

Dowód.

Mamy

$$A = A_1 A_2 = A_1 X A_1 A_2 X A_2 = A_1 H_1 L_2 A_2$$

$$AXA = A_1 A_2 X X A_1 A_2 = A_1 L_2 H_1 A_2$$

Zatem

$$AXA = A \Leftrightarrow A_1 L_2 H_1 A_2 = A_1 H_1 L_2 A_2$$

Jeśli macierz $H_1 L_2$ jest idempotentna, tzn.

$$H_1 L_2 H_1 L_2 = H_1 L_2$$

to mnożąc tę równość stronami lewostronnie przez A_1 a prawostronnie przez A_2 otrzymujemy

$$A_1 L_2 H_1 A_2 = A_1 H_1 L_2 A_2$$

a stąd $AXA = A$, czyli X jest wtedy g -odwrotnością macierzy A .

Jeśli - odwrotnie - jest $AXA = A$, czyli

$$A_1 L_2 H_1 A_2 = A_1 H_1 L_2 A_2$$

to mnożąc tę równość stronami lewostronnie przez X_1 a prawostronnie przez X_2 otrzymujemy

$$H_1 L_2 H_1 L_2 = H_1 H_1 L_2 L_2 = H_1 L_2$$

Zatem macierz $H_1 L_2$ jest wtedy idempotentna. ■

5. ODWROTNOŚCI LEWO- I PRAWOSTRONNE

Definicja

Odwrotnością lewostronną macierzy $A_{[m,n]}$ nazywamy każdą taką macierz A^L , że

$$(56) \quad A^L A = I_{[n]}.$$

Odwrotnością prawostronną macierzy $A_{[m,n]}$ nazywamy każdą taką macierz A^P , że

$$(57) \quad A A^P = I_{[m]}.$$

Własność 13

Każda odwrotność lewostronna i każda odwrotność prawostronna macierzy A jest g -odwrotnością tej macierzy.

Dowód

Mnożąc lewostronnie obie strony równości (56) przez A otrzymujemy $AA^L A = A$, co oznacza, że A^L jest, istotnie, g -odwrotnością macierzy A . Analogicznie, mnożąc prawostronnie obie strony równości (57) przez A , otrzymujemy $AA^P A = A$, co oznacza, że A^P jest g -odwrotnością macierzy A . ■

Własność 14

Jeśli istnieje odwrotność lewostronna A^L (prawostronna A^P) macierzy A , to wszystkie g -odwrotności macierzy A są jej odwrotnościami lewostronnymi (prawostronnymi).

Dowód

Jeśli istnieje odwrotność lewostronna A^L macierzy A , to jest ona również g -odwrotnością na mocy własności 13. Przyjmując $X = A^L$ mamy $H = XA = A^L A = I_{[n]}$ oraz $L = AA^L$. Wobec tego na mocy twierdzenia 6 każdą g -odwrotność X_1 macierzy A można przedstawić w postaci

$$X_1 = A^L + T - TAA^L$$

gdzie T jest dowolną macierzą o tych samych co X_1 wymiarach i wobec tego

$$\mathcal{X}_1 A = A^L A + TA - TAA^L A = I_{[n]} + TA - TA = I_{[n]},$$

co oznacza, że \mathcal{X}_1 jest odwrotnością lewostronną macierzy A .

Dowód dla odwrotności prawostronnych przeprowadzamy analogicznie. ■

Twierdzenie 9

Warunkiem koniecznym i wystarczającym na to, aby macierz $A_{[m,n]}$ miała odwrotność lewostronną, jest $\rho(A) = n$. Warunkiem koniecznym i wystarczającym na to, aby macierz $A_{[m,n]}$ miała odwrotność prawostronną, jest $\rho(A) = m$.

Dowód

Jeśli macierz $A_{[m,n]}$ ma odwrotność lewostronną $A^L = \mathcal{X}$, to $H = I_{[n]}$ i na mocy własności 11 $\rho(A) = \rho(H) = n$. Jeśli macierz $A_{[m,n]}$ ma odwrotność prawostronną $A^P = \mathcal{X}$, to $L = I_{[m]}$ i na mocy tejże własności $\rho(A) = \rho(L) = m$.

Jeśli - odwrotnie - $\rho(A) = n$, to na mocy (20) macierze E i Ψ znikają i

$$(58) \quad C = D, \quad C^{-1} = \Phi.$$

Wobec tego na mocy twierdzenia 5 każda g -odwrotność \mathcal{X} macierzy A ma postać

$$\mathcal{X} = CF + CVG$$

skąd na mocy (25) i (58)

$$\mathcal{X}A = CFA + CVGA = C\Phi = CC^{-1} = I_{[n]}$$

co dowodzi, że \mathcal{X} jest odwrotnością lewostronną macierzy A . Analogicznie przeprowadzamy dowód w przypadku, gdy $\rho(A) = m$. ■

Twierdzenie 10

Macierz $A_{[m,n]}$ ma odwrotność lewostronną i odwrotność prawostronną wtedy i tylko wtedy, gdy jest kwadratowa nieosobliwa. W ta-

kim przypadku odwrotność lewostronna i odwrotność prawostronna są określone jednoznacznie i pokrywają się obie ze zwykłą odwrotnością A^{-1} , która jest zarazem jedyną g -odwrotnością macierzy A .

Dowód

Na mocy twierdzenia 9 macierz $A_{[m,n]}$ ma zarówno odwrotność lewostronną, jak i odwrotność prawostronną wtedy i tylko wtedy, gdy $\rho(A) = m = n$, czyli gdy macierz A jest kwadratowa i nieosobliwa. W tym przypadku macierz A ma odwrotność A^{-1} jednoznacznie określoną i będącą zarazem g -odwrotnością macierzy A , ponieważ $AA^{-1}A = A$. Kładąc $X = A^{-1}$, mamy $H = A^{-1}A = I_{[n]}$, $L = AA^{-1} = I_{[m]} = I_{[n]}$ i na mocy twierdzenia 6 dla każdej g -odwrotności X_1 jest $X_1 = X = A^{-1}$. ■

Twierdzenie 11

Jeśli X_1 jest g -odwrotnością macierzy $A_{1[m,n]}$, a X_2 jest g -odwrotnością macierzy $A_{2[n,p]}$ i albo $\rho(A_1) = n$, albo $\rho(A_2) = n$, czyli macierz A_1 ma odwrotność lewostronną albo macierz A_2 - odwrotność prawostronną, to macierz X_2X_1 jest g -odwrotnością macierzy $A_{[m,p]} = A_1A_2$.

Dowód

Założmy, że $\rho(A_1) = n$. Na mocy własności 12 jest wtedy $H_1 = X_1A_1 = I_{[n]}$. Zatem dla $L_2 = A_2X_2$ jest

$$H_1L_2H_1L_2 = H_1L_2L_2 = H_1L_2$$

i na mocy twierdzenia 8 macierz X_2X_1 jest g -odwrotnością macierzy A . W przypadku $\rho(A_2) = n$ mamy $L_2 = A_2X_2 = I_{[n]}$ i dowód jest analogiczny. ■

6. g -ODWROTNOŚCI WZAJEMNE

g -odwrotność X macierzy $A_{[m,n]}$ będziemy nazywać wzajemną wtedy i tylko wtedy, gdy

$$(59) \quad XAX = X$$

czyli, gdy zarazem macierz A jest g -odwrotnością dla macierzy X .

Twierdzenie 12

Macierz X jest wzajemną g -odwrotnością macierzy $A_{[m,n]}$ wtedy i tylko wtedy, gdy

$$(60) \quad W = UV$$

gdzie U, V, W są macierzami określonymi wzorem (44). W takim przypadku wzór (44) można napisać w postaci

$$(61) \quad X = (D + EU)(F + VG)$$

W szczególności, gdy $r = m$ lub $r = n$, każda g -odwrotność macierzy $A_{[m,n]}$ jest wzajemna.

Dowód

Założmy najpierw, że X jest g -odwrotnością wzajemną macierzy A . Na mocy (44), (45) i (50) mamy

$$\begin{aligned} XAX &= HX = (D + EU)\Phi X = (D + EU)(F + VG) = \\ &= DF + EUF + DVG + EUVG \end{aligned}$$

skąd na mocy (59) i (44)

$$EWG = EUVG$$

a następnie

$$\Psi EWG\Delta = \Psi EUVG\Delta$$

Stąd na mocy (22) i (23) otrzymujemy (60), a następnie (44) w postaci (61).

Założmy teraz, że zachodzi równość (60), czyli wzór (44) ma postać (61). Wtedy

$$\begin{aligned} XAX &= (D + EU)(F + VG)A(D + EU)(F + VG) = \\ &= (D + EU)(FA + VGA)(D + EU)(F + VG) \end{aligned}$$

i na mocy (25), a następnie (23)

$$\begin{aligned} XAX &= (D + EU)\Phi(D + EU)(F + VG) = \\ &= (D + EU)(\Phi D + \Phi EU)(F + VG) = \\ &= (D + EU)(F + VG) = X \end{aligned}$$

czyli g -odwrotność X jest wzajemna.

Gdy $r = m$ lub $r = n$, macierze V i W lub U i W znikają i warunek (60) jest zawsze spełniony. ■

Twierdzenie 13

g -odwrotność X macierzy $A_{[m,n]}$ jest wzajemną wtedy i tylko wtedy, gdy we wzorze (36) macierz V jest wzajemną g -odwrotnością macierzy J .

Dowód

Jeśli X jest wzajemną g -odwrotnością macierzy A , to $XAX = X$, czyli na mocy (36)

$$CYBACYB = CYB$$

a następnie na mocy (2)

$$CYJYB = CYB$$

Mnożąc obie strony lewostronnie przez C^{-1} i prawostronnie przez B^{-1} otrzymujemy $VJV = V$, czyli V jest wtedy wzajemną g -odwrotnością macierzy J .

Jeśli - odwrotnie - V jest wzajemną g -odwrotnością macierzy J , to $VJV = V$ czyli na mocy (38)

$$C^{-1}XB^{-1}JC^{-1}XB^{-1} = C^{-1}XB^{-1}$$

Mnożąc obie strony lewostronnie przez C i prawostronnie przez B otrzymujemy

$$XB^{-1}JC^{-1}X = X$$

czyli na mocy (38) $XAX = X$. Zatem X jest wtedy wzajemną g -odwrotnością macierzy A . ■

Własność 15

Jeśli X_1 i X_2 są dwiema dowolnymi g -odwrotnościami macierzy A , to $X = X_1AX_2$ jest g -odwrotnością wzajemną macierzy A .

Dowód

Mamy

$$AXA = AX_1AX_2A = AX_2A = A$$

$$XAX = X_1AX_2AX_1AX_2 = X_1AX_1AX_2 = X_1AX_2 = X$$

czyli X jest, istotnie, g -odwrotnością wzajemną macierzy A . ■

Zauważmy, że własność 15 pozostaje prawdziwa również w przypadku, gdy $X_1 = X_2$. Pozwala to z dowolnej g -odwrotności X_1 macierzy A otrzymać g -odwrotność wzajemną tej macierzy jako $X = X_1AX_1$.

Twierdzenie 14

Warunkiem koniecznym i wystarczającym na to, by macierz X_1 była g -odwrotnością wzajemną macierzy $A_{[m,n]}$ jest możliwość przedstawienia jej w postaci

$$(62) \quad X_1 = \begin{bmatrix} X + (I_{[n]} - H)P \\ Q(I_{[m]} - L) \end{bmatrix} A \begin{bmatrix} X + Q(I_{[m]} - L) \end{bmatrix}$$

gdzie P i Q są dowolnymi macierzami o wymiarach $n \times m$, X jest ustaloną dowolnie g -odwrotnością (niekoniecznie wzajemną) macierzy A , a H i L macierzami określonymi wzorami (47).

Dowód

1) Załóżmy najpierw, że X_1 jest g -odwrotnością wzajemną macierzy A i na mocy twierdzenia 7 istnieją takie macierze $P_{[n,m]}$ i $Q_{[n,m]}$, że zachodzi (55). Wtedy

$$X_1 A X_1 = [X + (I_{[n]} - H)P + Q(I_{[m]} - L)] [AX + A(I_{[n]} - H)P + AQ(I_{[m]} - L)]$$

i na mocy (49)

$$\begin{aligned} X_1 A X_1 &= [X + (I_{[n]} - H)P + Q(I_{[m]} - L)] [AX + AQ(I_{[m]} - L)] = \\ &= [XA + (I_{[n]} - H)PA + Q(I_{[m]} - L)A] [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [XA + (I_{[n]} - H)PA] [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] \end{aligned}$$

skąd na mocy równości $X_1 A X_1 = X_1$ otrzymujemy (62).

2) Załóżmy teraz, że macierz X_1 spełnia warunek (62). Wtedy na mocy (49)

$$\begin{aligned} A X_1 A &= A [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] A = \\ &= [AX + A(I_{[n]} - H)P] A [XA + Q(I_{[m]} - L)A] = A X A X A = A X A = A \\ X_1 A X_1 &= \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] [AX + A(I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] A X A [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] A [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [XA + Q(I_{[m]} - L)A] [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A X A [X + Q(I_{[m]} - L)] = \\ &= [X + (I_{[n]} - H)P] A [X + Q(I_{[m]} - L)] = X_1 \end{aligned}$$

czyli X_1 jest wtedy g -odwrotnością wzajemną macierzy A . ■

Twierdzenie 15

Warunkiem koniecznym i wystarczającym na to, by dla g -odwrotności \mathcal{X} macierzy $A_{[m,n]}$ był spełniony warunek

$$(63) \quad \rho(\mathcal{X}) = \rho(A)$$

jest wzajemność g -odwrotności \mathcal{X} .

Dowód

Założmy najpierw, że $r = \rho(\mathcal{X}) = \rho(A)$. Gdy $r = 0$, wtedy $\mathcal{X} = 0_{[n,m]}$ i równość (59) jest spełniona, czyli \mathcal{X} jest g -odwrotnością wzajemną macierzy $A = 0_{[m,n]}$. Gdy $r = m$ lub $r = n$, wtedy na mocy twierdzenia 12 każda g -odwrotność \mathcal{X} macierzy A jest wzajemna. Gdy wreszcie $r \neq 0$, $r \neq m$, $r \neq n$, wtedy równość (63) pociąga za sobą na mocy (38)

$$(64) \quad \rho(V) = r$$

gdzie na mocy lematu 2 macierz V ma postać

$$V = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & & & V_{11} & \cdots & V_{1,m-r} \\ & \ddots & & \vdots & & \vdots \\ & & 1 & V_{r1} & \cdots & V_{r,m-r} \\ \hline u_{11} & \cdots & u_{1r} & w_{11} & \cdots & w_{1,m-r} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ u_{n-r,1} & \cdots & u_{n-r,r} & w_{n-r,1} & \cdots & w_{n-r,m-r} \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{c|c} I_{[r]} & V \\ \hline U & W \end{array} \right]$$

Niech R_i ($i = 1, \dots, n$) oznacza i -ty wiersz tej macierzy. Ponieważ wiersze R_1, \dots, R_r są liniowo niezależne, więc na mocy (64) dla każdego wiersza R_{k+r} ($k = 1, \dots, n-r$) istnieją takie liczby $\alpha_{k+r,1}, \dots, \alpha_{k+r,r}$ że

$$R_{k+r} = \alpha_{k+r,1} R_1 + \dots + \alpha_{k+r,r} R_r$$

Analizując pierwsze r wyrazów wiersza R_{k+r} dochodzimy do wniosku, że

$$\alpha_{k+r,j} = u_{kj} \quad \text{dla } j = 1, \dots, r$$

skąd

$$R_{k+r} = u_{k1}R_1 + \dots + u_{kr}R_r$$

Wobec tego dla każdego $s = 1, \dots, m-r$ jest

$$W_{ks} = u_{k1}V_{1s} + \dots + u_{kr}V_{rs}$$

co oznacza, że $W = UV$. Na mocy twierdzenia 12 macierz X jest wtedy g -odwrotnością wzajemną.

Założmy teraz, że - odwrotnie - g -odwrotność X jest wzajemna, czyli macierz $A_{[m,n]}$ jest g -odwrotnością macierzy $X_{[n,m]}$. Wobec tego na mocy własności 9 oprócz nierówności

$$\rho(A) \leq \rho(X) \leq \min(m, n)$$

mamy również

$$\rho(X) \leq \rho(A) \leq \min(m, n)$$

skąd wynika równość (63). ■

7. g -ODWROTNOŚCI H -SYMETRYCZNE

g -odwrotność X macierzy $A_{[m,n]}$ będziemy nazywać H -symetryczną wtedy i tylko wtedy, gdy

(65)

$$H^* = H$$

gdzie $H = XA$.

Twierdzenie 16

Macierz X jest g -odwrotnością H -symetryczną macierzy $A_{[m,n]}$ wtedy i tylko wtedy, gdy spełnia warunek

(66)

$$A = AA^*X^*$$

Dowód

1) Jeśli macierz X jest g -odwrotnością H -symetryczną macierzy A , to spełnia warunek