	i
k	i	i	k

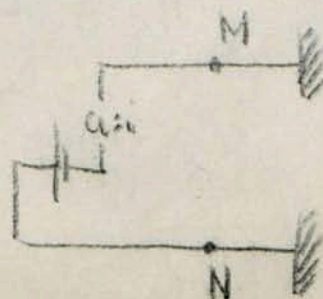


rys. 3.311

w szczególności

$a:a:i$

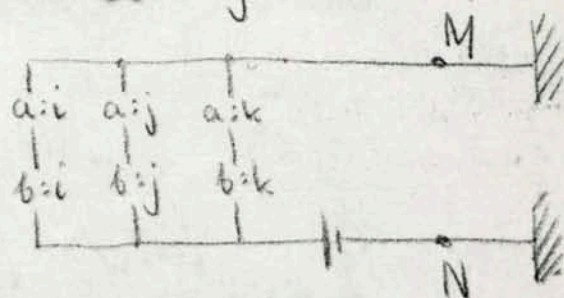
a	$a:i$
i	k
j	i
k	i



rys. 3.312

analogicznie możemy zrealizować funkcję $a:j$ oraz $a:k$

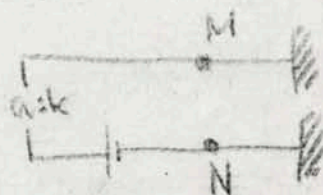
$j.(a:b)$			
$b \backslash a$	i	j	k
i	i	i	i
j	i	j	i
k	i	i	j



rys. 3.313

w szczególności

a	$j.(a:k)$
i	i
j	i
k	j



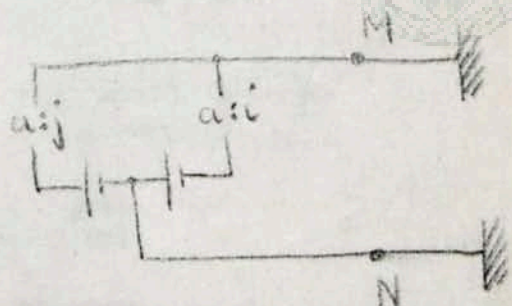
rys. 3.314

analogicznie możemy zrealizować funkcję $j.(a:i)$ oraz $j.(a:j)$

Długożas omówione funkcje i ich odpowiedniki sieciowe przyjmowały tylko dwie z spośród trzech wartości zbioru $\{i, j, k\}$. Obecnie omówimy funkcję które przyjmują wszystkie trzy wartości zbioru $\{i, j, k\}$.

3.32 Negacja.

a	a'
i	k
j	i
k	j

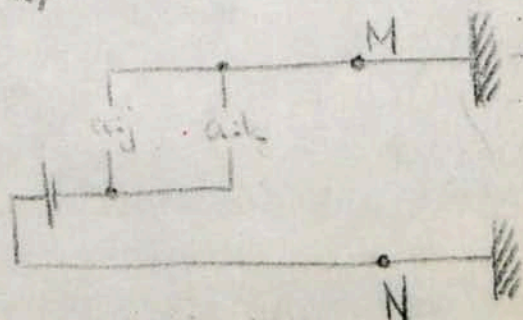


rys. 3.321

w szczególności

$$(a:i)' = (a:j) + (a:k)$$

a	$(a:i)'$
i	i
j	k
k	k



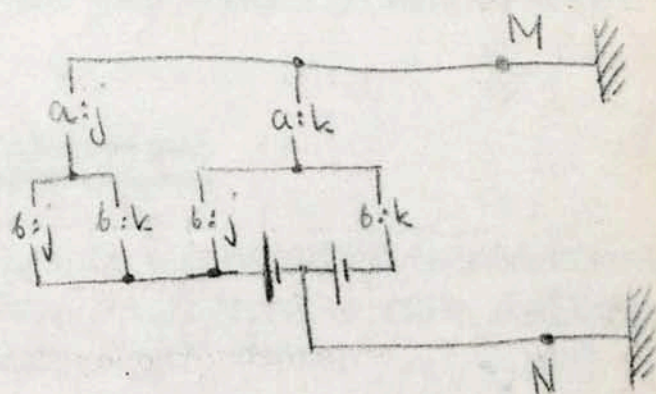
rys. 3.322

analogicznie możemy zrealizować funkcje $(x:j)'$ oraz $(x:k)'$

3.33 Iloczyn

$$a \cdot b$$

$b \backslash a$	i	j	k
i	i	j	i
j	i	j	j
k	0	j	k

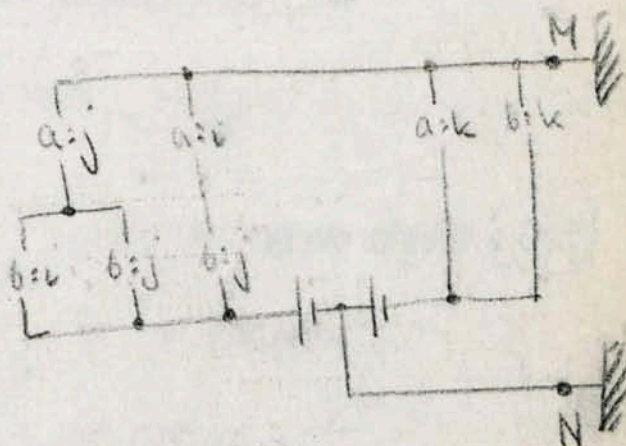


rys. 3.331

3.34 Suma

$$a + b$$

$b \backslash a$	i	j	k
i	i	j	k
j	j	j	k
k	k	k	k



rys. 3.341

Rozdział 4. Algebry pięcioelementowe

4.0 Uwagi wstępne

W niektórych urządzeniach automatycznych / np. automatyka kolejowa / stosuje się często elementy / kontakty, przełączniki / dwupozycyjne i wielopozycyjne / np. w automatyce kolejowej trójpzycyjne /. W wspomnianej wyżej automatyce kolejowej występują dwa rodzaje układów o jednym wyjściu, a mianowicie :

1/ układy których część wejść jest dwustanowa, część trzy-stanowa o wyjściu dwustanowym ;

2/ układy których część wejść jest dwustanowa, część trzystanowa o wyjściu trzystanowym.

W istniejących urządzeniach układy te występują zespołami część wyjść układów drugiego rodzaju jest podłączona na wejścia układów pierwszego rodzaju i odwrotnie.

W tym rozdziale będziemy badali dwie algebry, przy pomocy pierwszej z nich / paragraf 4.1 /, możemy projektować i analizować układy pierwszego rodzaju, przy pomocy drugiej z nich / paragraf 4.2

możemy projektować i analizować układy 2/ - rodzaju.

Obie te algebry są szczególnym przypadkiem algebr badanych w paragrafach 1.2 i 1.3.

4.1 Algebra 2 + 3 elementowa

Rozważana w niniejszym paragrafie algebra jest dwuelementowa / zerojedynkowa / algebra Boole'a, rozszerzoną o pewną funkcję od argumentów przebiegających zbiorów trzejelementowy $\{i, j, k\}$, o wartościach ze zbioru $\{0, 1\}$.

Aksjomatykę dwuelementowej algebry Boole'a przyjmujemy za H. Greniewski, K. Bochenkiem i R. Marczyńskim [5].

Wyrażenia pierwotne.

1/ stałe $0, 1$

2/ zmienne x, y, z, \dots przebiegające zbior $\{0, 1\}$

3/ funkcje \bar{x} / dopełnienie /

$x + y$ / suma /

$x \cdot y$ / iloczyn /

Tezy pierwotne / postulaty /

4.110 $0 \neq 1$

4.111 $x = 0$ lub $x = 1$

4.112 a. $\bar{0} = 1$ 4.112 b. $\bar{1} = 0$

4.113 a. $0 + x = x$ 4.113 b. $1 \cdot x = x$

4.114 a. $1 + x = 1$ 4.114 b. $0 \cdot x = 0$

4.115 a. $x + y + z = x + (y + z)$ 4.115 b. $x \cdot y \cdot z = x \cdot (y \cdot z)$

Do powyższej aksjomatyki dołączymy następujące :

Wyrażenia pierwotne

1/ stałe i, j, k